

# ارزیابی دوره آموزشی

نام کارآموز:

گروه:

شبکه آموزش:

نتیجه آزمون در شروع دوره:

هفتہ:

مدرس:

مرکز آموزش:

نتیجه آزمون در پایان دوره:

## ۱. دو اطلاعات اساسی مورد استفاده برای سیستم سوخت‌رسانی کدامند؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : فشار هوای منیفولد / دور موتور.
- ب : جریان هوا / فشار هوای منیفولد.
- ج : فشار سوخت / سرعت خودرو.
- د : زاویه دریچه گاز / دور موتور.

## ۲. وظیفه اصلی سنسور دور موتور چیست؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : اطلاعات جهت دوران موتور را اعلام می‌کند.
- ب : اطلاعات نقطه مرگ بالای هر سیلندر را اعلام می‌کند.
- ج : موقعیت و سرعت دورانی موتور را اعلام می‌کند.



### ۳. وظیفه سنسور فشار مطلق هوا منیفولد ورودی چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : ساختن تصویری الکتریکی از فشار هوا منیفولد ورودی.
- ب : اندازه‌گیری جریان هوا ورودی.
- ج : قابلیت تنظیم شیر تنظیم دور آرام موتور.
- د : ایجاد ولتاژ معکوس متناسب با فشار منیفولد هوا ورودی.

### ۴. در صورتی که موتور روشن نشود، اولین موردی که بررسی می‌کنید، کدام است؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : اطلاعات موتور استارت در کامپیوتر.
- ب : سنسور موقعیت و دور موتور.
- ج : تنظیم سنسور دمای هوا ورودی.
- د : شیر برقی تنظیم دور آرام.

### ۵. موتور به سختی روشن می‌شود، دور آرام صحیح است. اولین اقدام شما وقتی موتور روشن می‌شود چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : تست مدار الکتریکی مربوط به اطلاعات دمای موتور.
- ب : تعویض کامپیوتر سیستم انژکتور.
- ج : تست کمپرس موتور.
- د : تست مدار الکتریکی مربوط به شیربرقی تنظیم دور آرام موتور.



## ۶. هدف از تغییر تایمینگ سوپاپ (تغییر فازدهنده میلسوپاپ) چیست؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : افزایش توان و گشتاور دور موتور.
- ب : کاهش آلودگی موتور.
- ج : فقط کاهش مصرف سوخت.

## ۷. دور آرام موتور با شیر تنظیم دور آرام تک سیم پیج، خیلی زیاد است. شما چه اقدامی انجام می‌دهید؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : تست تنظیمات پتانسیومتر دریچه گاز یا سیگنال ارسالی از آن.
- ب : تست مدار تغذیه شیر تنظیم دور آرام.
- ج : بررسی عدم ورود هوا.
- د : تعویض کامپیوتر سیستم انژکتور.

## ۸. برای اطمینان از عملکرد صحیح سیستم ضدآلودگی در طی انجام یک سرویس معمولی خودرو، چه مواردی باید کنترل شود؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : مقدار گاز  $\text{CO}_2$  موجود در گازهای خروجی اگزووز و تغییرات ولتاژ سنسور اکسیژن.
- ب : مقادیر گازهای  $\text{CO}_2$  و  $\text{HC}$  موجود در گازهای خروجی اگزووز و تغییرات ولتاژ سنسور اکسیژن.
- ج : سطح موجود گازهای  $\text{CO}$  ،  $\text{HC}$  ، و  $\text{NO}_x$  در گازهای اگزووز.
- د : میزان اکسیژن موجود در گازهای اگزووز.

## ۹. یک مخلوط سوخت با نسبت ۱/۱۸ چه چیزی را نشان می‌دهد؟

ابتدا دوره پایان دوره

- الف : نسبت لازم برای حداکثر توان.
- ب : نسبت لازم برای حداکثر کارایی.
- ج : نسبت حداقل (حد اشتعال پذیری).
- د : نسبت حداکثر (حد اشتعال پذیری).



## ۱۰. سیستم تزریق سوخت چند نقطه‌ای چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : یک سیستم انژکتور با یک انژکتور مرکزی برای ۴ یا ۶ سیلندر.
- ب : یک سیستم انژکتور که انژکتورها در یک دور گردش موتور، چندین بار کنترل می‌شوند.
- ج : یک سیستم انژکتور که انژکتورها در یک سیکل کاری موتور، چندین بار کنترل می‌شوند.
- د : یک سیستم انژکتور که برای هر سیلندر یک انژکتور دارد.

## ۱۱. در یک سیستم جرقه استاتیکی، نتیجه اتصال کوتاه در مدار یک شمع چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : از دست دادن جرقه در دو سیلندر.
- ب : سیستم جرقه کاملاً از کار می‌افتد.
- ج : عدم جرقه در سیلندری که دچار مشکل شده است.

## ۱۲. وظیفه و عملکرد کنیستر چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : جذب بخارات ارسالی از باک بنزین.
- ب : افزایش عملکرد موتور.
- ج : بازیافت بخارات روغن.
- د : تبدیل هیدروکربن‌ها به بخارآب.

## ۱۳. در طی تست سیستم جرقه، مفهوم تصحیح غلظت با عدد ثابت ۱۲۸ در دستگاه عیب‌یاب، چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : غلظت صحیح است.
- ب : سیستم در حالت خطا (Defect mode) قرار گرفته است.
- ج : مخلوط رقیق است.



## ۱۴. سنسور اکسیژن چه عملی انجام می‌دهد؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : مقدار گاز CO را در گازهای اگزوژ، آنالیز می‌کند.
- ب : دمای گازهای اگزوژ را آنالیز می‌کند.
- ج : مقدار گاز اکسیژن را در گازهای اگزوژ آنالیز می‌کند.
- د : وقتی موتور گرم است ، ولتاژ آن بطور پیوسته بین ۰/۱ و ۱ ولت، متغیر است.

## ۱۵. کدام قطعه در فرآیند شارژ پُرشدن سیلندر، دخیل است؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : شیر تنظیم دور آرام موتور.
- ب : دریچه گاز.
- ج : سنسور فشار مطلق هوای ورودی.
- د : شیر بازگشت گازهای اگزوژ.

## ۱۶. وظیفه سنسور ضربه در موتور، چیست؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : کاهش مقدار آوانس جرقه.
- ب : کاهش آوانس پاشش سوخت.
- ج : ارسال پالس‌های الکتریکی به کامپیوتر فقط در زمان ایجاد ضربه در موتور.
- د : بطور پیوسته کامپیوتر سیستم جرقه را از ارتعاشات موتور، مطلع می‌سازد.

ابتدای دوره پایان دوره

## ۱۷. اگر میل لنگ یک دور بچرخد، میل بادامک چند دور می‌چرخد؟

- الف : ۱/۴ دور.
- ب : ۲ دور.
- ج : ۱ دور.
- د : ۱/۲ دور.



## ۱۸. چه دلایلی باعث روشن شدن لامپ اخطار سیستم EOBD می شود؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : هر ایرادی که توسط کامپیوتر مشخص شود.
- ب : ایراداتی که موجب افزایش سطح آلایندگی به میزان بیشتر از حد تنظیم شده، شوند.
- ج : ایرادی که فقط ناشی از کاتالیست کانورتور است.

## ۱۹. چه عاملی باعث می شود که دریچه گاز موتوری در هنگامی که غیرفعال است به وضعیت تعادل خود بازگردد؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : تغذیه ثابت.
- ب : پالسهای منفی (اتصال بدن).
- ج : فنر برگشت که در هر دو جهت عمل می کند.

## ۲۰. کاتالیست کانورتور، چه عملی انجام می دهد؟

ابتدای دوره پایان دوره

- الف : تبدیل گازهای  $\text{NO}_x$ ,  $\text{HC}$  و  $\text{CO}$  توسط مواد مورد استفاده در کاتالیست .
- ب : افزایش راندمان موتور.
- ج : کاهش گاز  $\text{CO}_2$ .



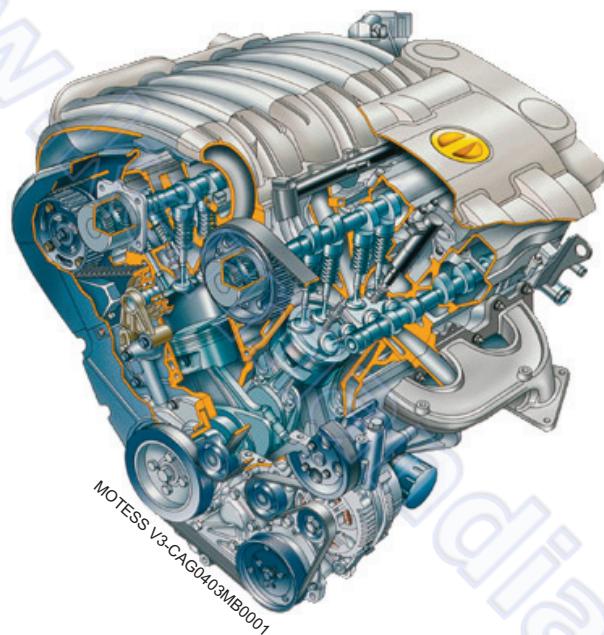
# فهرست

۳	مقدمه
۵	اصول اولیه
۶	گشتاور
۷	توان
۸	احتراق
۱۲	اصول احتراق سوخت داخل موتور
۱۵	تنظیم موتور
۱۷	مدار هوای ورودی به موتور
۱۷	اصول کارکرد
۱۸	اجزاء
۲۱	سیستم سوخترسانی
۲۱	وظایف
۲۲	باک و لوله ورود بنزین
۲۳	أنواع سیستم‌های سوخت‌رسانی
۲۶	پمپ بنزین الکتریکی (کم فشار)
۲۸	پمپ مکانیکی فشار بالا (تزریق بنزین مستقیم)
۲۹	فیلتر بنزین
۳۰	رگولاتور تنظیم فشار
۳۴	ریل انژکتورها یا ریل سوخت
۳۶	انژکتورهای الکترومغناطیسی
۳۶	تست و نکات ایمنی سیستم سوخت‌رسانی
۳۹	سیستم جرقه
۳۹	اطلاعات عمومی
۴۰	اشکالات مرتبط با احتراق
۴۱	شمع‌ها
۴۳	تولید قوس الکتریکی (جرقه)
۴۴	أنواع مدار جرقه
۴۶	سیستم ضد ضربه (ضد کوبش)
۵۰	مشخصه‌های ولتاژ بالا



۵۳	پاشش بنزین
۵۵	موقعیت اجزاء
۵۶	کامپیوتر
۵۷	اطلاعات پایه‌ای
۶۱	روشن شدن موتور
۶۶	عملکرد در دور آرام موتور
۷۵	گشتاور و توان
۸۲	<b>سیستم‌های ضد آلودگی</b>
۸۲	تعريف آلودگی
۸۳	آلاینده‌ها
۸۵	تاریخچه استانداردهای ضد آلودگی
۸۷	تغییرات میزان آلاینده‌ها نسبت به غلظت مخلوط سوخت و هوای موتور
۸۸	بازیابی بخار روغن
۸۹	بازیابی بخار بنزین
۹۱	سیستم بازگشت دهنده دود اگزوژ (EGR)
۹۲	مبدل کاتالیست
۹۶	ترزیق هوا به داخل دود اگزوژ
۹۷	تنظیم غلظت مخلوط سوخت و هوا
۱۰۳	استاندارد EOBD
۱۰۷	ضمیمه





هدف استفاده از سیستم مدیریت موتور، تنظیم دقیق مقدار بنزین ورودی به محفظه احتراق می‌باشد. این عمل در تمام شرایط رانندگی و مطابق خواست راننده و منطبق با استانداردهای آلودگی محیط زیست باید به درستی انجام گردد. خواست راننده عبارتند از:

- شتابگیری (گازدادن)
- رانندگی با سرعت ثابت
- کاهش سرعت.
- ثابت نگهداشتن دور آرام

سیستم مدیریت موتور باید خواسته‌های فوق را در تمام شرایط مانند سر بالایی، اتوبان، سر پایینی و غیره برآورده نماید. برای این کار، کنترل یونیت پارامترهای زیر را تغییر می‌دهد:

- نسبت سوخت به هوا
- زمان بندی (تايمينگ) جرقه شمعها

به منظور تنظیم نسبت سوخت به هوا، در ابتدا لازم است که هوا و سوخت به نحو مناسب به موتور فرستاده شوند. این عمل با سیستم‌های زیر انجام می‌گردد:

- مدار هوای ورودی به موتور
- مدار سوخت ورودی به موتور

حال می‌توان مقدار دقیق سوخت و هوای ورودی به موتور را توسط سیستم مدیریت موتور تنظیم نمود.

در خودروهای جدید، مدار هوای ورودی به موتور تغییرات زیادی ندارد و طراحی آن براساس خودروهای قدیمی‌تر می‌باشد. ولی مدار سوخت ورودی به موتور، به منظور مطابقت با سیستم پاشش سوخت الکترونیکی دارای تغییرات زیادی می‌باشد.



# اصل اولیه

قوانين کنترل آلدگی هوا در استانداردهای ملی و اروپایی، در خصوص میزان آلدگی موتور خودروها دارای سختگیری‌های متعددی می‌باشد.

از سوی دیگر، کارخانجات تولید کننده خودرو می‌بایستی خواسته مشتریان خود را در خصوص میزان مصرف سوخت حداقل، گشتاور و قدرت موتور و همچنین حداکثر لذت رانندگی برآورده نمایند.

بنابراین، موتور خودرو می‌بایستی در تمام شرایط دارای مناسب‌ترین نسبت بازده، توان، مصرف سوخت و کنترل آلیندگی باشد. با استفاده از سیستمهای کنترل الکترونیکی پاسخ‌گویی به کلیه این خواستها ممکن می‌باشد.

لازم به ذکر است که قدرت - گشتاور - مقدار مصرف سوخت - میزان آلدگی و عملکرد موتور بعنوان اساسی‌ترین مشخصه‌های خودرو، به موارد زیر وابسته می‌باشند:

- وضعیت مکانیکی موتور مانند سیستم کمپرس موتور

- وضعیت سیستم جرقه

- وضعیت سیستم اگزوز

- وضعیت مدار سوخت و هوا

- کیفیت سوخت

بطور خلاصه:

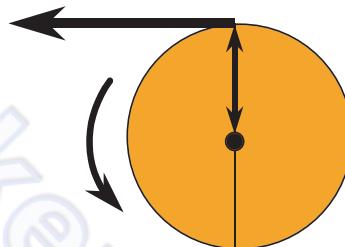
- مشخصات فوق بطور مستقیم بر توان خروجی موتور تأثیر گذار هستند.

- در صورت بروز ایراد می‌بایستی قبل از بررسی مدارهای الکتریکی کنترل یونیت موتور، موارد فوق را بررسی نمود.

- بنابراین در این قسمت قبل از بررسی کنترل کننده‌های الکترونیکی موتور، عوامل مؤثر بر احتراق موتور را بررسی می‌کنیم.



علامت: T  
واحد: نیوتن متر (Nm)



MOTESS V3-CAG0403MB0002

$$T = \rho (F \times r)$$

گشتاور عبارت است از حاصل ضرب نیروی وارد شده ( $F$ ) در طول بازو ( $\rho$ ). نتیجه گشتاور بصورت دوران جسمی که به آن نیرو وارد شده است ظاهر می‌شود. برای موتور، حداکثر گشتاور در حالت احتراق کامل رخ می‌دهد. که در آن تمام سوخت، سوخته شده و حداکثر مقدار انرژی، آزاد می‌شود. در این صورت حداکثر نیروی ممکن به تاج پیستون وارد شده و پس از ارسال به میل لنگ از طریق شاتون، حداکثر گشتاور موتور حاصل می‌شود.

شرایط مذکور با کنترل نسبت مخلوط سوخت به هوا قابل دسترسی است. لازم به ذکر است که حصول حداکثر گشتاور و قدرت موتور به شدت به نحوه طراحی موتور و مشخصات فنی آن وابسته است (مانند نسبت تراکم، مقدار تایمینگ و فیلر سوپاپها و نحوه تنظیم فیلر سوپاپ، استفاده از سیستم توربوشارژ و...).

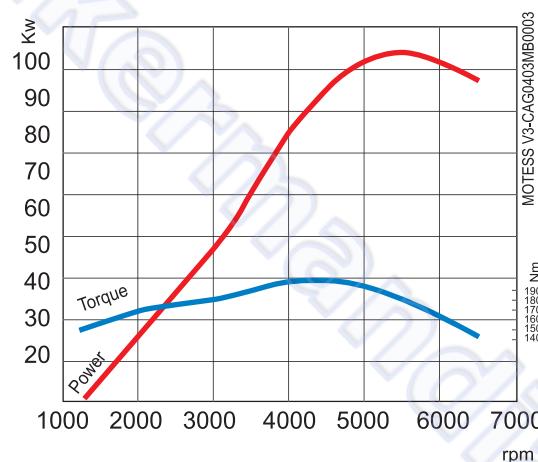


## توان

علامت:  $P$   
واحد: وات (W)

$$P = T \times \omega$$

مثالی از نمودارهای توان و گشتاور:



همانطور که از نمودارها مشخص است، در یک موتور با:

- مشخصات ثابت

- کیفیت بنزین و هوای ثابت

مقادیر متفاوتی از توان و گشتاور خروجی بر حسب دور موتور بدست می‌آید. علت این امر تغییرات در میزان پرشدن سیلندر در دورهای مختلف و در نتیجه تغییر در مخلوط سوخت و هوا می‌باشد.

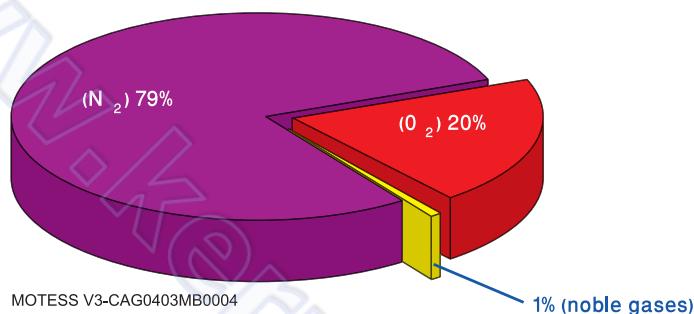


## احتراق

احتراق در واقع انجام فعل و انفعالات شیمیایی بین ماده سوختنی (بنزین) و ماده اکسیدکننده می‌باشد. در این فرایند طی عمل اکسیداسیون، مقداری انرژی آزاد می‌شود.

### ماده اکسیدکننده:

در موتورها این ماده هوا می‌باشد. هوا از ۷۹ درصد نیتروژن ( $N_2$ ) و ۲۰ درصد اکسیژن ( $O_2$ ) و ۱ درصد گازهای نادر تشکیل شده است.



### سوخت:

سوخت (بنزین) از عناصر هیدروژن (H) و کربن (C) تشکیل شده است.

فرمول شیمیایی بنزین: C<sub>7</sub>H<sub>16</sub> (هپتان)

بنزین دارای درجات (عدد اکтан) مختلفی می‌باشد.

### عدد اکтан:

این عدد بیانگر قابلیت خودسوزی بنزین می‌باشد. اندازه گیری این عدد، در شرایط آزمایشگاه و براساس احتراق در یک موتور یک سیلندر استاندارد و مقایسه با سوخت‌های مرجع زیر انجام می‌شود:

- هپتان که دارای عدد اکтан صفر است و پدیده خودسوزی آن بسیار آسان می‌باشد.

- ایزو اکтан که دارای عدد اکтан ۱۰۰ است و دارای مقاومت بالا در برابر خودسوزی می‌باشد.

بعنوان مثال، بنزین بدون سرب با عدد اکтан ۹۵ از نظر عملکرد مانند سوختی با مخلوط ۹۵ درصد ایزو اکтан و ۵ درصد هپتان، رفتار می‌کند.



## اعداد اکتان MON و RON :

RON : بیانگر عملکرد بنزین در دورهای پایین موتور و هنگام شتابگیری خودرو می‌باشد. (Research Octane Number)

MON : بیانگر نحوه عملکرد بنزین در دورهای بالا و بار زیاد موتور می‌باشد. (به ندرت استفاده می‌شود) (Motor Octane Number)

درجہ	بنزین سرب دار چھار ستارہ	بنزین پتاسیم دار چھار ستارہ	بنزین بدون سرب	بنزین سوپر بدون سرب
	از ابتدای سال ۲۰۰۰ استفاده نمی‌شود.	از سال ۲۰۰۴ استفاده نمی‌شود.		در حال حاضر استفاده می‌شود.
RON	۹۷	۹۸	۹۵	۹۸
MON	۸۶	-	۸۵	۸۸

برای بالا بردن عدد اکтан، قبلًا ترا اتیل سرب و اخیراً ترکیبات پتاسیم به عنوان مکمل بنزین مورد استفاده قرار گرفته است.

برای بالا بردن عدد اکтан در بنزین بدون سرب از مواد افزودنی دیگر مانند الکل، بنزن (C6H6) و ... استفاده می‌شود.

## مخلوط بنزین و هوا: کیفیت مخلوط:

کیفیت مخلوط و نسبت اجزاء آن (سوخت و هوا) در احتراق بسیار موثر است. به منظور احتراق بهتر این مخلوط باید دارای شرایط زیر باشد:

- بصورت گاز باشد،
- مقدار هر کدام مناسب باشد (نسبت هر کدام کنترل شده باشد)،
- به طور یکنواخت مخلوط شده باشند.

## مخلوط گازی شکل:

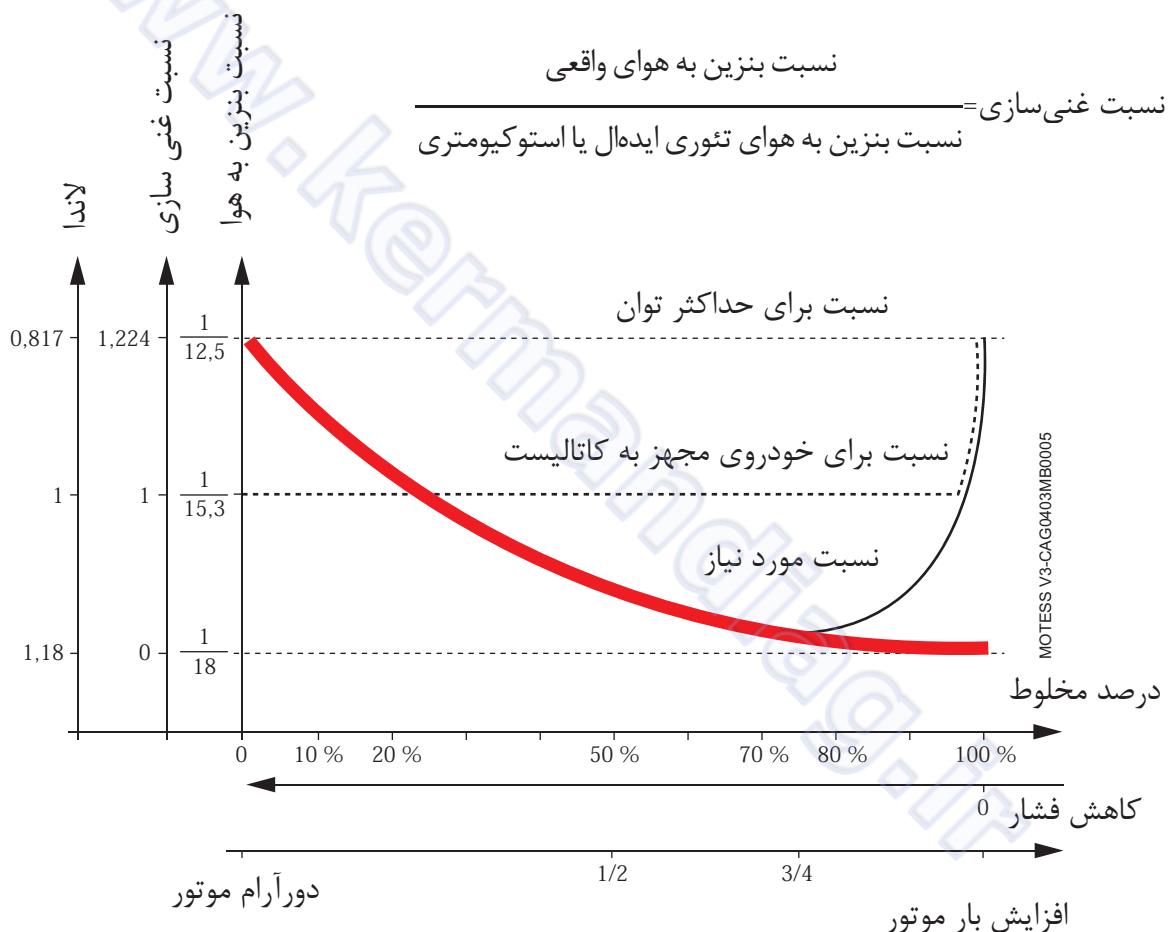
بنزین مایع قابلیت اشتعال خوبی ندارد و بر عکس بنزین تبخیر شده به راحتی مشتعل می‌شود. بنابراین بنزین را باید از طریق پودر کردن به گاز تبدیل کرد.



## نسبت مخلوط سوخت و هوا:

$$\text{نسبت استوکیومتری (ایدهآل)} = \frac{\text{جرم بنزین (تئوری)}}{\text{جرم هوا (تئوری)}}$$

نسبت غنی‌سازی (Richness) عبارت است از نسبت بنزین به هوای واقعی به ایده‌آل. یک مخلوط رقیق یا فقیر ( $R < 1$ ) شامل بنزین کمتر و یک مخلوط غلیظ یا غنی ( $R > 1$ ) دارای بنزین بیشتری است.



لاندا (Lambda) عبارت است از نسبت بنزین به هوای ایده‌آل به واقعی. یک مخلوط رقیق ( $\lambda < 1$ ) دارای هوایی بیشتری بوده و یک مخلوط غنی ( $\lambda > 1$ ) دارای هوای کمتری است.

$$(\lambda) \text{ لاندا} = \frac{1}{\text{نسبت بنزین به هوای تئوری}} = \frac{1}{\text{نسبت غنی‌سازی}} = \frac{1}{\text{نسبت بنزین به هوای واقعی}}$$

نسبت جرم هوا به بنزین باید به گونه‌ای کنترل شود که مخلوط قابل سوختن باشد. در موتور جهت احتراق (از لحاظ دما و فشار) و با در نظر گرفتن نرخ پرشدن عادی سیلندر، نسبت مخلوط ایده‌آل عبارت است از ۱ گرم بنزین به ازای  $14/8$  گرم هوا.



احتراق انجام نمی‌شود

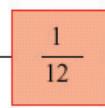


رقیق

احتراق انجام می‌شود



ایده‌آل



احتراق انجام نمی‌شود



غلیظ

NOTES V3 CAG0403MB006

احتراق کند	احتراق سریع و کامل	احتراق ناقص
<p>بازده کم موتور بیش از حد گرم شدن موتور تولید آلاینده‌های اکسید نیتروژن (NOX) رخدادن خودسوزی در موتور رخدادن ضربه (ناک) پس‌سوزی اگزووز</p>		<p>بازده کم موتور صرف بالای سوخت تولید آلاینده‌های هیدروکربن (HCs) و منواکسید کربن (CO). رسوب کربن</p>

تلاش سازندگان بر این است که در موتورهای جدید با آلودگی کم، نسبت غنی‌سازی نزدیک به ۱ باشد یا به عبارت دیگر نسبت مخلوط نزدیک به نسبت استوکیومتری یعنی  $\frac{1}{14.8}$  باشد.

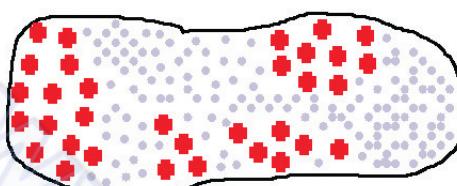
نسبت $\frac{1}{18}$ برای بازده حداکثر	نسبت $\frac{1}{12}$ برای قدرت حداکثر
<p>هدف، در این حالت دریافت حداکثر انرژی ذخیره شده در بنزین است. برای سوزاندن تمام بنزین، کمی هوای اضافه ضروری است. این حالت اقتصادی بوده و برای دورهای متوسط موتور مورد استفاده قرار می‌گیرد.</p>	<p>برای این منظور باید سرعت انتشار احتراق داخل سیلندر را به حداکثر رساند. بنابراین کمی سوخت اضافه ضروری است. این حالت برای دورهای بالای موتور که حداکثر قدرت مورد نیاز است، استفاده می‌شود.</p>

## توجه

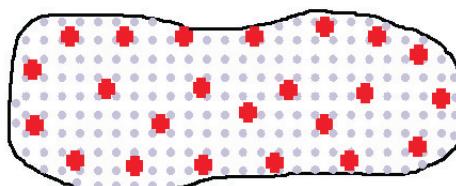
در دور آرام: مخلوط می‌بایست کمی غنی‌تر از مخلوط ایده‌آل باشد، چرا که در این حالت پرشدن سیلندر خیلی ضعیف بوده و در این وضعیت یک مخلوط رقیق نخواهد سوخت (بعثت کمبود فشار کافی در سیلندر) از طرف دیگر در هنگام استارت سرد موتور لازم است اقدام خاصی به منظور افزایش غلظت مخلوط صورت بگیرد. چرا که در این حالت محفظه احتراق سرد بوده و سرعت گردش موتور پایین است. این دو عامل احتراق را مشکل می‌سازد. (تبخیر سوخت و پرشدن سیلندر ضعیف است)

## مخلوط یکنواخت

مخلوط یکنواخت مخلوطی است که ترکیب آن در تمام نقاط یکسان باشد.



مخلوط نامناسب

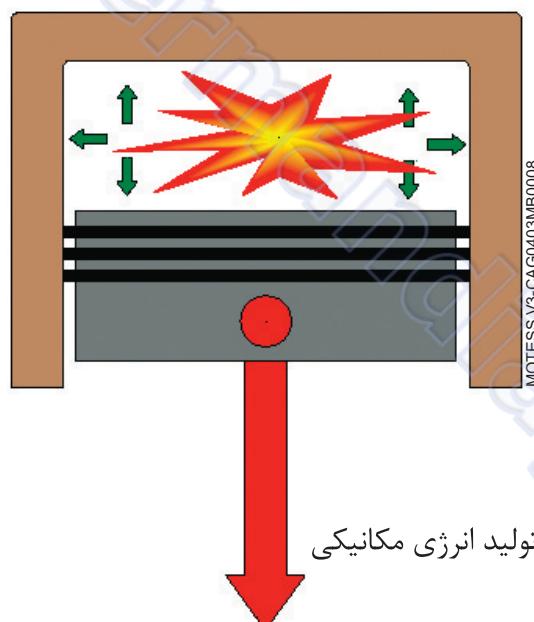


مخلوط مناسب

MOTESS V3-CAG0403MB0007

این یکنواختی بر سرعت احتراق اثر خواهد داشت.

## اصول احتراق سوخت داخل موتور



احتراق مخلوط سوخت و هوا باعث افزایش سریع دما و فشار داخل محفظه احتراق موتور می‌شود. این پدیده باعث انتقال نیرو به تاج (قسمت بالایی) پیستون شده و از آنجا و از طریق پیستون و شاتون به میل لنگ منتقل شده و باعث ایجاد گشتاور موتور می‌گردد.



بهترین نوع احتراق، احتراق سریع می‌باشد که طی ۲ میلی ثانیه انجام می‌گیرد.  
سرعت احتراق به عوامل زیر بستگی دارد:

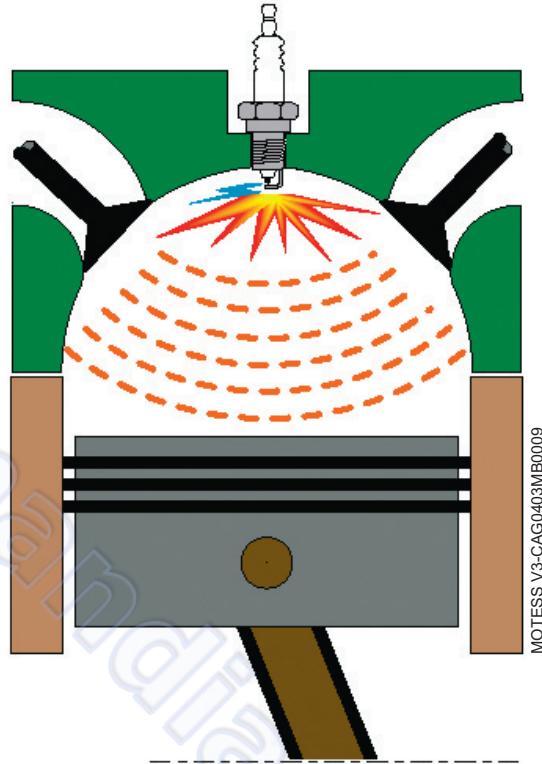
چگونگی مخلوط سوخت و هوا	دماهای مخلوط سوخت و هوا و محیط اطراف آن	دما و زمان عمل منشاء بروز احتراق
-------------------------	--	----------------------------------

### شروع احتراق:

برای اینکه مخلوط سوخت و هوا شروع به سوختن نماید، باید به اندازه کافی گرم شود. به حداقل دمای لازم برای آغاز احتراق، دمای احتراق گفته می‌شود.

### انتشار احتراق:

با رسیدن دمای مخلوط به دمای احتراق، شعله بصورت موج داخل مخلوط پیشروی می‌کند. نحوه پیشروی شعله داخل مخلوط بصورت منظم می‌باشد و به این عمل، احتراق انفجاری گفته می‌شود.



### احتراق و انفجار دو پدیده متفاوت هستند:

احتراق	انفجار
این عمل بطور لحظه‌ای نمی‌باشد بلکه با سرعت تقریبی ۳۰ متر در ثانیه به صورت جرم گازی پیشروی می‌کند.	انفجار در واقع احتراق بسیار سریع است. شعله با سرعت بیشتر از ۱۰۰۰ متر در ثانیه به داخل مخلوط و هوا پیشروی می‌کند. (در بعضی از موتورهای انفجاری سرعت پیشروی شعله از ۴۰۰۰ تا ۱۰۰۰۰ متر در ثانیه می‌باشد).

## احتراق مناسب:

تا اینجا، فقط اصول احتراق بررسی شده است. نکته قابل توجه این است که عمل احتراق داخل موتور باید نیازهای مختلف را پاسخگو باشد.

نیازهای قانونی	خواستهای راننده
<ul style="list-style-type: none"> <li>- تولید کمترین آلودگی ممکن توسط موتور</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- کسب حداکثر گشتاور برای شتابگیری، بالا رفتن از شیبها حمل بار و غیره</li> <li>- کسب حداکثر قدرت موتور در جاده (شتابگیری، حداکثر سرعت و ...)</li> <li>- حداقل مصرف سوخت برای بیشترین طی مسافت و حداقل هزینه سوخت</li> <li>- قابلیت اعتماد موتور</li> </ul>

عمل احتراق بطور لحظه‌ای انجام نمی‌گیرد بلکه بین آغاز و پایان آن حدود ۲ میلی ثانیه می‌باشد. چگونگی احتراق به عوامل متعددی به شرح زیر بستگی دارد:

- دور موتور
  - فشار داخل منیفولد
  - دمای هوای ورودی و موتور
- بطور خلاصه:**
- مناسبترین احتراق، سریع‌ترین احتراق است.
  - احتراق کامل باعث تولید کمترین آلودگی و بالاترین بازده می‌شود.



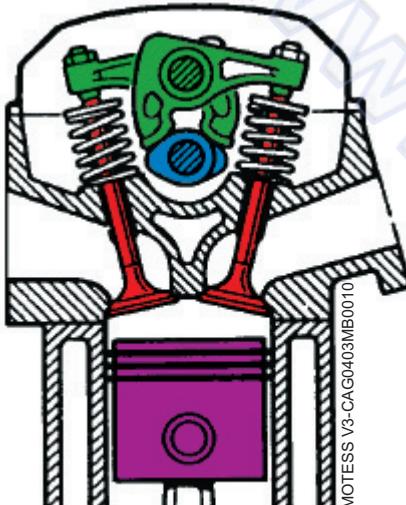
## تنظیم موتور:



عملکرد موتور به دو عامل وابسته به هم بستگی دارد:

- سیستم سوخت رسانی

- قطعات مکانیکی موتور به این دلیل است که قبل از عیبیابی سیستم سوخت رسانی باید تنظیمات مکانیکی موتور بررسی شوند.



### تأثیرات تنظیم نبودن موتور:

۱. عدم تنظیم فیلر سوپاپها (لقی سوپاپها)

بر روی کمپرس موتور تأثیر می‌گذارد و باعث بروز موارد زیر می‌شود:

- صدمه دیدن سوپاپها
- ممکن است موتور روشن نشود (در صورت کاهش بیش از حد کمپرس موتور)
- موتور در حالت سرد یا گرم به سختی روشن می‌شود.
- موتور بد کار می‌کند.
- مصرف سوخت و تولید گازهای آلاینده افزایش می‌یابد.
- لرزش موتور زیاد می‌شود.
- کنترل یونیت موتور محاسبات درستی نمی‌تواند داشته باشد.

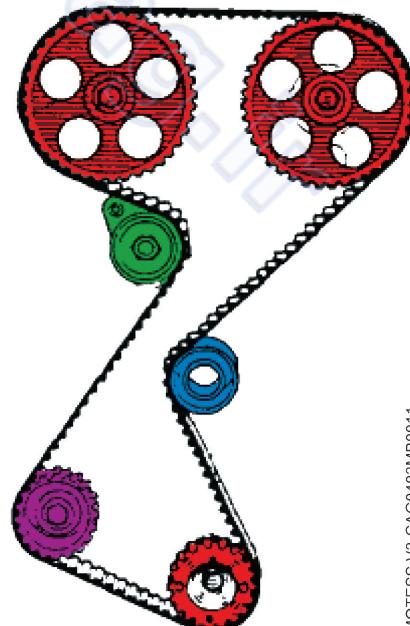
### ۲. عدم تنظیم تایم:

- موتور روشن نمی‌شود (در صورت رد کردن یک یا چند

دندانه تسمه تایم)

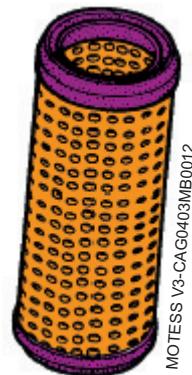
- موتور بد کار می‌کند (در صورت رد کردن تسمه تایم)

- محاسبات کنترل یونیت مختلط می‌شود.



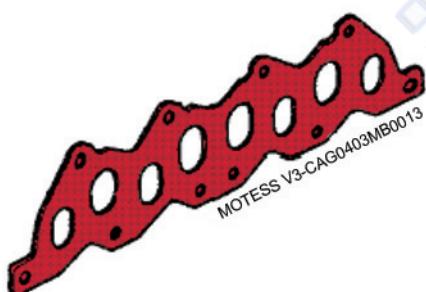
۳. کشیف بودن فیلتر هوای:

- موتور ابتدا روشن شده و سپس خاموش می‌شود.
- موتور نسبت به فشردن پدال گاز به درستی جواب نمی‌دهد.
- دود سیاه از اگزووز خارج می‌شود.
- موتور بدکار می‌کند.
- مصرف سوخت افزایش می‌یابد.



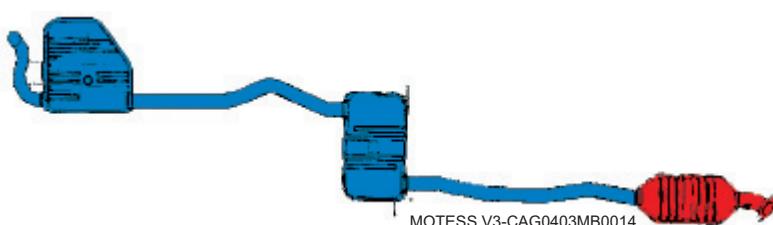
۴. ایراد در مسیر هوای ورودی به موتور:

- موتور در حالت گرم یا سرد به سختی روشن می‌شود.
- موتور روشن شده و سپس خاموش می‌شود. (ایراد در واشر منیفولد یا مدار تهویه موتور)
- دور آرام موتور خودبخود تغییر می‌کند(عدم تنظیم صحیح مدار تهویه موتور)
- موتور نسبت به فشردن پدال گاز به درستی جواب نمی‌دهد.
- دور آرام موتور بیش از حد مجاز می‌شود.



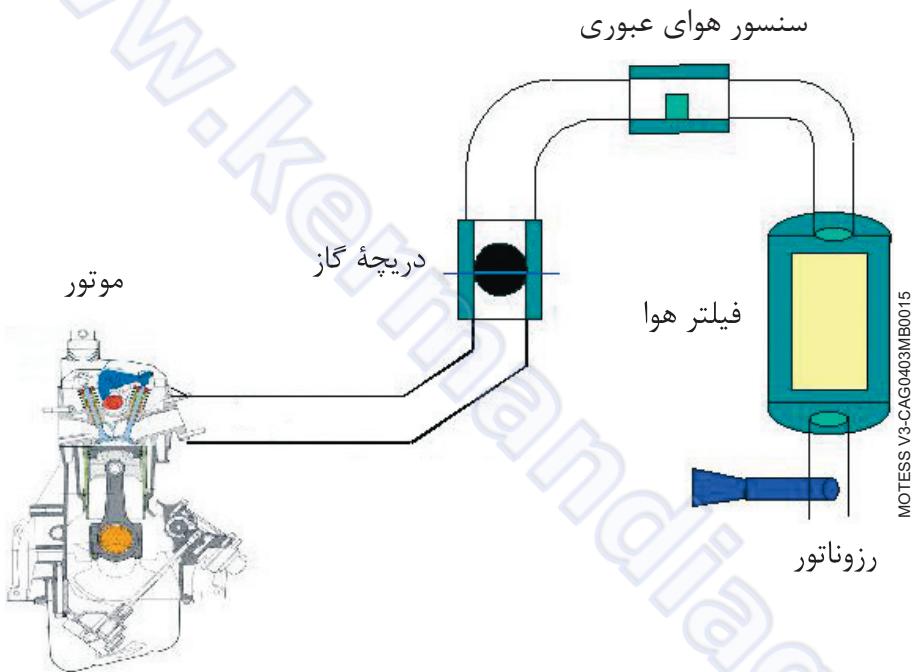
۵. مسدود شدن مسیر دود اگزووز:

- موتور به سختی روشن می‌شود.
- موتور بدکار می‌کند.
- موتور روشن نمی‌شود.



# مدار هوای ورودی به موتور

## اصول کارکرد



وظیفه این مدار، ارسال هوای فیلتر شده بیرون (توسط فیلتر هوا) توسط فیلتر هوا به داخل موتور می باشد.

این مدار شامل قطعات زیر می باشد:

- فیلتر هوا

- دریچه گاز مکانیکی یا الکتریکی (مоторی)

- سنسور هوای ورودی (اندازه گیری جریان هوای ورودی)

- رزوناتور (کاهش صدای هوای ورودی)

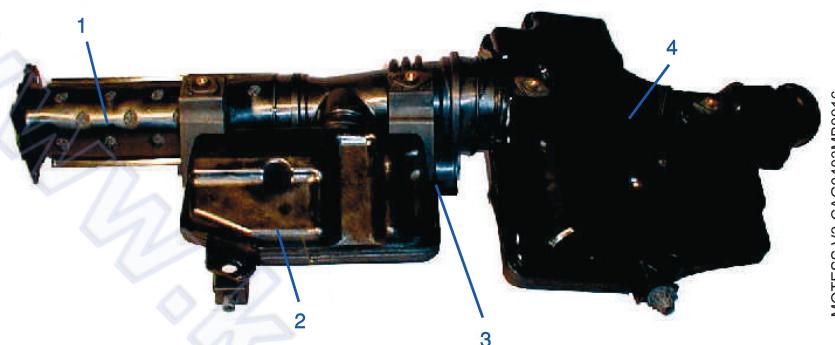
- مجراهای متغیر (برای افزایش بازده موتور)

عوامل دیگری نیز می توانند در مدار هوای نقش داشته باشند (مانند انژکتورها، سنسور فشار هوای ورودی، سنسور دمای هوای ورودی، قطعات سیستم توربوشارژ و...).



### رزوناتور

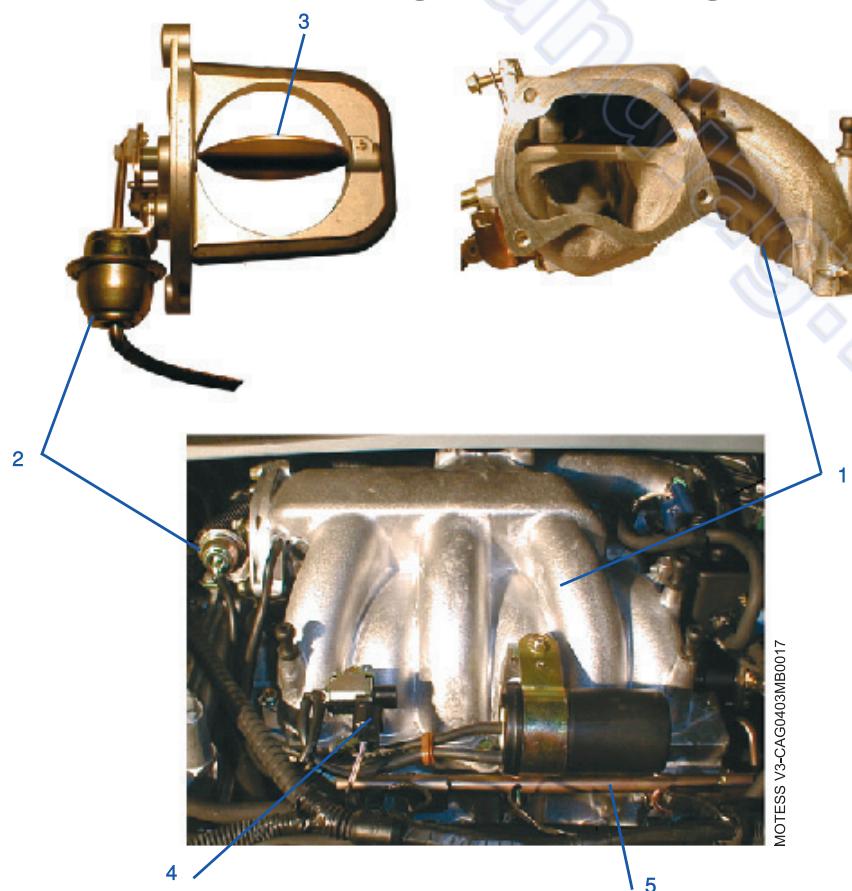
وظیفه این قطعه، کاهش صدای هوای ورودی و نیز پر شدن مناسب هوا در دور پایین موتور می‌باشد.



- ۱ - لوله متخلخل
- ۲ - رزوناتور موازی
- ۳ - رزوناتور یکچهارم موج
- ۴ - رزوناتور سری

### ورودی متغیر:

این سیستم دارای تأثیر مثبت بر منحنی حداکثر گشتاور موتور می‌باشد.



- ۱ - منیفولد هوای ورودی
- ۲ - دیافراگم کنترل کننده
- ۳ - دریچه گاز
- ۴ - شیر برقی کنترل کننده
- ۵ - مخزن ذخیره فشار هوا



در موتور شش سیلندر خورجینی V4Y هنگامی که سیلندر ۱ در مرحله مکش قرار دارد، سیلندر ۴ در مرحله احتراق انبساط می‌باشد. گازهای مکیده شده توسط سیلندر ۱ در مقابل حرکت سوپاپ‌های سیلندر ۴ یک مقاومت ایجاد می‌کند. این امر موجب یک فشار مقاوم مضار برای جریان گاز می‌گردد. همین قضیه برای جفت سیلندرهای ۳/۶ و ۵/۲ نیز صادق است. سیلندرهای ۱ و ۳ و ۵ (ردیف عقبی) و نیز سیلندرهای ۲ و ۴ و ۶ (ردیف جلویی) هیچگاه در مقابل یکدیگر قرار نمی‌گیرند.

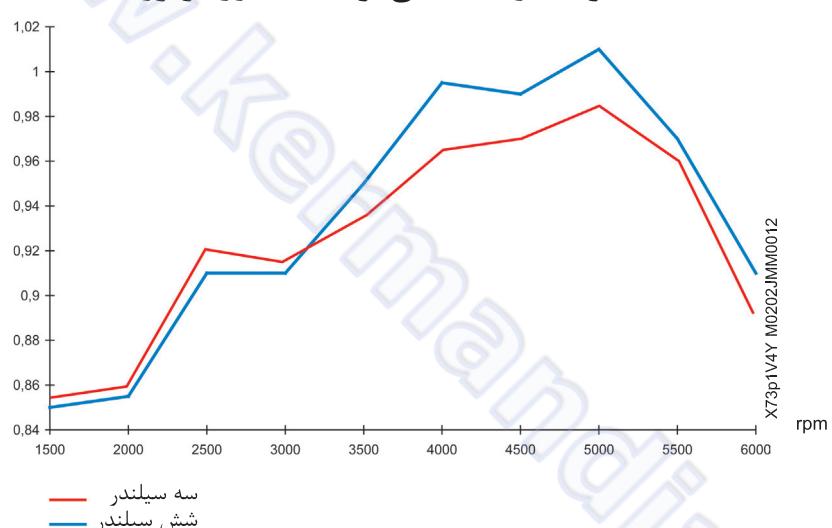
بدین ترتیب امکان جدا کردن دو ردیف سیلندر از طریق دریچه مخصوص وجود خواهد داشت.

در دورهای پایین برای کاهش فشار مخالف، دو ردیف سیلندر از یکدیگر جدا می‌گردند. در این حالت هر ردیف مانند یک موتور ۳ سیلندر عمل کرده و در نتیجه گشتاور موتور بهبود می‌یابد.

بر عکس در دورهای بالا جریان هوا در موتور ۶ سیلندر بهتر بوده که این امر در نمودار زیر نشان داده شده است.

دریچه منیفوولد ورودی در این حالت امکان با هم عمل کردن هر دو ردیف سیلندر را می‌دهد.

### تغییرات بازده حجمی بر حسب دور موتور



نمودار وضعیت سیلندرهای ۳ و ۵ و ۶ در حالت بار کامل موتورهای ۳ سیلندر و ۶ سیلندر



## سیستم سوخترسانی

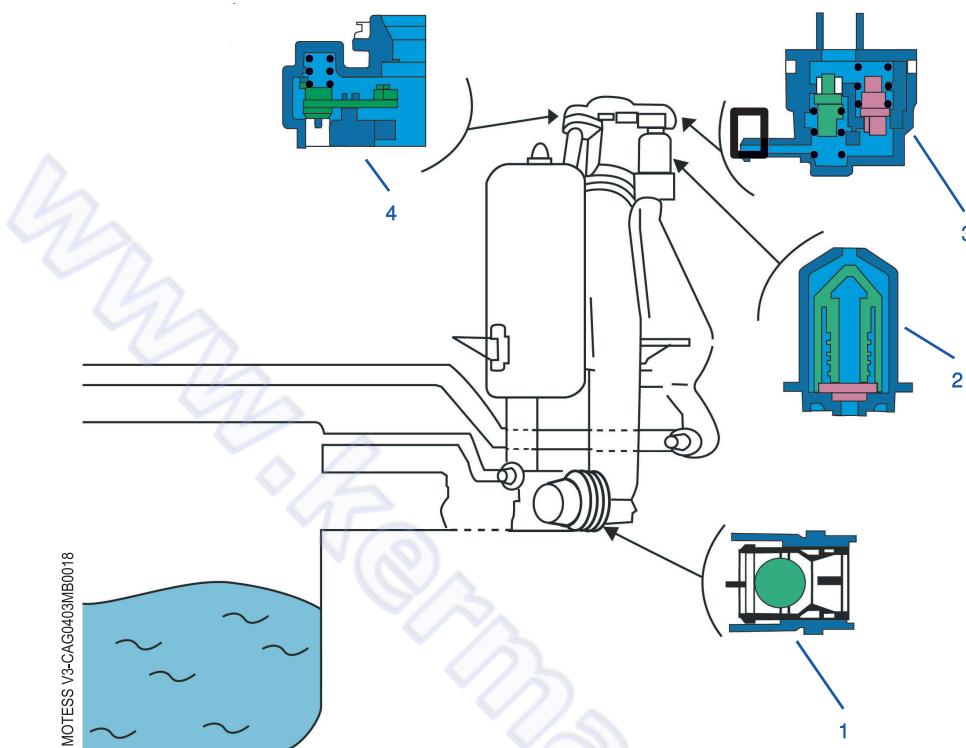
### وظایف:

وظیفه سیستم سوخترسانی، ارسال سوخت از باک بنزین برای انژکتورها می‌باشد. این سیستم از قسمتهای زیر تشکیل شده است:

- باک بنزین
- صافی بنزین
- پمپ بنزین
- فیلتر بنزین
- رگولاتور تنظیم فشار سوخت
- ریل سوخت
- ضربه‌گیر
- انژکتورها



## باک و لوله ورود بنزین



طبق قوانین، رعایت موارد زیر در طراحی باک و لوله ورود بنزین الزامی است:

- انتقال بخارات بنزین باک به مخزن کنسیتر (از سال ۱۹۹۲)
- مکانیزم بازدارنده لبریز شدن بنزین از باک
- مکانیزم بازدارنده از افزایش بیش از حد فشار
- مکانیزم بازدارنده از کاهش بیش از حد فشار

### سوپاپ بازدارنده لبریز شدن بنزین (۴).

هنگامی که در باک باز می‌شود، این سوپاپ بسته شده و هوا را داخل محفظه مربوطه حبس می‌کند. این امر موجب جلوگیری از بالا آمدن سوخت تا این ناحیه می‌شود.

با بسته شدن در باک، سوپاپ مسیر هوا را باز کرده و بخارات بنزین می‌توانند وارد کنیستره شوند.

### سوپاپ جلوگیری از فشار بیش از حد و فشار کمتر از حد (۳).

در صورت مسدود شدن مدار گردش بخارات بنزین، این سوپاپ از افزایش یا کاهش فشار باک و در نتیجه منبسط یا منقبض شدن باک جلوگیری می‌کند.

### سوپاپ بازدارنده نشت بنزین (۲) (در حالت واژگون شدن خودرو)

در صورت واژگون شدن خودرو، این سوپاپ از نشتی بنزین و خروج آن از لوله‌های مربوط به تهویه یا لوله کنیستره جلوگیری می‌کند.

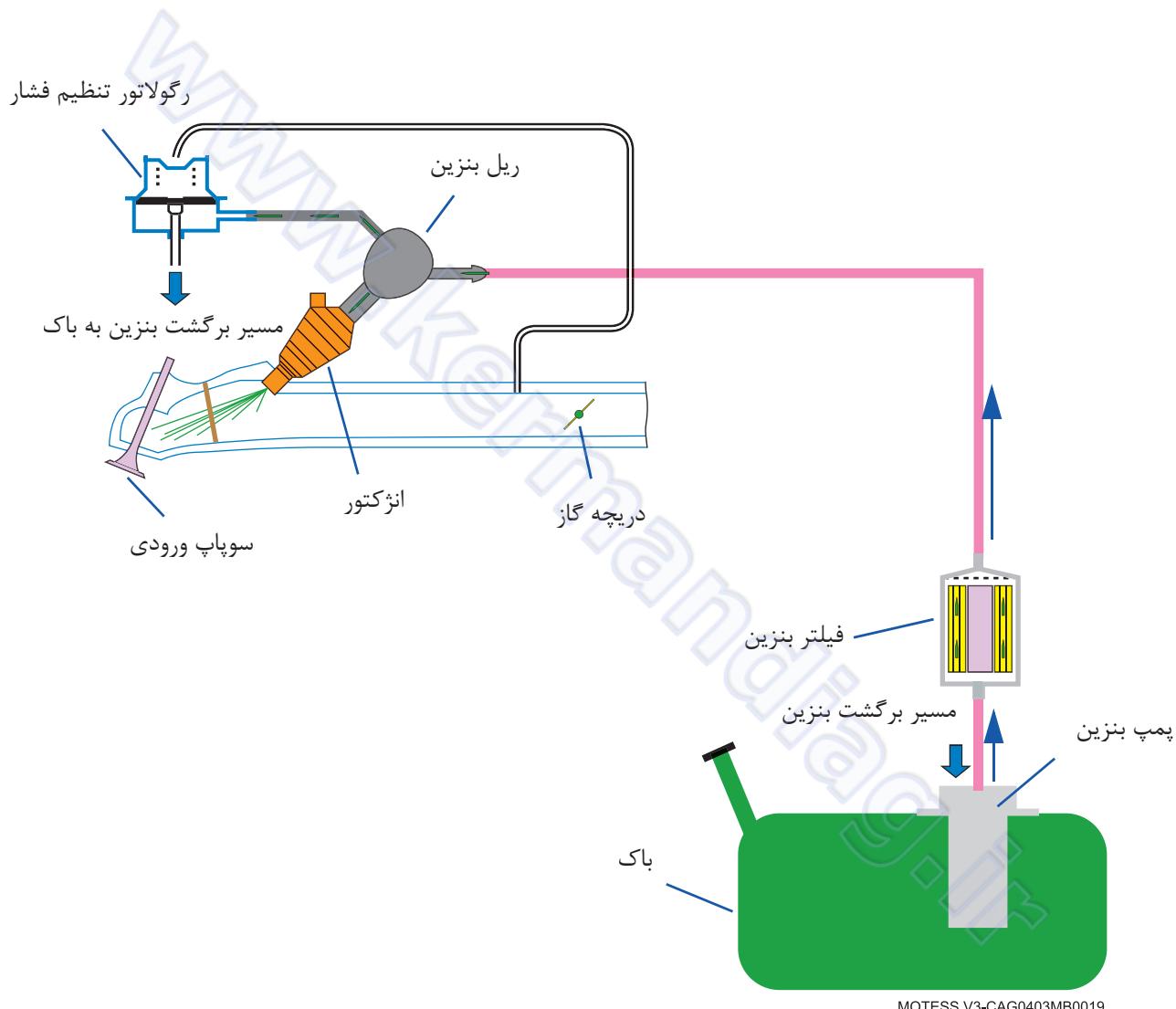
### سوپاپ ساقمه‌ای (۱).

وظیفه این سوپاپ، جلوگیری از برگشت بنزین به لوله ورود بنزین به باک می‌باشد.



## انواع سیستم‌های سوخت رسانی:

سیستم سوخت رسانی از نوع فشار پایین تنظیم شده:

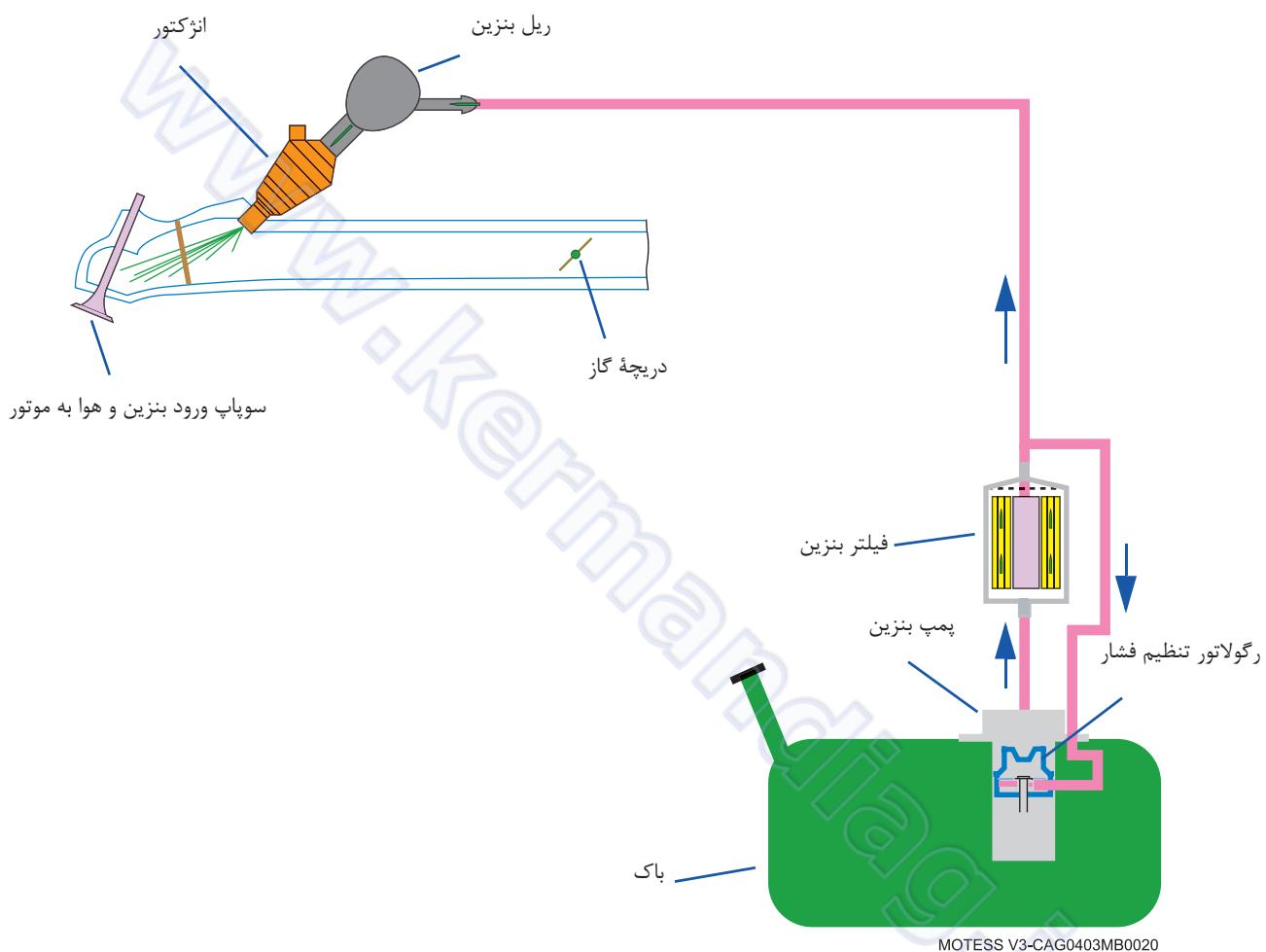


این سیستم از اجزاء زیر تشکیل شده است:

- مجموعهٔ پمپ بنزین و درجه داخل باک
- لوله‌های رفت و برگشت بنزین
- فیلتر جدا کننده ناخالصی‌ها
- ریل بنزین و انژکتورها
- رگولاتور تنظیم فشار بنزین که وظیفه آن، تنظیم فشار بنزین متناسب با فشار هوای منیفولد می‌باشد.



## سیستم سوخترسانی از نوع فشار پایین ثابت:

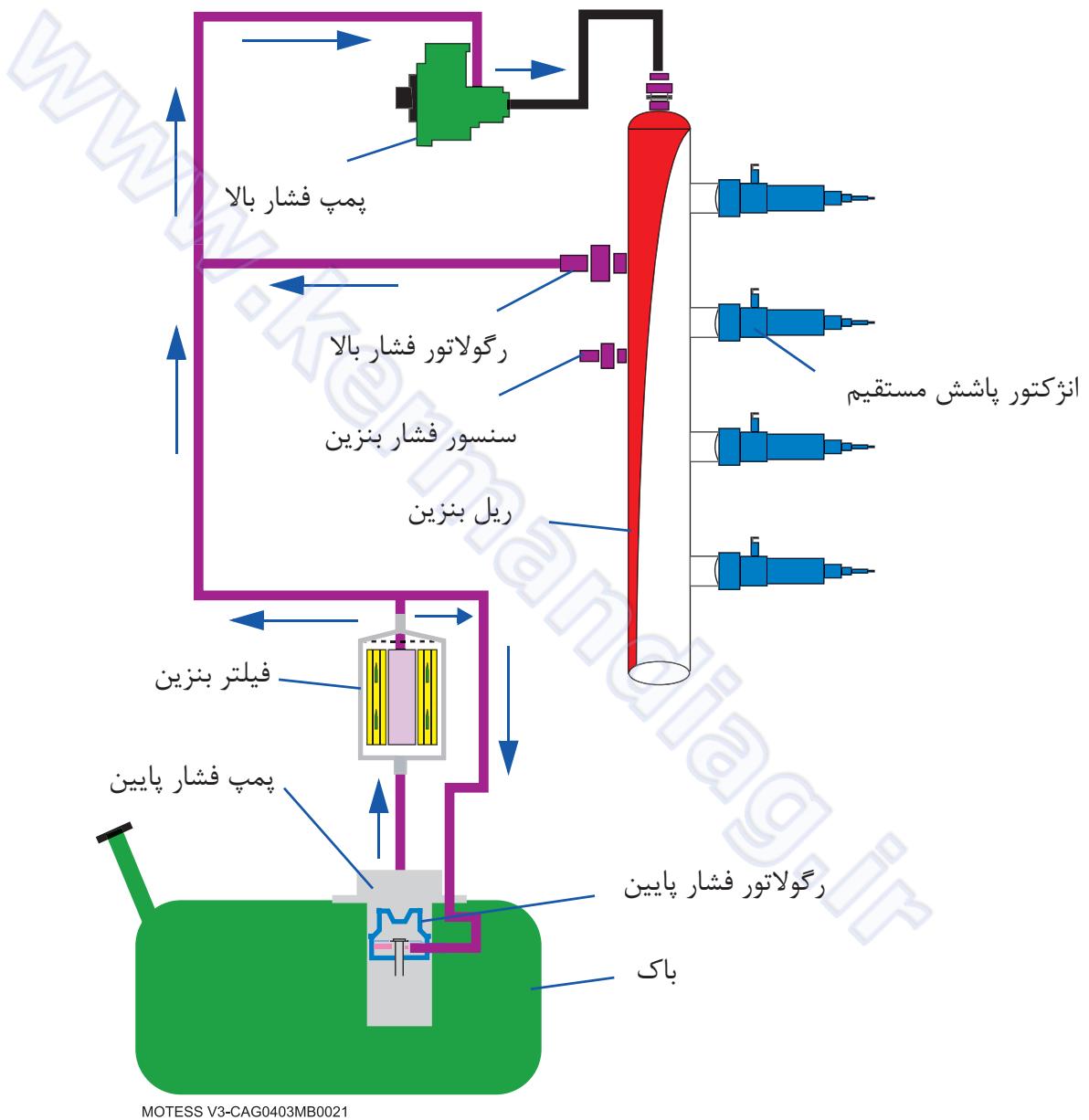


در این سیستم، رگولاتور جزیی از پمپ بنزین بوده و فشار بنزین انژکتورها مستقل از بار موتور، مقدار ثابتی می‌باشد. کنترل یونیت موتور، براساس فشار و دمای هوای داخل منیفولد و بار موتور، مدت زمان پاشش انژکتورها را تغییر داده و با این عمل، مقدار بنزین ورودی به موتور تعیین می‌گردد.

در این سیستم، مسیر برگشت بنزین وجود نداشته و فیلتر بنزین، داخل یا خارج باک نصب می‌شود.



## سیستم سوخت رسانی از نوع فشار بالای تنظیم شده و فشار پایین ثابت: (پاشش مستقیم بنزین)



این سیستم از اجزاء زیر تشکیل شده است:

- پمپ الکتریکی فشار پایین که داخل باک نصب شده و بنزین مورد نیاز پمپ فشار بالا را با گذراندن از فیلتر بنزین تأمین می‌کند. (مدار فشار پایین)
- پمپ فشار بالا که نیروی خود را از میل سوپاپ ورودی می‌گیرد و بنزین پشت انژکتورها را توسط ریل بنزین تأمین می‌کند. فشار بنزین داخل ریل توسط سنسور فشار محاسبه و برای کنترل یونیت ارسال می‌شود و کنترل یونیت براساس این اطلاعات، رگولاتور فشار بالا را کنترل می‌کند. (مدار فشار بالا)
- در این سیستم، انژکتورها بنزین را مستقیماً به داخل سیلندر موتور تزریق می‌کنند.



## پمپ بنزین الکتریکی (مدار فشار پایین)

وظیفه این پمپ، تأمین بنزین انژکتورها و در مدل پاشش مستقیم، تأمین بنزین پمپ فشار بالا می‌باشد. فشار خروجی این پمپ از فشار حداکثر موردنیاز برای عملکرد موتور به مراتب بیشتر است. این امر باعث می‌شود تا وجود بنزین با فشار مناسب پشت انژکتورها تضمین شود.

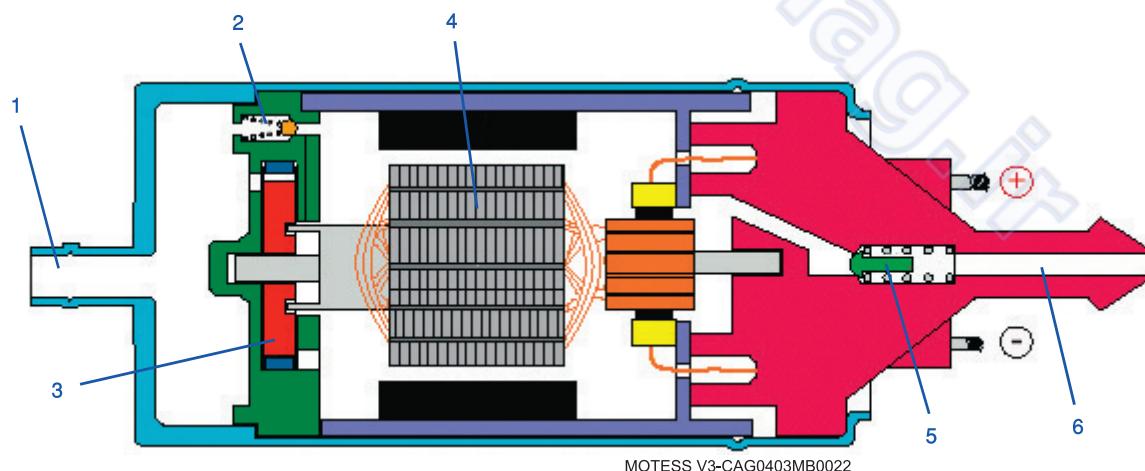
بنزین مازاد بر مصرف موتور توسط رگولاتور به باک بر می‌گردد. لازم به ذکر است که بدلیل عدم تشکیل مخلوط قابل اشتعال، احتمال بروز حریق در پمپ بنزین وجود ندارد. این پمپ در گذشته زیر اتاق و اخیراً داخل باک بنزین و به همراه درجه داخل باک بصورت مجموعه نصب می‌شود. مهمترین مزیت نصب پمپ داخل باک، کاهش سر و صدای پمپ می‌باشد.

### توجه

برق ارسالی برای پمپ بنزین، از طریق رله و سویچ اینرسی (معمولًاً) و با فرمان کنترل یونیت موتور ارسال می‌گردد.

### پمپ خارج از باک:

این پمپ از نوع غلطکی (یا دنده‌ای) چندخانه‌ای بوده و توسط موتور الکتریکی عمل می‌کند. در صورت افزایش بیش از حد فشار بنزین داخل پمپ، سوپاپ اطمینان (۲) باز شده و از صدمه دیدن آن جلوگیری می‌کند. سوپاپ یک طرفه (۵) ضمن حفظ فشار مدار برای مدتی، از برگشت بنزین به داخل پمپ در حالت موتور خاموش و همچنین تشکیل بخار بنزین در صورت داغ شدن سیستم جلوگیری می‌کند.



۴ - آرمیچر موتور الکتریکی

۵ - سوپاپ یک طرفه

۶ - مسیر خروجی

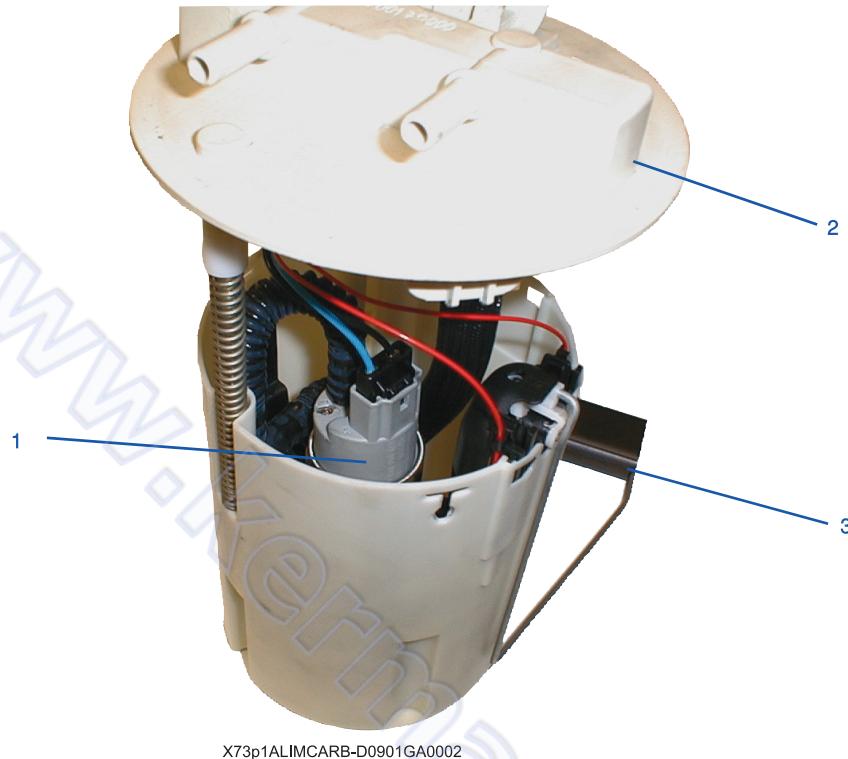
۱ - مسیر ورودی

۲ - سوپاپ اطمینان

۳ - پمپ غلطکی چندخانه‌ای



## پمپ داخل باک

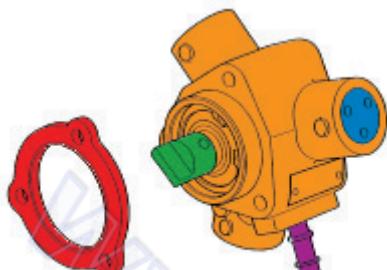


- ۱ - پمپ بنزین الکتریکی
- ۲ - درپوش
- ۳ - مجموعه پمپ

در سیستم‌های پاشش مستقیم، این مجموعه بعنوان پمپ اولیه بنزین عمل می‌کند.  
مجموعه پمپ داخل باک به صورت‌های زیر موجود می‌باشد:

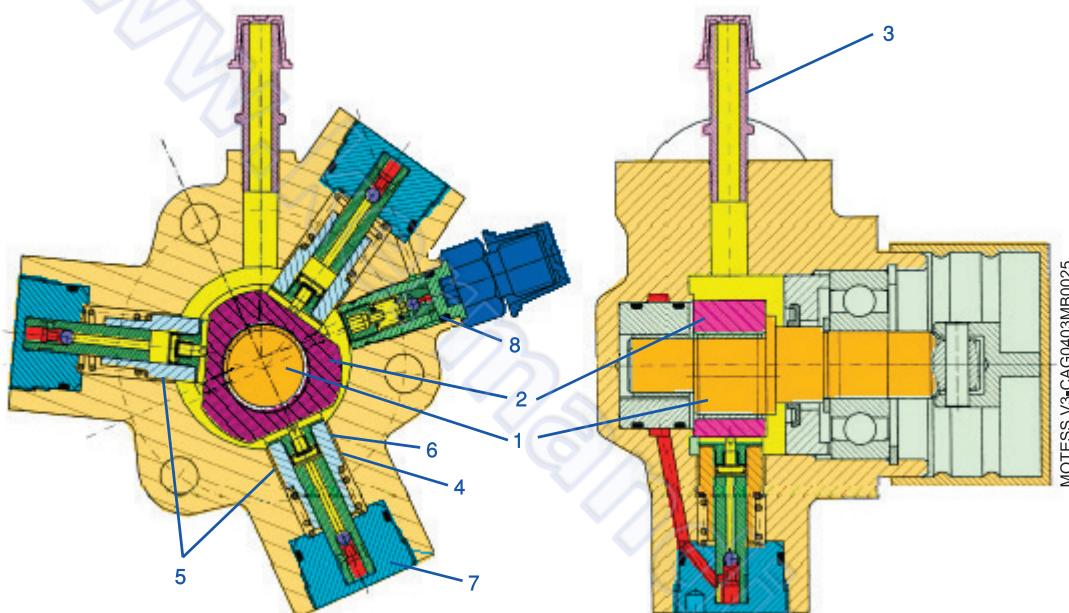
- مجموعه شامل پمپ بنزین و شناور درجه داخل باک (برای اندازه‌گیری سطح بنزین باک)
- مجموعه شامل پمپ بنزین و شناور درجه داخل باک و رگولاتور فشار بنزین
- مجموعه شامل پمپ بنزین - فیلتر بنزین - شناور درجه داخل باک و رگولاتور فشار بنزین

## پمپ بنزین مکانیکی فشار بالا (برای سیستم پاشش مستقیم بنزینی):



MOTESS V3-CAG0403MB0024

این پمپ شامل سه پیستون بوده و نیروی خود را از موتور خودرو دریافت و بنزین مورد نیاز ریل بنزین و انژکتورها را تأمین می‌کند.



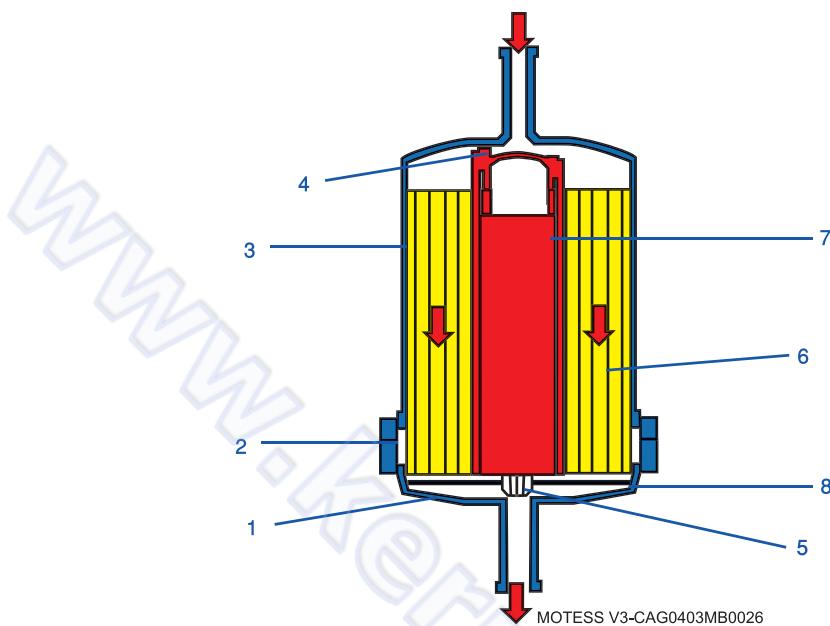
- ۱ - محور خارج از مرکز
- ۲ - بادامک
- ۳ - لوله‌های بنزین فشار بالا
- ۴ - پیستون
- ۵ - محفظه فشار بالا
- ۶ - سوپاپ ورودی
- ۷ - سوپاپ خروجی (ساقمه)
- ۸ - سوپاپ اطمینان

محور خارج از مرکز (۱) و بادامک (۲) را چرخانده و باعث فعال شدن سه عدد پمپ داخلی می‌شوند و این امر باعث افزایش فشار بنزین خروجی از مدار کم فشار می‌گردد. بنزین کم فشار از لوله‌های ورودی (۳) وارد پمپ می‌شوند. هنگامی که پیستون (۴) در وضعیت مکش و آماده برای ورود بنزین قرار دارد (در این حالت بادامک نیرویی بر پیستون برای تحت فشار قراردادن بنزین وارد نمی‌کند)، بنزین کم فشار پس از عبور از سوپاپ ورودی (۶) وارد محفظه فشار بالا (۵) می‌شود. در این حالت، سوپاپ خروجی (۷) در اثر فشار موجود سر جای خود ثابت می‌ماند و باز نمی‌شود. پس از چرخش بادامک (۲) و وارد شدن نیرو به پیستون (۴)، بنزین با فشار بر سوپاپ خروجی (۷) نیرو وارد کرده و باعث باز شدن آن می‌گردد و در نهایت وارد ریل بنزین می‌شود. وجود بنزین پر فشار داخل محفظه (۵) مانع از باز شدن سوپاپ ورودی (۶) در این حالت می‌گردد. سوپاپ اطمینان (۸) در صورت افزایش غیر عادی و بیش از حد فشار بنزین داخل پمپ، باز شده و مانع صدمه دیدن مدار می‌گردد.

اندازه‌گیری فشار بنزین با قراردادن فشار سنج در مدار فشار بالا مجاز نمی‌باشد. برای این منظور باید از منوی اندازه‌گیری پارامترها در دستگاه عیب‌یاب استفاده نمود.



## فیلتر بنزین



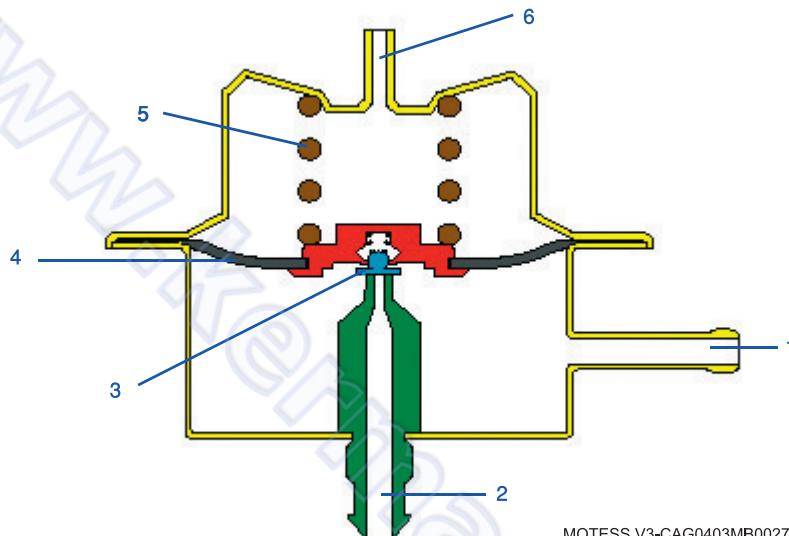
- ۱ - درپوش فیلتر
- ۲ - واشر
- ۳ - روکش داخلی فیلتر
- ۴ - محفظه داخلی فیلتر
- ۵ - زائد نگهدارنده
- ۶ - فیلتر کاغذی لوله‌ای
- ۷ - نگهدارنده فیلتر کاغذی
- ۸ - صفحه توری

وجود ناخالصی در بنزین باعث بروز اختلال در عملکرد انژکتورها و رگولاتور فشار می‌گردد. بنابراین به منظور تمیز کردن بنزین از این ناخالصی‌ها، یک عدد فیلتر در مسیر سوخت و ما بین پمپ و انژکتورها نصب می‌گردد. این فیلتر معمولاً زیر خودرو نصب می‌شود. در بعضی از فیلترها صفحه‌ای توری وجود دارد که به منظور جمع‌آوری تکه‌های کاغذ جداسده از فیلتر بکار می‌رود. به همین دلیل جهت جریانی که بر روی فیلتر حک شده است حتماً باید رعایت گردد.

## رگولاتور تنظیم فشار

### رگولاتور نصب شده خارج از باک:

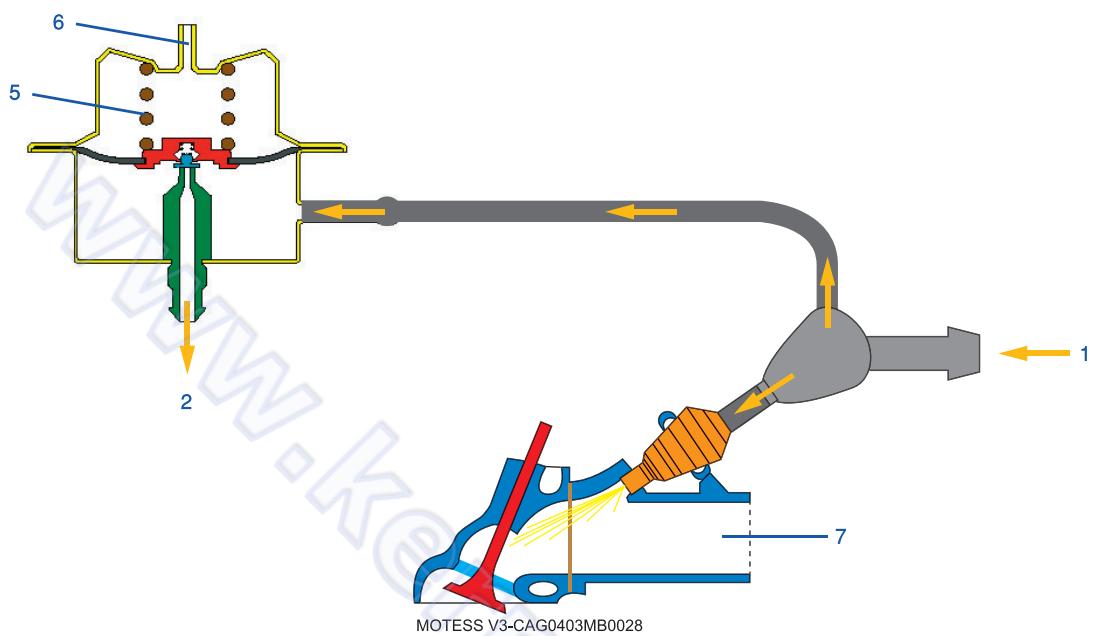
وظیفه رگولاتور، تنظیم مقدار بنزین برگشتی به باک به منظور ثابت نگهداشتن اختلاف فشار پشت و جلوی انژکتور می‌باشد. برای این منظور، رگولاتور فشار بنزین پشت انژکتور را براساس فشار داخل منیفولد هوا تغییر می‌دهد.



- ۱ - ورودی بنزین
- ۲ - برگشت به باک
- ۳ - سوپاپ
- ۴ - دیافراگم
- ۵ - فنر
- ۶ - اتصال به منیفولد هوا
- ۷ - فشار منیفولد



## یک مثال از نحوه عملکرد:



فشار داخل ریل بنزین براساس افت فشار داخل منیفولد هوا تنظیم می‌شود طوری که انژکتورها در یک فشار ثابت عمل می‌کنند. بدلیل ارتباط فضای پشت دیافراگم با منیفولد هوا توسط یک لوله، فنر پشت دیافراگم فشار بنزین پشت انژکتورها را طوری تغییر می‌دهد که اختلاف فشار دو طرف انژکتورها در تمام مراحل کاری موتور (فسارهای مختلف منیفولد) مقدار ثابتی بماند. بنابراین برای تغییر مقدار پاشش سوخت، کامپیووتر تنها لازم است که زمان پاشش انژکتور را کنترل کند.

بعنوان مثال، در دور آرام موتور، افت فشار داخل منیفولد هوا حدود  $7/20$  بار می‌باشد. از طرفی فنر داخل رگولاتور (۵) فشار  $2/5$  بار ایجاد می‌کند.

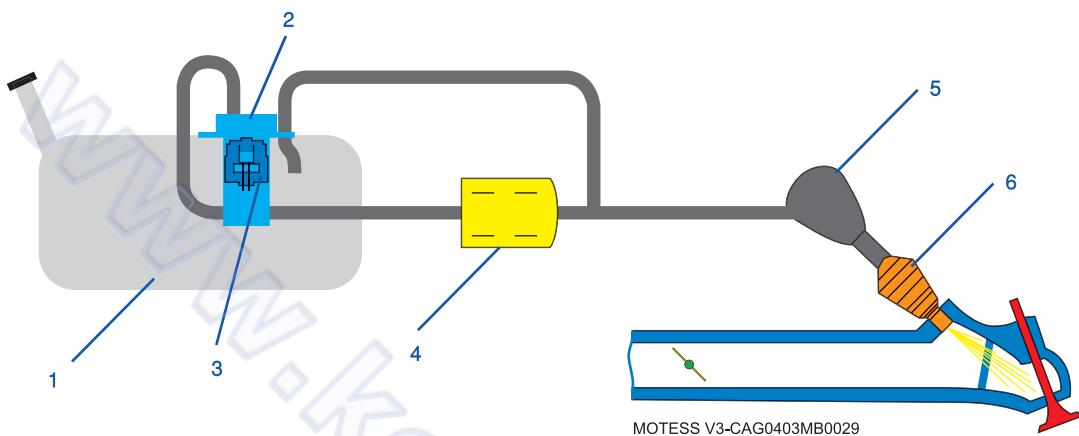
فشار بنزین پشت انژکتورها برابر است با مجموع فشار فنر (۵) و فشار داخل منیفولد:  

$$\text{بار} = \frac{1}{8} + \frac{2}{5} = \frac{2}{5} - \frac{7}{20}$$

اما اختلاف فشار دو طرف انژکتور عبارت است از: بار  $= \frac{2}{5} - \frac{1}{8}$   
 مقدار  $\frac{2}{5}$  بار فقط یک مثال است و در انواع مختلف خودروها (دارای سوپر شارژ و ...) می‌تواند متفاوت باشد.

## رگولاتور نصب شده داخل باک:

در خودروهای جدید، فشار پشت انژکتورها بطور مستقل از فشار داخل منیفولد می‌باشد.  
نحوه ارتباط اجزاء در سیستم سوخت رسانی بدون مسیر برگشت بنزین از رگولاتور



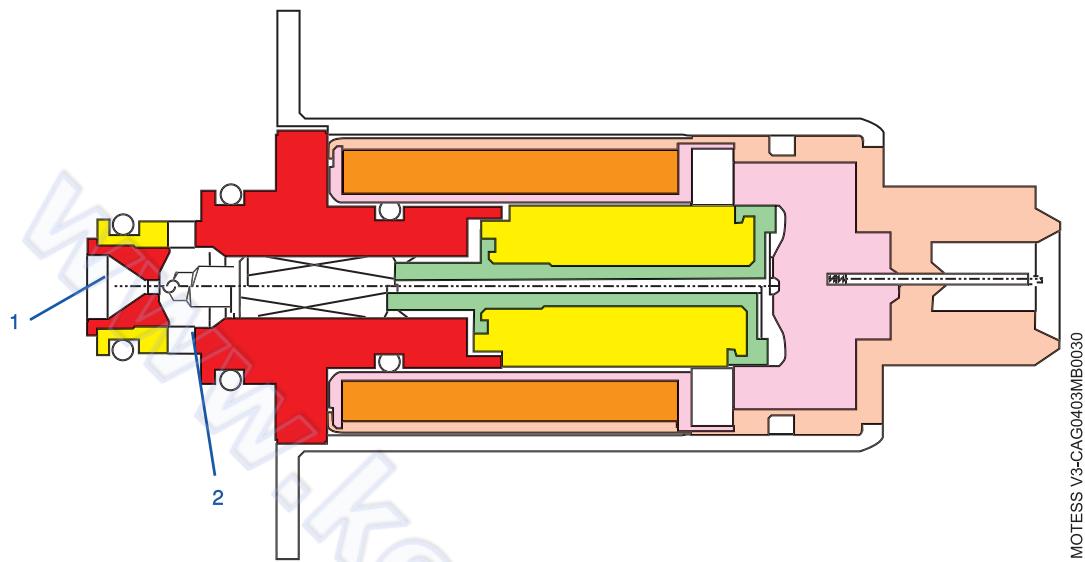
- ۱ - باک بنزین
- ۲ - مجموعه پمپ و درجه داخل باک
- ۳ - رگولاتور تنظیم فشار
- ۴ - فیلتر بنزین
- ۵ - ریل بنزین
- ۶ - انژکتور

در سیستم‌های سوخت رسانی بدون جریان جریان برگشتی، بدلیل آنکه سیستم در یک فشار تغذیه ثابت عمل می‌کند، واحدهای الکترونیکی کنترل موتور تغییرات متعددی کرده‌اند.  
کنترل الکترونیکی چنین سیستمی قادر است که زمان پاشش انژکتورها را با دقت فراوان بر حسب فشار منیفولد ورودی تنظیم کند.

در این حالت فشار منیفولد توسط سیستم مدیریت الکترونیکی کامپیوتر در امر کنترل پاشش سوخت منظور می‌گردد.  
(بر خلاف سیستم‌های قبلی که این کار بر عهده رگلاتور بود).



## رگولاتور الکتریکی (سیستم پاشش سوخت مستقیم)



۱ - اتصال به ریل پر فشار

۲ - اتصال به ورودی پمپ پر فشار

کنترل یونیت موتور، این رگولاتور را به روش OCR (نسبت باز بودن متغیر) کنترل می‌کند. در مرحله استارت زدن موتور، تنظیمات براساس دمای موتور و در زمان کار کرد عادی موتور، براساس فشار انژکتورها، وضعیت دریچه گاز، دور و دمای موتور انجام می‌شود.

بنزین از مجرای ریل پر فشار بنzin (۱) وارد رگولاتور شده و از مجرای اتصال ورودی پمپ پر فشار (۲) خارج می‌شود. برای جبران برخی تغییرات در عملکرد رگلاتور که ناشی از استهلاک و نشتی داخلی و غیره می‌باشد، کنترل رگلاتور بطور خودکار با این تغییرات، انطباق می‌یابد.

### مثالهایی از برنامه‌های داخلی کنترل یونیت موتور برای جبران ایرادات:

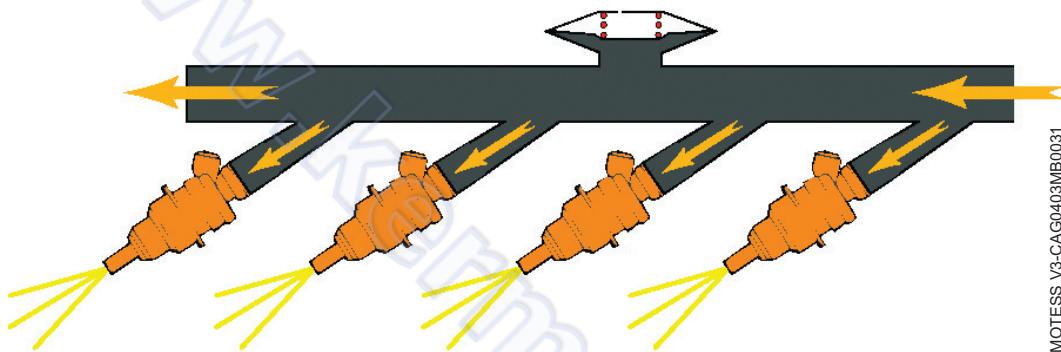
در صورت بروز اشکال در عملکرد رگولاتور کامپووتر براساس اطلاعات دریافتی از سنسور فشار بنzin، زمان پاشش انژکتورها را تنظیم می‌کند. در صورت بروز اتصالی به بدنه، رگولاتور در حالت بسته باقی می‌ماند.

در صورت افزایش بیش از حد فشار بنzin داخل ریل، کنترل یونیت چراغ اخطار مربوطه را روشن کرده و سپس موتور خودرو را خاموش می‌کند.

### ریل سوخت کم فشار

این قطعه در واقع بعنوان رابط مابین انژکتورها و بقیه سیستم سوخت رسانی عمل می‌کند و معمولاً از آلیاژهای سبک یا مواد پلاستیکی مخصوص ساخته می‌شود.

در بعضی خودروها، به منظور کاهش نوسانات ناشی از تغییرات ناگهانی فشار سوخت، از ضربه‌گیرهای مخصوصی استفاده می‌شود. این ضربه‌گیرها یا مابین پمپ و فیلتر بنزین و یا مستقیماً بر روی ریل سوخت نصب می‌شوند. این ضربه‌گیرها موجب کاهش سر و صدای تولید شده توسط لوله‌ها و انتقال آنها نیز می‌گردند.

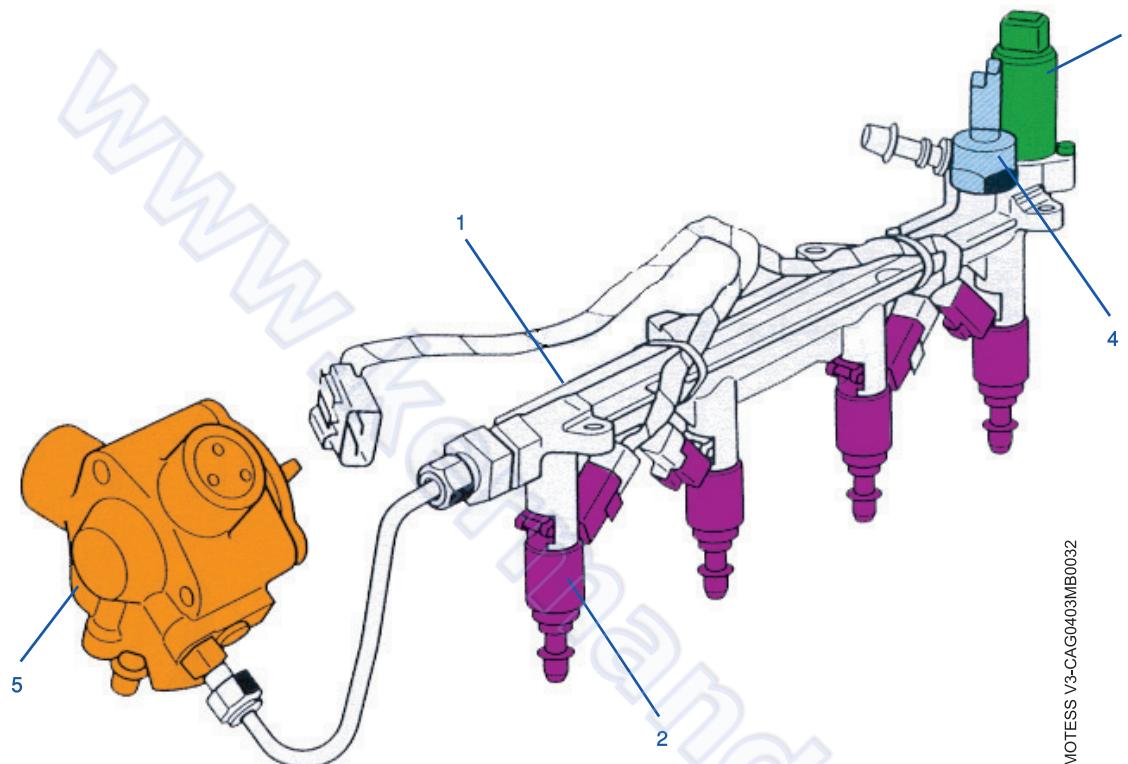


MOTESS V3-CAG0403MB0031



## ریل سوخت پرفشار (سیستم پاشش مستقیم بنزین):

این ریل از آلومینیوم ساخته شده و مستقیماً روی سر سیلندر نصب می‌گردد. لازم به ذکر است که سنسور فشار سوخت، رگولاتور و انژکتورها به این قطعه متصل هستند.



- ۱ - ریل سوخت پرفشار
- ۲ - انژکتورها
- ۳ - رگولاتور
- ۴ - سنسور فشار سوخت
- ۵ - پمپ فشار بالا

قبل از اینکه هرگونه تعمیراتی را بر روی مدار پرفشار سوخت انجام دهید، توسط دستگاه عیب‌یاب مطمئن شوید که فشار کمتر از ۵ بار می‌باشد. در ضمن هنگام تعمیرات به موارد ایمنی ارائه شده توسط سازنده به دقت عمل نمایید.



## انژکتورهای الکترومغناطیسی:

این انژکتورها از بدنه، سوزن، فنر و سیم‌پیچ تشکیل شده‌اند. در حالت عادی، فنر به سوزن نیرو وارد کرده و آنرا در محل خود ثابت نگه می‌دارد.

انژکتور دارای یک سیم‌پیچ مغناطیسی و یک راهنما برای حرکت سوزن می‌باشد. برق مثبت سیم‌پیچ هنگام باز شدن سویچ اصلی (APC<sup>+</sup>) برای آن ارسال می‌شود. منفی سیم‌پیچ از طرف کنترل یونیت موتور و با مدت زمان محاسبه شده توسط آن ارسال می‌گردد.

در اینصورت سیم‌پیچ تولید یک میدان مغناطیسی می‌کند. این میدان بر میدان مغناطیسی ناشی از هسته مغناطیسی دائم اثر گذاشته و در نتیجه سوزن به سمت بالا جذب شده و مسیر خروج بنزین باز می‌شود. بنزین با فشار از سوراخ باریک انتهای انژکتور خارج شده و بصورت پودر وارد موتور می‌شود. پس از مدت مشخص شده توسط کنترل یونیت موتور، منفی ارسالی قطع شده و با قطع میدان مغناطیسی سیم‌پیچ، سوزن در اثر فشار وارد شده توسط فنر به محل قبلی برگشته و مسیر خروج بنزین از انژکتور مسدود می‌گردد.

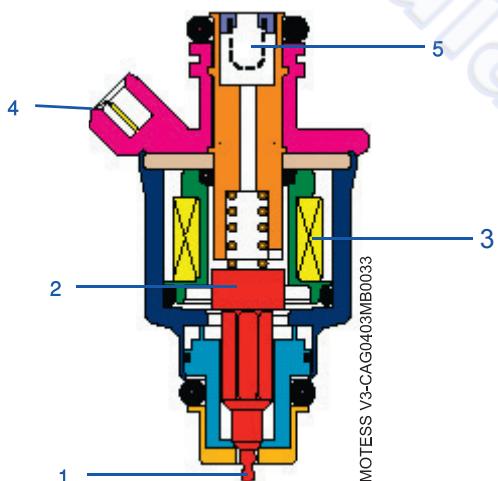
با توجه به کاربرد انژکتور در موتورهای مختلف، انژکتورهای متفاوتی از لحاظ مقاومت الکتریکی سیم‌پیچ، دبی بنزین خروجی، تعداد سوراخهای خروج بنزین و شکل پاشش بنزین وجود دارد.

براساس نحوه عملکرد انژکتورها در یک موتور، انواع مختلفی از سیستم‌های کنترل انژکتورها به شرح زیر وجود دارد:  
 پاشش همزمان: در این سیستم، فرمان عملکرد انژکتور به تمام انژکتورها و در یک لحظه و بطور مشابه ارسال می‌گردد.  
 پاشش نیمه ترتیبی: در این سیستم، فرمان عملکرد انژکتور به صورت دوبه‌دو برای جفت انژکتورها در هر لحظه ارسال می‌گردد.

پاشش ترتیبی: در این سیستم فرمان عملکرد هر انژکتور به طور مستقل ارسال می‌گردد.

**انژکتورهای معمولی پاشش غیر مستقیم:**

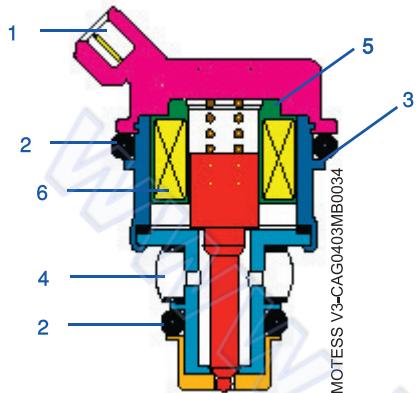
بعنوان مثال: Siemens DEKA- BOSCH



- ۱ - سوزن انژکتور
- ۲ - هسته مغناطیسی دائم
- ۳ - سیم پیچ
- ۴ - کانکتور
- ۵ - فیلتر بنزین ورودی (قابل مسدودشدن)



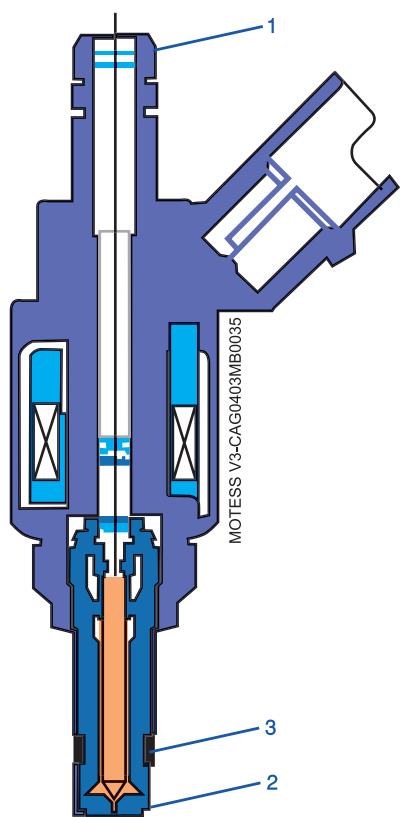
## انژکتورهای تغذیه از پایین و پاشش غیر مستقیم: بعنوان مثال: Siemens DEKA II



- ۱ - کانکتور
- ۲ - واشر اورینگ
- ۳ - نگهدارنده اورینگ
- ۴ - فیلتر بنزین ورودی
- ۵ - بدنه فلزی
- ۶ - سیم پیچ

بزرگترین مزیت این نوع انژکتورها، کاهش امکان بروز پدیده قفل گازی می‌باشد. این مسئله بدلیل تماس دائم سوراخ خروجی انژکتور از سمت داخل با بنزین ورودی به آن می‌باشد و باعث می‌شود که موتور در حالت گرم راحت‌تر روشن شود.

### انژکتورهای پرفشار:



- ۱ - ورودی (متصل به ریل بنزین)
- ۲ - خروجی (متصل به سر سیلندر)
- ۳ - واشر تلفونی

در سیستم پاشش غیر مستقیم چند نقطه‌ای هر سیلندر دارای یک انژکتور مستقل که داخل منیفولد هوا تعییه شده می‌باشد و عمل پاشش بنزین به قسمت بالای سوپاپ ورودی انجام می‌شود. در سیستم پاشش مستقیم، هر انژکتور، بنزین را مستقیماً به داخل محفظه احتراق موتور تزریق می‌کند.



## تست‌ها و احتیاط‌های اولیه سیستم سوخت رسانی:

سیستم‌های پاشش سوخت بنزینی و دیزلی نسبت به وجود ناخالصی‌های سوخت بسیار حساس می‌باشند. ورود ناخالصی‌ها در سیستم سوخت‌رسانی می‌تواند موجب اشکالات زیر گردد:

- آسیب دیدن یا خرابی سیستم پاشش سوخت
- ایجاد گرفتگی یا اشکال در آب‌بندی بعضی قطعات

### ↳ **تست‌های ممکن:**

- با استفاده از مولتی‌متر:
- مقاومت و عایق بودن الکتریکی انژکتور.
- جریان تغذیه پمپ بنزین.

- جریان (دبی) پمپ بنزینی.
- فشار سوخت.
- تست سوپاپ پمپ بنزین.
- واشرهای آب‌بندی انژکتورها



## سیستم جرقه

### اطلاعات عمومی

وظیفه سیستم جرقه، آغاز احتراق مخلوط سوخت و هوا در محفظه احتراق موتور و در مناسب‌ترین زمان ممکن می‌باشد. با آغاز احتراق، مخلوط سوخت و هوا تولید حرارت کرده و سبب منبسط شدن گاز داخل سیلندر و وارد نمودن فشار به پیستون و حرکت آن به سمت پایین می‌گردد. احتراق داخل موتور در دو مرحله انجام می‌شود:



#### مرحله مقدماتی:

در این مرحله، مخلوط سوخت و هوا آنقدر گرم می‌شوند که احتراق آغاز گردد.

#### انتشار شعله:

در این مرحله، مخلوط سوخت و هوا سوخته شده و بصورت موج پیشروی می‌کند. پیشروی شعله بصورت مرحله‌ای و منظم می‌باشد. لازم بذکر است که انجام فرایند احتراق بطور آنی نمی‌باشد بلکه از زمان تولید جرقه تا پایان احتراق کامل داخل محفظه احتراق حدود ۲ میلی‌ثانیه طول می‌کشد.

این زمان بر حسب مقدار غنی‌بودن مخلوط و نوع موتور متفاوت است.

بدلیل تدریجی بودن افزایش فشار ناشی از احتراق لازم است که جرقه زودتر (پیش از نقطه مرگ بالای پیستون) صورت پذیرد. مقدار این زمان به شرایط زیر بستگی دارد:

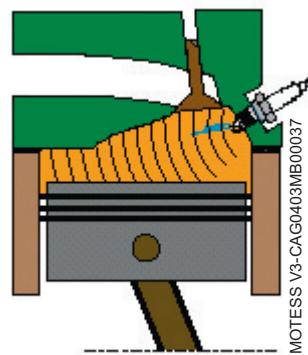
- دور موتور
- فشار هوای منیفولد
- دمای موتور و هوای ورودی به آن



## اشکالات مرتبط با احتراق

### انفجار (Detonation)

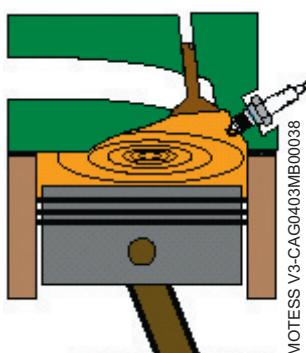
در این حالت، احتراق در زمان مناسب آغاز می‌شود ولی با پیشروی شعله داخل مخلوط سوخت و هوا، بدلیل گرم شدن مخلوط، قسمت‌هایی که در تماس مستقیم با شعله قرار ندارند، خودبخود شروع به سوختن نموده و فرآیند احتراق را مختل می‌کند. این پدیده در اثر استفاده از بنزین با عدد اکتان پایین با در نظر گرفتن نسبت تراکم موتور رخ می‌دهد.



MOTESS V3-CAG0403MB00037

### خودسوزی (Auto-ignition)

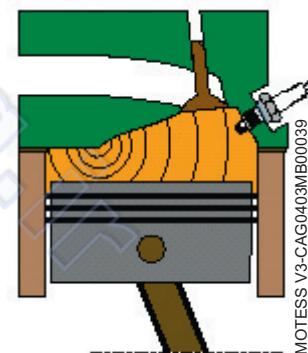
در این حالت، مخلوط سوخت و هوا بدلیل گرم شدن بیش از حد، قبل از جرقه زدن شمع بطور خودبخود محترق می‌شوند. دلیل گرم شدن مخلوط، تراکم آن توسط بالا رفتن پیستون می‌باشد. در اینصورت با متراکم شدن، دمای مخلوط از دمای احتراق آن بالاتر رفته و قبل از زمان مقرر می‌سوزد.



MOTESS V3-CAG0403MB00038

### پیش سوزی (Pre-ignition)

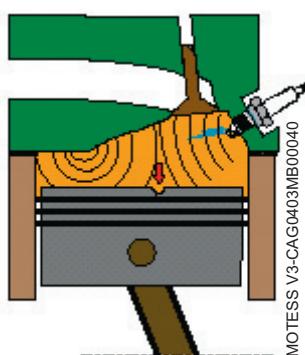
در این حالت، مخلوط سوخت و هوا در اثر تماس با یک نقطه داغ (مانند رسوب کربن-لبه‌های تیز - شمع یا سوپاپ دود بسیار داغ) قبل از جرقه زدن شمع می‌سوزد.



MOTESS V3-CAG0403MB00039

نتیجه کلیه موارد فوق، احتراق غیر عادی می‌باشد.

برخورد دو جبهه شعله با یکدیگر ایجاد یک موج ضربه‌ای می‌کند، این همان پدیده کوبش یا ضربه است که می‌تواند موجب افزایش ناگهانی و شدید دما تا حد ذوب شدن الکترودهای شمع یا تاج پیستون گردد. ضربه دو حالت تمام بار و دور پایین موتور براحتی قابل شنیدن است. این حالت ضربه، کوتاه مدت بوده و کمتر مضر است. از سویی دیگر ضربه در حالت تمام بار و در دور بالای موتور به راحتی قابل شنیدن نیست و ضمن اینکه می‌تواند مدت طولانی‌تری ادامه داشته باشد، می‌تواند شدیداً به موتور آسیب برساند.



MOTESS V3-CAG0403MB00040



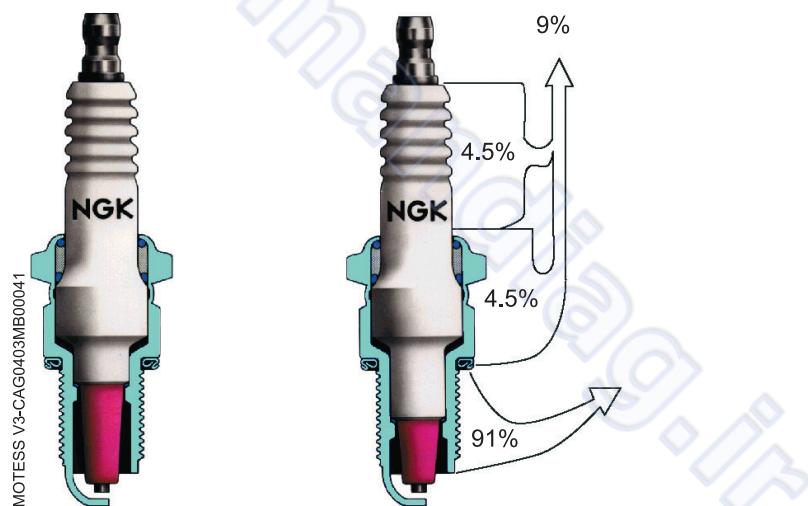
## شمع‌ها

### دمای کارکرد

در دور آرام	در دور بالای موتور
حداکثر $350^{\circ}$ درجه سانتی گراد برای جلوگیری از رسوب و گرفتگی (در نوک عایق شمع)	حداکثر $850^{\circ}$ درجه سانتی گراد برای جلوگیری از سوختگی (در دمای بالاتر از $950^{\circ}$ درجه سانتی گراد پیش جرقه اتفاق می‌افتد)

بطور میانگین هر درجه اضافی، دمای در نوک عایق شمع را، تقریباً  $10^{\circ}$  درجه سانتی گراد افزایش می‌دهد.

### انرژی حرارتی شمع‌ها



انرژی حرارتی شمع، وابسته به مشخصات موتور می‌باشد. بنابراین نصب شمع پیشنهاد شده توسط سازنده خودرو الزامی می‌باشد.

نصب شمع نامنطبق می‌تواند باعث بروز احتراق غیرعادی و صدمه به موتور شود. غیر از بررسی چشمی شرایط شمع‌ها، توصیه می‌شود تمام سیستم جرقه طبق مقادیر داده شده در مدارک فنی و با کمک دستگاههای عیب‌یاب تعمیرگاهی کنترل شود.

### ایرادات شمع‌ها

منطقه حرارت بیش از حد

°C

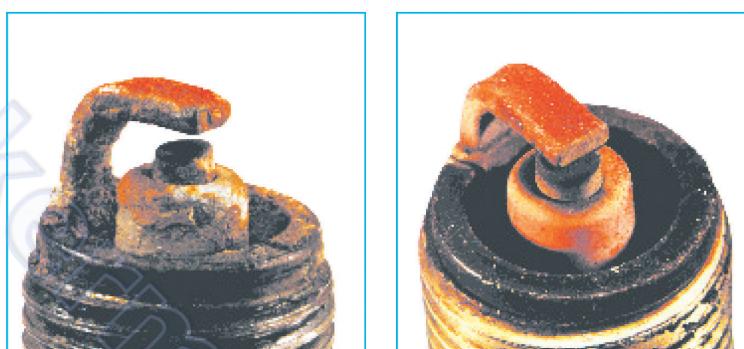
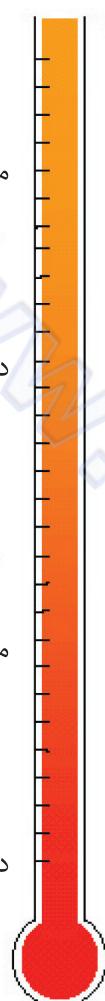
850

400

دماهی کارکرد بهینه

منطقه رسوب‌گیری

دماهی کارکرد دور آرام موتور



MOTESS V3-CAG0403MB00042

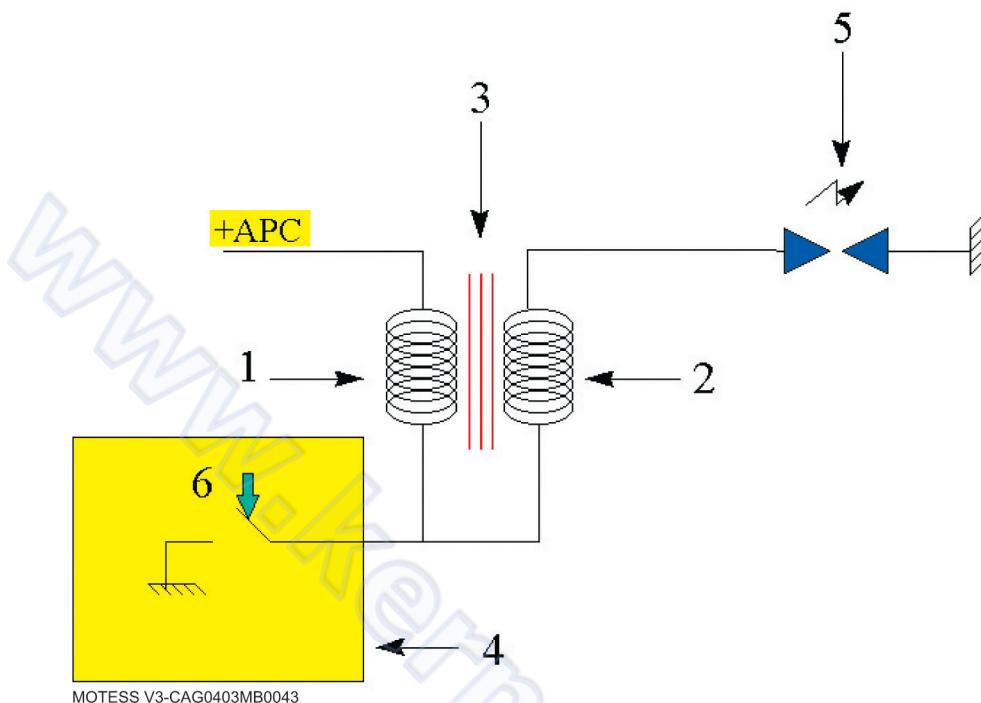
در زیر برخی مشکلات عملکردی موتور که ممکن است ناشی از شمع‌ها باشد، ارائه شده است:  
موتور استارت نمی‌زند. (مطابقت، شرایط و تنظیم بودن شمع را کنترل کنید).

- کاهش قدرت موتور
- مصرف سوخت زیاد
- دور آرام نامنظم
- ریپزدن در هنگام شتابگیری ملايم یا در سرعت ثابت
- احتراق خودبخود (مطابقت، شرایط و تنظیم بودن شمع)
- آسیب‌دیدگی پیستون

سیستم‌های سوخترسانی و جرقه مسئول کلیه موارد نقص در کارکرد موتور نمی‌باشد.



## تولید جرقه (قوس الکتریکی)



- ۱ - سیم پیچ اولیه کویل
- ۲ - سیم پیچ ثانویه کویل
- ۳ - هسته فلزی
- ۴ - کامپیوتر IPM (مدول جرقه)
- ۵ - شمع
- ۶ - اقدام بر روی مدار اولیه

وقتی کویل در حال شارژ شدن است، مدار اولیه بسته است. در حالت دشارژ (تخلیه) کویل، مدار اولیه باز شده است که باعث ایجاد ولتاژ زیاد در مدار ثانویه می‌شود. در این حالت، در شمع جرقه تولید می‌شود.

### ولتاژ لازم برای ایجاد جرقه در شمع

در هوای آزاد	در موتور (محفظه احتراق) ولتاژ متغیر بین ۴ و ۱۰ کیلو ولت
۲۰۰۰ ولت یا ۲ کیلو ولت	

ولتاژ به فاکتورهای زیر بستگی دارد:

- فشار درون محفظه احتراق

- نسبت مخلوط هوا و سوخت

- الکترودهای شمع (دما، فاصله بین آنها و شکل ظاهری)

- دمای محفظه احتراق و مخلوط هوا و سوخت

در یک موتور در حال کار، تمام فاکتورهای فوق در حال نوسان هستند و سیستم جرقه باید حداقل ولتاژ بین ۱۲۰۰۰ تا ۲۰۰۰ ولت را، تأمین کند.



## انواع مدارات جرقه

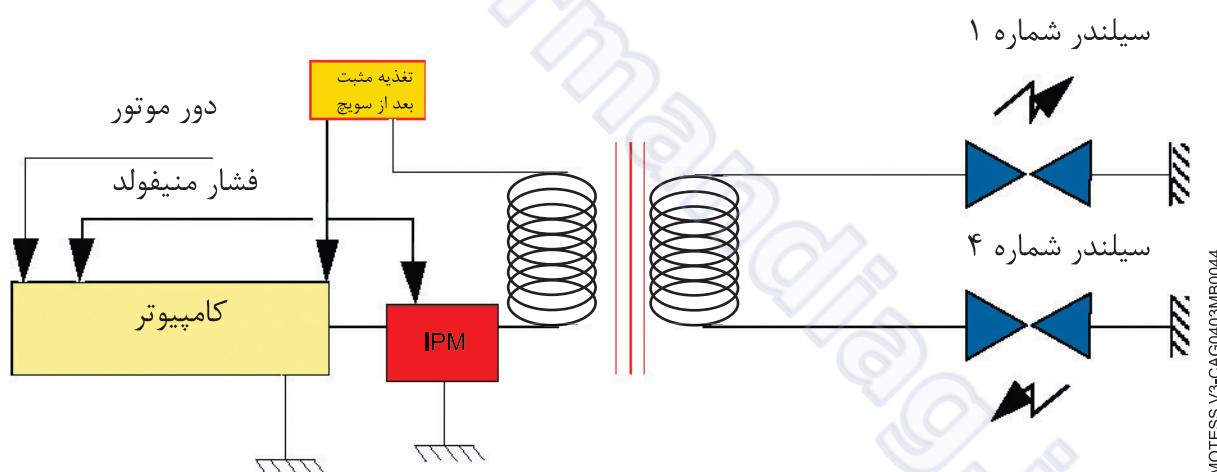
کامپیوتر سیستم پاشش سوخت، فعالیت سیستم جرقه را نیز، کنترل می‌کند. در محاسبات یک سیستم جرقه معمولی (دلکو) پارامترهای دور و بار موتور، در نظر گرفته می‌شوند. (منحنی‌های فشار و نیروی گریز از مرکز)

سیستم مدیریت الکترونیکی موتور (ECM) اجازه می‌دهد که فاکتورهایی نظیر دمای موتور، بروز پدیده ضربه در داخل موتور، کاهش گشتاور موتور در سیستم انتقال قدرت اتوماتیک در نظر گرفته شود، به علاوه عیب‌یابی بر روی کویل وقتی که بطور مستقیم توسط کامپیوتر کنترل می‌شود.

دو امکان وجود دارد:

- کامپیوتر یک مدول قدرت جرقه (IPM) را کنترل می‌کند.
- کامپیوتر یک کویل را کنترل می‌کند.

حالتی که کامپیوتر یک مدول قدرت جرقه را کنترل می‌کند.



کامپیوتر سیگنال فرمان را به مدول جرقه ارسال می‌کند و اتصال منفی (بدنه) کویل را برقرار یا قطع می‌کند. شدت شارژ کویل توسط مدول جرقه، کنترل می‌شود و قطع جریان برق مدار اولیه کامپیوتر بر طبق کارت‌وگرافی (نقشه عملکرد الکتریکی) انجام می‌شود:

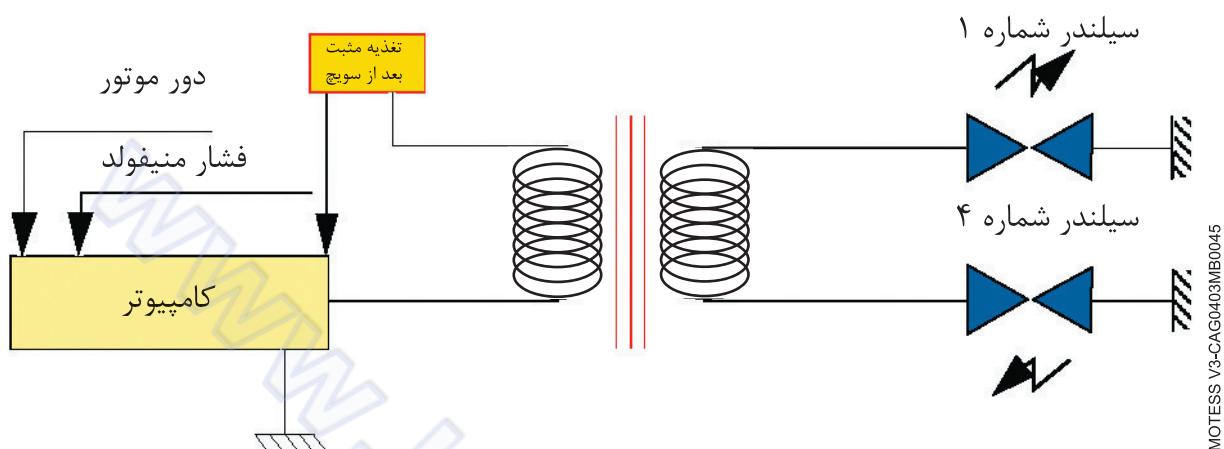
اگر یک کویل وجود داشته باشد، سیستم جرقه از نوع توزیعی است.  
اگر بیشتر از یک کویل وجود داشته باشد، سیستم جرقه از نوع استاتیکی است.  
یک سیگنال فرمان برای حداکثر دو سیلندر، مورد نیاز است.

حالتی که کامپیوتر یک کویل تکی را کنترل می‌کند

مدول‌های جرقه درون کامپیوتری که مدار کویل را بطور مستقیم به بدنه متصل می‌کند، بطور یکپارچه قرار دارند.  
اگر یک کویل وجود داشته باشد، سیستم جرقه توزیعی است.  
اگر بیشتر از یک کویل وجود داشته باشد، سیستم جرقه استاتیک نامیده می‌شود. در اینجا ماکزیمم یک یا دو سیلندر برای یک کویل وجود دارد.

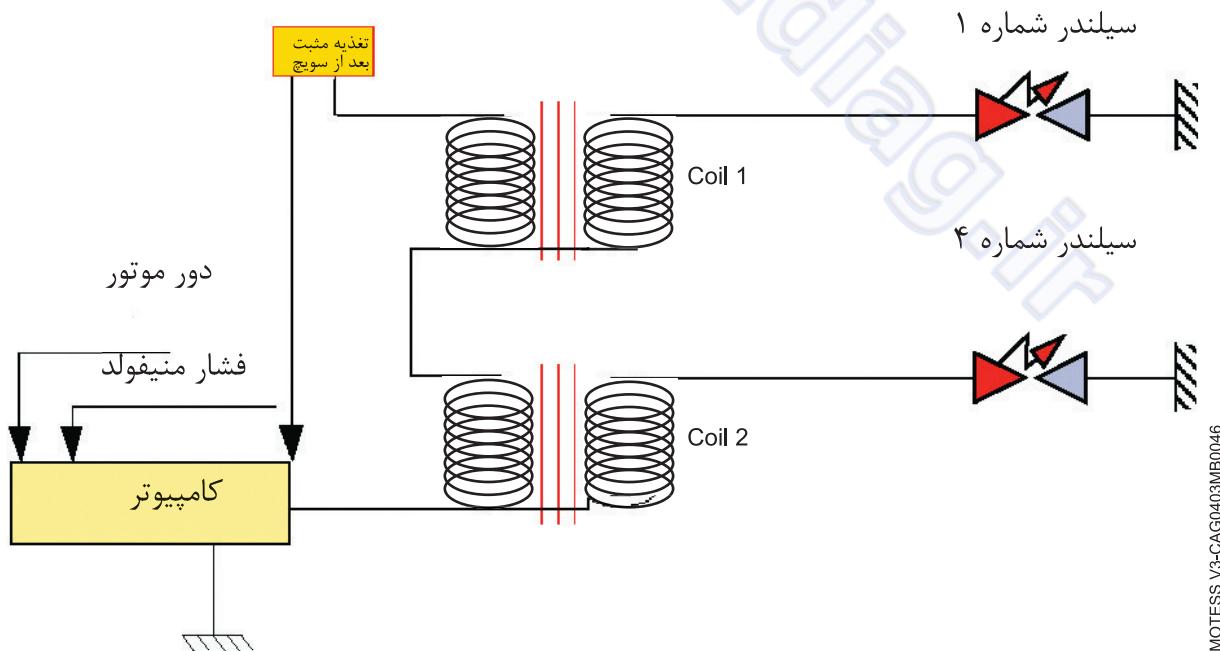


## یک کویل برای دو سیلندر (جرقه دوبل)



برای هر چه سیلندر، یک کویل (سیم پیچ اولیه و ثانویه) اختصاص داده شده است. هر کدام از دو انتهای مدار ثانویه کویل به شمع یک سیلندر مختلف متصل شده است. مدیریت موتور به نحوی است که کورس تراکم یک سیلندر از چه سیلندرها منطبق با کورس تخلیه سیلندر دیگر است. در لحظه احتراق، یک جرقه در هر دو کویل تولید می‌شود. این سیستم نیازمند هماهنگ‌سازی توسط میل بادامک نیست.

## یک کویل برای هر سیلندر (کویل مدادی یا قلمی)



یک کویل و یک خروجی که توسط کامپیوتر بر طبق ترتیب احتراق کنترل می‌شود، به هر سیلندر اختصاص داده شده است. تصحیح زاویه احتراق (آوانس جرقه) نامحدود است. اگرچه سیستم نیازمند هماهنگ‌سازی موقعیت سیلندرها می‌باشد. در حالتی که کامپیوتر بطور مستقیم شارژ کویل را کنترل می‌کند، بدین ترتیب عیوب یابی مدار اولیه جرقه نیز قابل انجام می‌باشد. انجام این فرایند عیوب یابی در حالی که کامپیوتر فقط مدار قدرت (خروجی) را کنترل می‌کند، امکان پذیر نمی‌باشد.



## سیستم ضد ضربه موتور (ناکینگ)

### سنسور ضربه موتور

قسمت پایه این سنسور توسط پیچ بروی سر سیلندر یا بلوك سیلندر نصب شده است و علاوه بر این از یک صفحه پیزوالکتریک که بر روی یک فلزی فشرده شده و توسط یک واشر فنری در محل خود نگهداشته شده است، تشکیل شده است.



جرم فلزی در معرض ارتعاشات موتور قرار دارد و باعث بیشتر یا کمتر فشرده شدن جزء پیزو الکتریک می‌شود.

جزء پیزو الکتریک، پالسهای الکتریکی که تولید می‌کند را که به کامپیوتر می‌فرستد. وقتی که ضربه در موتور ایجاد می‌شود، ارتعاشات با یک فرکانس خاص تولید می‌شود و به پالسهای الکتریکی با همان فرکانس تبدیل می‌شود. کامپیوتر این اطلاعات را دریافت می‌کند و سیلندر مربوطه را شناسایی می‌کند و تنظیمات مورد نیاز هر سیلندر را انجام می‌دهد. سپس اگر ضربه به اندازه‌ای شدید نباشد که سنسور متوجه شود، کامپیوتر زمان جرقه را به مقدار تعیین شده مطابق استراتژی مشخص، باز می‌گرداند.

اصول عملکرد سنسورهای پیزو الکتریک براساس مشاهده زیر می‌باشد:  
یک برخورد یا به عبارت دیگر یک تغییر فشار بر ساختار سرامیکی یا کریستالی که باعث ایجاد اختلاف پتانسیل در دو انتهای ساختار می‌شود. (یا در سنسورهای پیزو رزیستیو، یک تغییر در مقاومت). این حالت وابسته به جهت برخورد می‌باشد. این یک پدیده معکوس پذیر می‌باشد، تنش اعمال شده به یک کریستال باعث تغییر شکل آن می‌شود.

### توجه

در صورت وجود ایراد در این سنسور، کامپیوتر چند درجه از آوانس جرقه را کاهش می‌دهد.

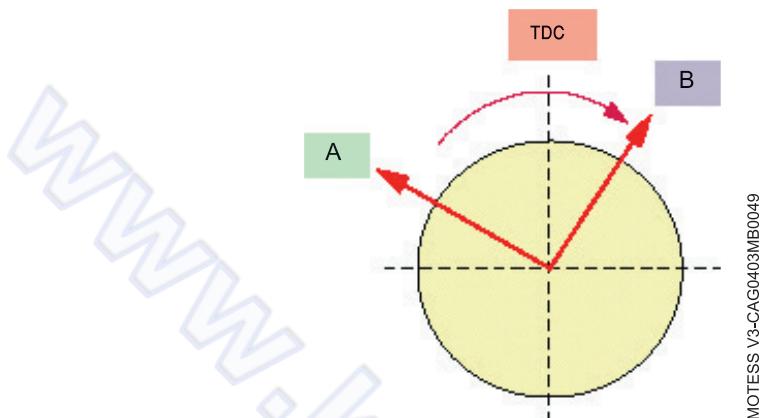
### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده، از دستگاه عیب‌یاب، استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی دسته سیم



## استراتژی ضد ضربه موتور

کامپیوتر در محدوده اطراف TDC (نقطه مرگ بالا) به صدای موتور، گوش می‌دهد.



دو نوع ضربه مختلف تشخیص داده می‌شود:

ضربه مخرب: به این دلیل که در منطقه بحرانی عملکرد موتور (بار متوسط و زیاد در دورهای بالای موتور) شنیده نمی‌شود.  
ضربه غیر مخرب: به این دلیل که در مناطق غیر بحرانی عملکرد موتور (بار متوسط و زیاد در دورهای کم موتور) شنیده می‌شود.

برخی دلایل بوجود آمدن ضربه در موتور عبارتست از:

- سوخت نامناسب
- شمع نامناسب و غیر استاندارد
- هوای ورودی در دمای بالا
- تنظیم سر سیلندر (کفتراشی سر سیلندر یا ضخامت واشر سر سیلندر)
- سرد بودن یا مستهلك بودن موتور
- روغن سوزی

## مثالی از استراتژی ضد ضربه موتور

در منطقه غیر بحرانی (ضربه غیر مخرب)

ایجاد ضربه در موتور



TDC



تصحیح در چهارمین TDC (دو دور موتور)



تنظیم در ۵ درجه آوانس کمتر برای سیلندر مربوطه



بازگشت به وضعیت عادی پس از شانزده TDC (تدریجی)

استراتژی تصحیح برای ضربات قابل شنیدن که، توسط دستگاه عیب‌یاب، قابل رویت نیست.

در منطقه بحرانی (ضربه مخرب)

ایجاد ضربه در موتور



TDC



تصحیح در چهارمین TDC (دو دور موتور)



تنظیم در ۵ درجه آوانس کمتر برای سیلندر مربوطه



تنظیم در ۱ درجه آوانس کمتر برای سایر سیلندرها



بازگشت به وضعیت ۱ درجه آوانس کمتر برای سیلندر مورد بحث پس از شانزده TDC (تدریجی)



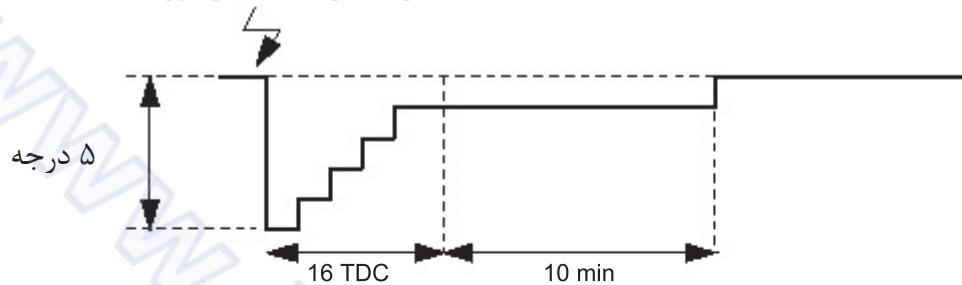
بازگشت به وضعیت عادی پس از ۱۰ دقیقه

استراتژی تصحیح ضربه مخرب (تعداد محدود) که با دستگاه عیب‌یاب قابل مشاهده است.



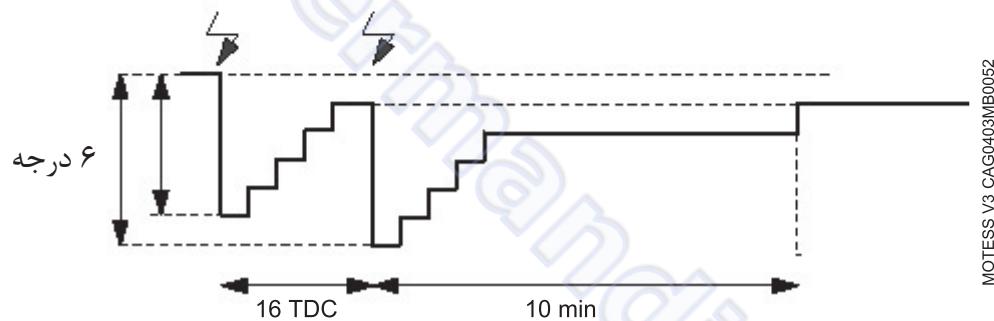
## ضربه مخرب

برنامه برای سیلندر مورد بحث

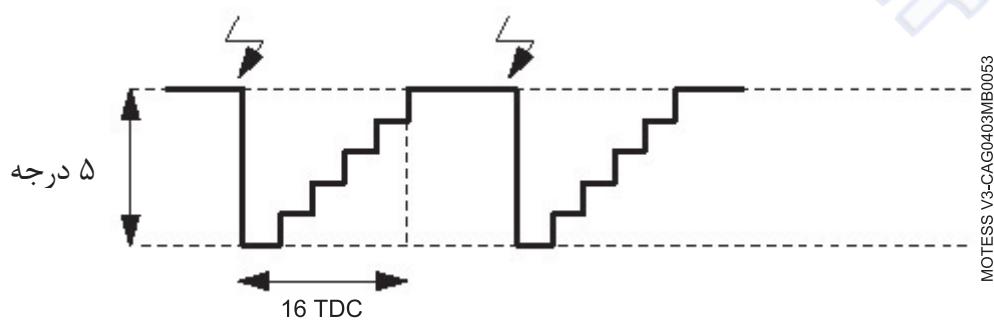


## ضربه مخرب

ترکیبی از برنامه‌ها (برای یک سیلندر)



## ضربه غیر مخرب

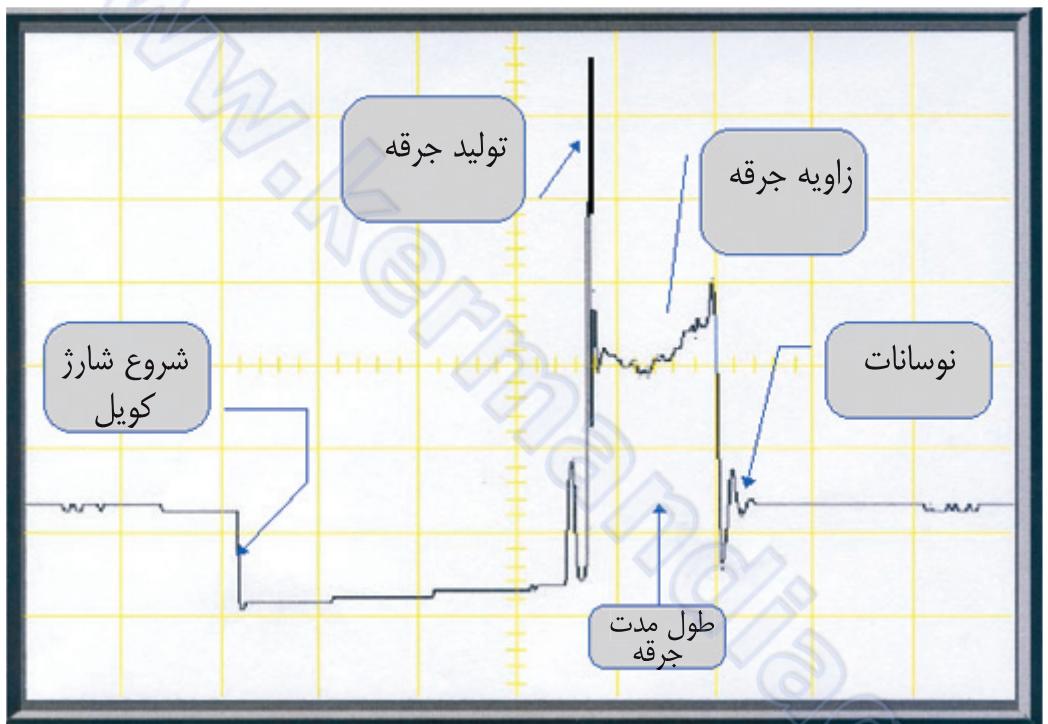


## مشخصات ولتاژ زیاد

منحنی ردیابی دستگاه عیب‌یاب، به ما اجازه می‌دهد که از فاکتورهای مشخصی مانند، مدت زمان جرقه یا ولتاژ یونیزه شدن برای تشخیص عیب، آگاه شویم.

اگرچه تجزیه و تحلیل اطلاعات دریافتی برای هر نوع سیستم جرقه مشکل است، منوی مربوطه در دستگاه عیب‌یاب، اجازه می‌دهد که درک بهتری از اطلاعات دریافتی بوجود آید.

### سیگنال مدار ثانویه



### تجزیه و تحلیل سیگنالهای جرقه

#### ولتاژ شروع جرقه (ولتاژ یونیزه شدن)

میانگین حداکثر ولتاژ برای ایجاد جرقه، بین ۵ و ۲۰ کیلو ولت می‌باشد. مقدار این ولتاژ در حول مقدار میانگین در نوسان بوده و مقدار پراکندگی این ولتاژ در سیلندرهای مختلف می‌تواند قابل توجه باشد (۲۵%).

عوامل	ولتاژ یونیزه شدن
کاهش غلظت مخلوط هوا و سوخت $\Delta$	افزایش $\Delta$
افزایش فیلر دهانه شمع $\Delta$	افزایش $\Delta$



## عوامل مؤثر بر مدت زمان جرقه

عوامل	مدت زمان جرقه
افزایش فشار	کاهش
افزایش فیلتر دهانه شمع	کاهش
کاهش غلظت مخلوط هوا و سوخت	کاهش

### شیب جرقه

در طی عملکرد نرمال سیستم، افزایش فوری فشار درون سیلندر، نتیجه اولیه احتراق است. بنابراین ولتاژ مورد نیاز برای حفظ جرقه (قوس الکتریکی) افزایش می‌یابد و در این زمان، شمع به عنوان یک مقاومت منفی در نظر گرفته می‌شود.

ایرادات معینی که می‌توانند بر شیب جرقه، مؤثر باشند عبارتند از:

- مخلوط غلیظ هوا و سوخت

- روغن‌سوزی

### ۴) تست‌های ممکن:

- مقاومت و عایق‌بودن

- خط فرمان

- تغذیه

- مقاومت مدار اولیه کویل

- مقاومت مدار ثانویه کویل

- تغذیه IPM

### دستگاه عیب‌یاب

- بررسی سیگنال فرمان

- ایراد در مدار IPM یا مدار فرمان کویل‌ها

- تست جرقه در منوی عیب‌یابی

### اسیلوسکوپ:

- نمایش سیگنال‌های مختلف با رسم‌کننده‌های منحنی

در طی فرآیند عیب‌یابی سیستم جرقه، بیشتر قطعات زیر علت عیوب هستند:

- شمع‌ها

- وايرهای ولتاژ قوی شمع

- سیتم توزیع جرقه





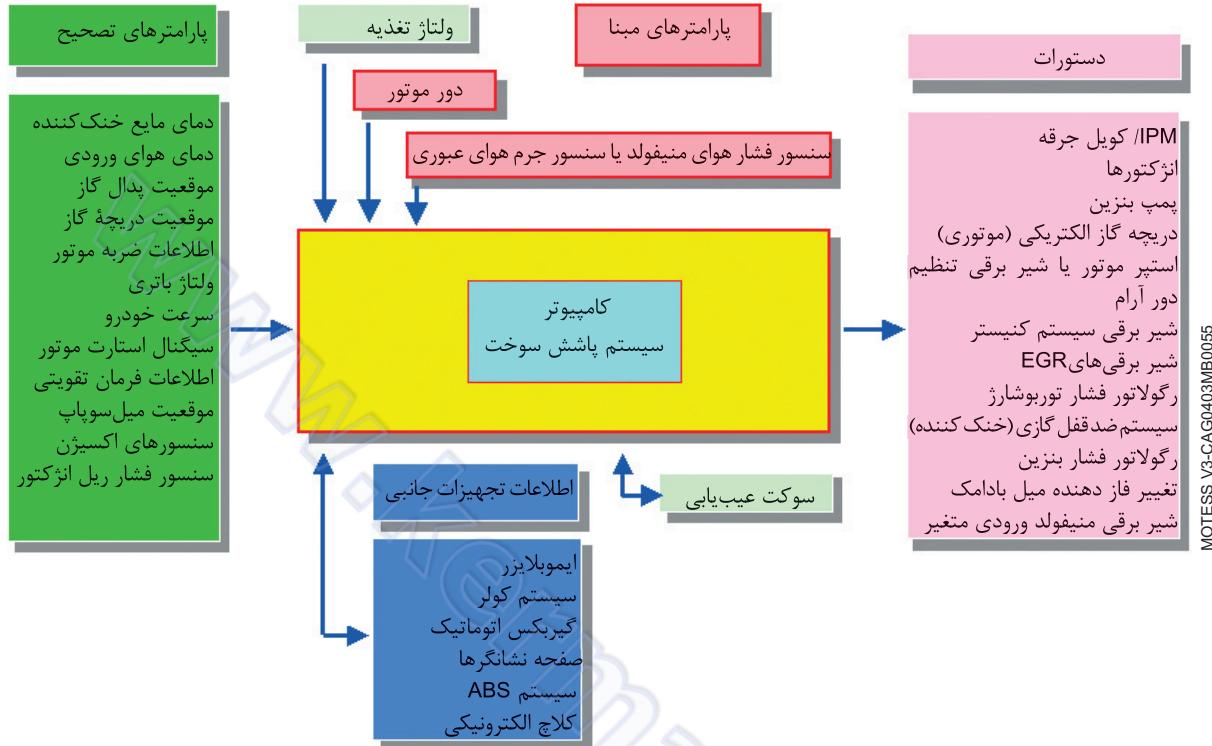
## پاشش (تزریق) بنزین

سیستمهای انژکتوری مختلف که شما در طی این بخش ملاحظه خواهید نمود:

نوع سیستم انژکتور	سیستم	کنترل سیستم انژکتور	کنترل انژکتورها	موقعیت انژکتورها
تک نقطه‌ای یک انژکتور	تزریق غیر مستقیم	قریباً ثابت	مستقل از سیکل موتور	قبل از دریچه گاز
چند نقطه‌ای انژکتورها به تعداد سیلندرها		همزمان	تمام انژکتورها در یک زمان	
	تزریق غیر مستقیم	نیمه ترتیبی	در یک گروه	قبل از سوپاپ‌های هوا
		ترتیبی	تک تک (منطبق با سیکل موتور)	منیفولد ورودی
	تزریق مستقیم	ترتیبی	تک تک (منطبق با سیکل موتور)	در داخل محفظه احتراق باز می‌شود.

این سیستم به دلیل ناتوانی در رعایت استانداردهای آلدگی به مدت طولانی تولید نشد.





سیستم الکترونیکی تزریق سوخت، از اطلاعات دریافتی از منابع فوق می‌تواند موارد زیر را تنظیم نماید:

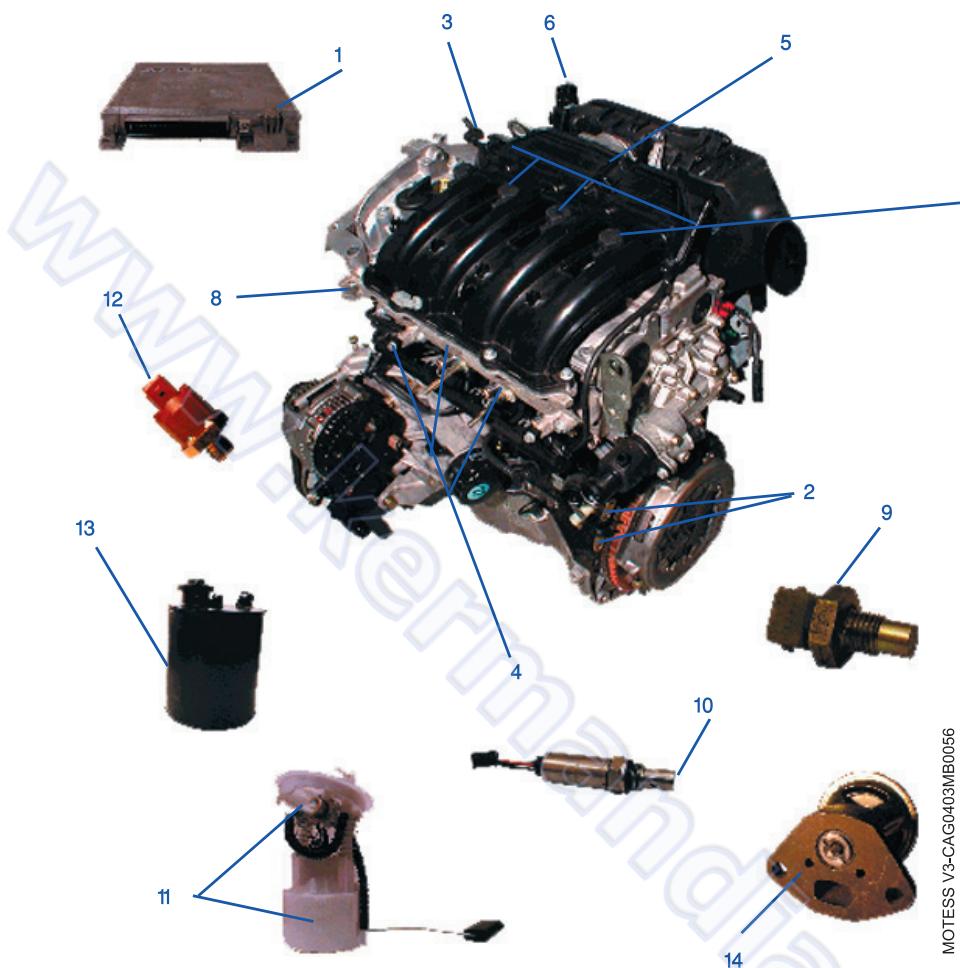
- تزریق بنزین
- زمان جرقه
- سطح آلوگی موتور

و همچنین در برخی خودروهای معین، سیستم الکترونیکی تزریق سوخت در عملکرد برخی سیستمهای شرکت می‌کند. (نظیر، سیستم تهویه مطبوع یا کولر و سیستم ایموبلایزر)

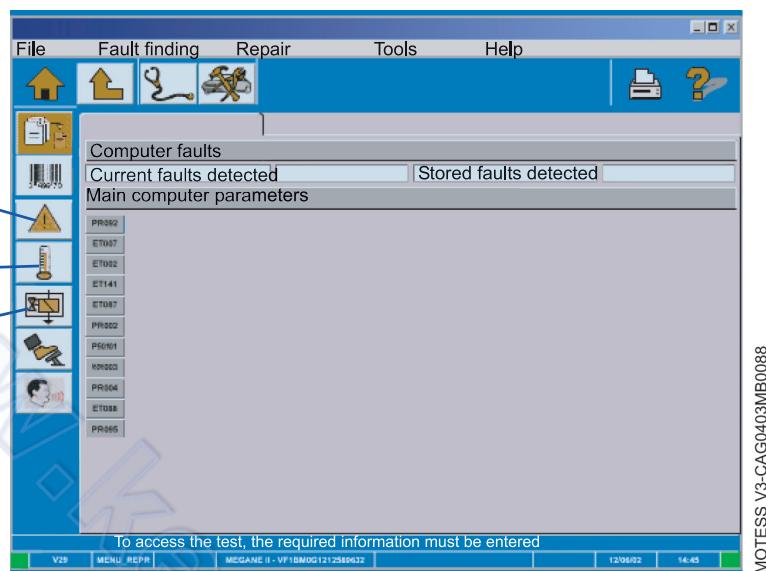


MOTESS V3-CAG0403MB0055

## موقعیت اجزاء:



- ۱ - کامپیوتر (ECU)
- ۲ - سنسور دور موتور و موقعیت میل لنگ و هدف سنسور
- ۳ - سنسور فشار هوای منیفولد
- ۴ - ریل سوخت و انژکتورها
- ۵ - دریچه گاز و سنسور موقعیت دریچه گاز
- ۶ - عملگر دور آرام
- ۷ - کویلهای جرقه
- ۸ - سنسور دمای هوای ورودی
- ۹ - سنسور دمای مایع سیستم خنک کننده
- ۱۰ - سنسور اکسیژن
- ۱۱ - پمپ برقی و رگولاتور فشار سوخت
- ۱۲ - سنسور ضربه موتور
- ۱۳ - مخزن کنیستر
- ۱۴ - شیر EGR



در خصوص سیستم نگهداری و عیب‌یابی، اپراتور با کمک دستگاه عیب‌یاب می‌تواند چند فعالیت مشخص را انجام دهد:

- تعیین وجود یک ایراد ذخیره شده (۱)

- مشاهده وضعیت‌ها و پارامترها (۲)

- کنترل برخی عملگرها (۳)

- برنامه‌ریزی مجدد کامپیوتر

در شرایطی که تعویض کامپیوتر ضروری است، رعایت مقررات زیر، مهم می‌باشد:

در خودروهای مجهرز به سیستم ایموبلایزر، کامپیوتر بطور اتوماتیک خود را با خودرو از طریق ذخیره نمودن دائمی کد ارسالی از ایموبلایزر، تطبیق می‌دهد.

- کامپیوترهای جدیدی که به عنوان قطعه نو از واحد قطعات یدکی تأمین می‌شوند، باید برای خودرو معرفی و شناسانده شوند. به عنوان مثال در یک مورد خاص ضروری است که به کامپیوتر معرفی شود که خودرو مجهرز به گیربکس اتوماتیک می‌باشد.

- در برخی موارد یک برنامه‌ریزی کامل (نرم افزار و کالیبراسیون) برای نصب کامپیوتر، ضروری است.

## اطلاعات پایه

برای مدیریت سیستم و تزریق سوخت، کامپیوتر از دو نوع اطلاعات پایه، استفاده می‌کند:

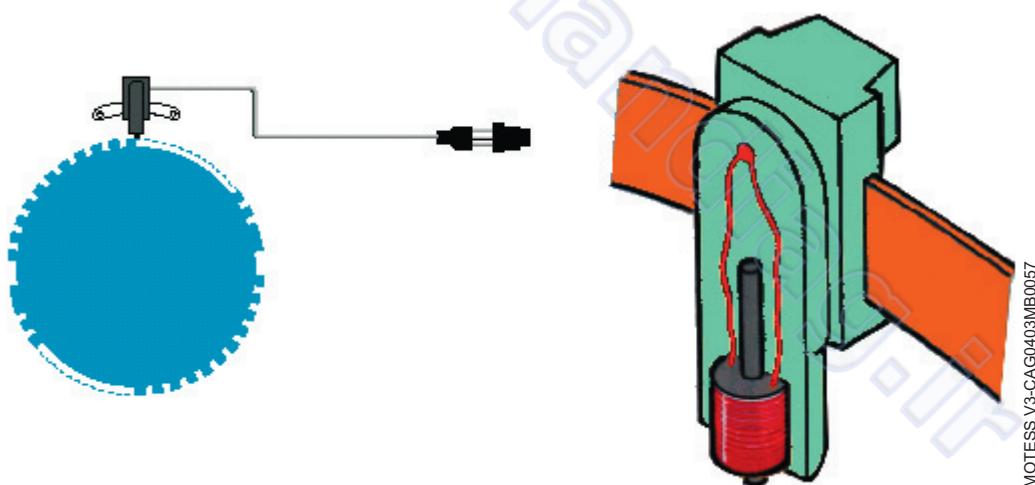
- موقعیت و سرعت میل لنگ
- فشار منیفولد یا جریان هوای ورودی به موتور

### سنسور موقعیت و سرعت میل لنگ (سنسور فلاکیول)

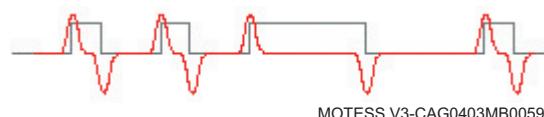
هدف از این سنسور، تعیین موارد زیر برای کامپیوتر است:

- سرعت دورانی میل لنگ،
- موقعیت موتور

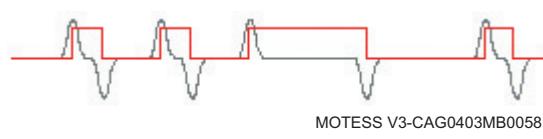
اطلاعات سرعت و موقعیت میل لنگ توسط یک سنسور مغناطیسی ثابت به صورت تصویر الکتریکی از گردش دنده هدف که توسط میل لنگ حرکت داده می‌شود به کامپیوتر منتقل می‌گردد. این سنسور از نوع القایی (مولد جریان) می‌باشد.



دنده هدف دارای دندانه‌های پهن برای مشخص نمودن موقعیت و دندانه‌های باریک برای اندازه‌گیری سرعت دورانی، می‌باشد.



تصویر دنده هدف که از روی سنسور عبور می‌کند. (تصویر واقعی دنده)



تصویر الکتریکی که توسط سنسور به کامپیوتر ارسال می‌گردد.

تصویر الکتریکی توسط سنسور موقعیت و سرعت میل لنگ به واحد کنترل الکترونیکی موتور ارسال می‌شود.



در برخی موارد، سنسور مغناطیسی با سنسور اثر هال جایگزین شده است. (مотор مدل V4Y)

#### توجه

این اطلاعات برای عملکرد صحیح موتور، ضروری است. (بدون مود خطا (no defect mode

#### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده، از دستگاه عیب‌یاب، استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی دسته سیم
- مقاومت سنسور
- عایق‌بندی
- ولتاژ در لحظه استارت
- وضعیت دنده هدف (دنده فلاپیول)

#### سنسور فشار منیفولد (вшار / سرعت)

وظیفه این سنسور، تعیین فشار هوای منیفولد ورودی برای کامپیوتر می‌باشد.

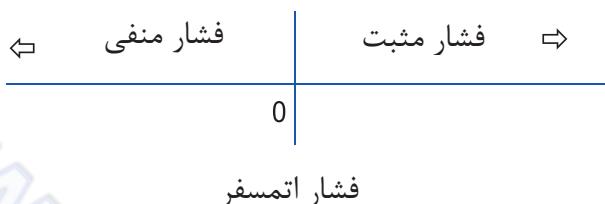
این سنسور تا حد ممکن در نزدیک منیفولد ورودی نصب می‌شود تا زمان پاسخ سیستم انژکتور، کاهش می‌یابد.

این سنسور از نوع مقاومت پیزو رزیستور می‌باشد.

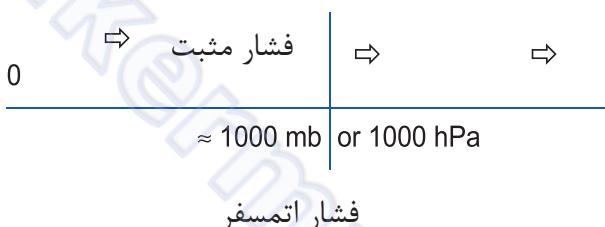


این سیگنال یکی از پارامترهای اصلی محاسبه زمان جرقه و پاشش سوخت می‌باشد.  
تفاوت بین فشار مطلق و فشار نسبی چیست؟

فشار نسبی بر مبنای فشار اتمسفر می‌باشد.



فشار مطلق بر مبنای فشار مطلق صفر است. (مطابق یک خلاء کامل)



به عنوان مثال:

در یک سیستم پنوماتیک، فشار سنج،  $2\text{bar}$  فشار را نشان می‌دهد.  
اما فشار سنج در واقع فشار نسبی نسبت به فشار اتمسفر را نشان می‌دهد.  
اگر ما بتوانیم فشار مطلق را نشان دهیم مقدار آن (برای فشار اتمسفر  $1\text{bar}$ )، عدد  $3\text{bar}$  خواهد بود.  
برای اینکار ما می‌توانیم محاسبه زیر را انجام دهیم:  
 $\text{فشار اتمسفر} + \text{فشار نسبی} = \text{فشار مطلق}$

### توجه

اگرچه در محاوره روزمره از واحد بار و میلی بار، استفاده می‌کنیم، واحد صحیح فشار پاسکال می‌باشد.  
یک بار معادل  $100,000$  پاسکال است.

### ↖ تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده، از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی دسته سیم
- ولتاژ تغذیه
- تغییرات ولتاژ خروجی بر حسب فشار
- لوله‌های ارتباطی هوا
- سازگاری مقدار خوانده شده توسط دستگاه عیب‌یاب و یک پمپ خلاء



## برنامه تصحیح فشار هوا بر حسب ارتفاع

(به حافظه سپردن فشار اتمسفر)

در مکان‌هایی با ارتفاع زیاد از سطح دریا، فشار هوا ورودی، کاهش می‌یابد، در نتیجه جرم هوا ورودی به سیلندر کاهش می‌یابد. بنابراین کامپیوتر فشار اتمسفر را دوباره در زمان‌های زیر می‌خواند:

- هر زمان که سویچ اصلی روشن می‌شود.
  - در هر زمان تمام بار موتور (بجز حالت توربوشارژ)
  - هر زمان که فشار منیفولد بیشتر از فشار اتمسفر ذخیره شده باشد (بجز حالت توربوشارژ)
- برای کامپیوترهای معینی، یک مود خطا وجود دارد که قادر می‌سازد سنسور فشار معیوب، نادیده گرفته شود.
- در این حالت، کامپیوتر فشار منیفولد را دوباره با استفاده از اطلاعات بار موتور (که توسط پتانسیومتر بار یا دریچه گاز ارسال می‌شود) و دور موتور، بازسازی می‌کند.

در برخی موارد مقدار بازسازی شده، توسط دستگاه عیب‌یاب قابل رویت است.



### اندازه‌گیر جرم هوا با فیلم داغ (دبی / سرعت)

وظیفه اندازه‌گیر جرم هوا، تعیین جرم هوا ورودی به موتور می‌باشد.

این قطعه بین فیلتر هوا و دریچه گاز قرار گرفته است و مقدار جرم هوا دریافتی توسط موتور را اندازه‌گیری می‌کند.



اطلاعات سنسور جریان هوا عبوری با فیلم داغ، در محاسبه بار موتور وارد می‌شود.

جرم هوا عبوری با اندازه‌گیری انرژی مورد نیاز برای ثابت نگهداشتن دمای المنت گرمایی (فیلم) که در معرض جریان هوا اندازه‌گیری شده است، معین می‌شود.



## توجه

اگر سنسور اندازه‌گیری جرم جریان هوا ورودی دچار مشکل شود، کامپیوتر از سنسور پتانسیومتر دریچه گاز برای ایجاد دوباره اطلاعات استفاده می‌کند.

### ۴) تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- تغذیه
- پیوستگی و عدم قطعی دسته‌سیم
- ولتاژ خروجی

## حال استارت زدن موتور

کامپیوتر برای اطمینان از عملکرد جرقه به دانستن پارامترهای معین و فعال کردن عملگرهای معینی احتیاج دارد.

### سنسور دمای مایع سیستم خنک‌کننده

سنسور دمای مایع سیستم خنک‌کننده، دمای موتور را محاسبه می‌کند. دمای مایع سیستم خنک‌کننده موتور بر مصرف سوخت اثر مهمی دارد.



سنسور دما در مدار سیستم خنک‌کننده قرار گرفته است و دمای موتور را اندازه‌گیری می‌کند و به صورت سیگنال الکتریکی به کامپیوتر منتقل می‌کند. کامپیوتر از مقدار مقاومت سنسور که بر طبق دما تغییر می‌کند، استفاده می‌نماید. سپس کامپیوتر برنامه‌های معینی را تغییر می‌دهد. (غلظت مخلوط هوا و سوخت را در حالت استارت سرد زیاد می‌کند).

## توجه

در کامپیوتر سیستم انژکتور، این سنسور به سیستم‌های زیر اجازه فعالیت می‌دهد:  
سیستم فن الکتریکی (در دور آرام یا تند)، عقربه نشانگر دمای موتور و چراغ اخطار دما در صفحه نشانده‌های

## سنسور دمای هوای



در این سنسور، از تکنولوژی مشابه سنسور دمای سیستم خنک کننده استفاده شده است. (ترمیستور) دانسیته یا جرم حجمی هوای ورودی به دما وابسته است. برای جبران این موضوع یک سنسور دما در مسیر هوای ورودی نصب شده است و دمای هوای ورودی را به کامپیوتر، منتقل می‌کند.

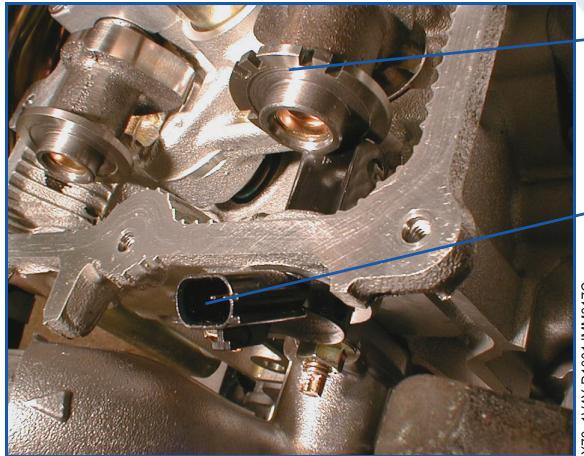
### توجه

چندین برنامه مود خط، متناسب با کامپیوتر مورد بحث (نوع خودرو) و حالت عملکرد موتور (برای استارت) وجود دارد.

### ↳ تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- عدم قطعی
- تغذیه
- تغییرات مقاومت و ولتاژ برحسب دما

## سنسور موقعیت سیلندر (میل سوپاپ)



۱ - سنسور

۲ - دنده هدف

وظیفه سنسور موقعیت میل سوپاپ عبارتست از:

- موقعیت سیلندرها را برای تنظیم تزریق ترتیبی سوخت توسط کامپیوتر، مشخص می‌کند.
- موقعیت میل سوپاپ ورودی (هوای) را در موتورهای مجهز به سیستم تغییر فاز دهنده میل سوپاپ بررسی می‌کند.



برای رعایت استانداردهای آلودگی ضروری است که سوخت در مرحله مکش سیلندر تزریق شود. بنابراین تزریق هر بار برای یک سیلندر انجام می‌گیرد. وقتی که موتور در TDC (نقطه مرگ بالا) قرار دارد، یک سیلندر در انتهای مرحله تراکم قرار دارد و سیلندر دیگر در ابتدای مرحله مکش است. سنسور سرعت و موقعیت میل لنگ موتور، کامپیوتر را قادر می‌سازد تا مشخص نماید کدام سیلندرها در ۱-۴ (یا ۲-۳) قرار دارند و سنسور موقعیت سیلندر (یا سنسور میل سوپاپ) کامپیوتر را قادر می‌سازد تا مشخص نماید کدامیک از دو سیلندر در TDC در مرحله مکش قرار دارد. کامپیوتر می‌تواند انژکتورها را به روش ترتیبی مطابق مراحل موتور فعال کند.

### توجه

نوع دیگری از سیستم انژکتوری ترتیبی وجود دارد که فاقد سنسور میل سوپاپ می‌باشد. کامپیوتر موقعیت سیلندر شماره ۱ را به طور نرمافزاری معین می‌کند. (قسمت EOBD را ملاحظه کنید)

چندین برنامه و مودهای خطاب مناسب با مدل و نوع سیستم انژکتور وجود دارد، که قابل کاربرد در زمانی که سنسور موقعیت میل بادامک وجود ندارد، می‌باشد.

- نبود سیگنال در هنگام کارکردن موتور:

از آنجایی که سیستم مرحله‌بندی شده است (کامپیوتر موقعیت میل بادامک را می‌داند)، تا زمان خاموش شدن سویچ اصلی، به طور نرمال عمل می‌کند.

- نبود سیگنال در هنگام استارت موتور:

۱ - موتور چه مرحله بندی شده باشد یا نه، روشن می‌شود.

۲ - موتور روشن نمی‌شود

۳ - موتورهای مجهز به سیستم تزریق مستقیم، روشن نمی‌شوند (مرحله‌بندی ضروری است).

### ۴) تست‌های ممکن:

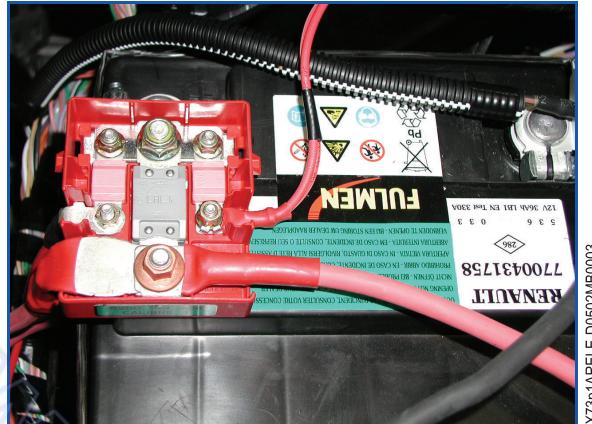
- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.

- پیوستگی و عدم قطعی دسته سیم

- تغذیه

- ولتاژ خروجی



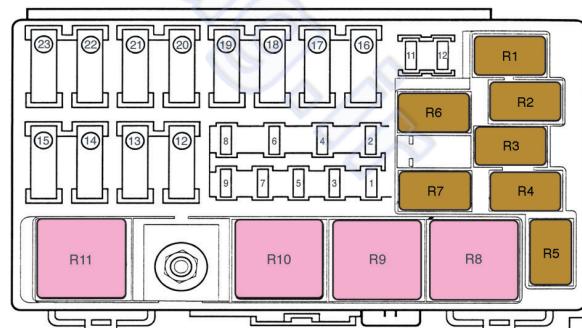


سیگنال ولتاژ باتری، میزان ولتاژ سیستم الکتریکی را به کامپیووتر اطلاع می‌دهد. ولتاژ اسمی باتری ۱۲ ولت است. بر طبق شرایط عملکرد، این ولتاژ می‌تواند از ۸ تا ۱۶ ولت متغیر باشد. این تغییر ولتاژ در زمان باز شدن مکانیکی انژکتورها و در نتیجه مقدار پاشش سوخت موثر است. زمان باز بودن انژکتورها با کاهش ولتاژ باتری کاهش می‌یابد. به منظور جلوگیری از این اتفاق و حفظ زمان باز بودن مکانیکی انژکتورها زمان واقعی باز بودن انژکتورها مطابق ولتاژ باتری تصحیح می‌شود. در صورت نیاز برای افزایش شارژ باتری، از این سیگنال «ولتاژ» برای افزایش دور آرام موتور استفاده می‌شود.

## رله‌ها

### رله پمپ بنزین

رله پمپ بنزین برق مورد نیاز پمپ بنزین و در برخی موارد برق قطعات مختلفی نظیر انژکتورها و شیر برقی کنیستر را نیز تأمین می‌کند. سنسور تشخیص برخورد، تغذیه برق رله را در تصادفات قطع می‌کند.



**!** بر اساس استراتژی‌های ویژه برخی کاربردها، از فعال شدن رله (برای حدود ۳ ثانیه) پس از باز شدن سویچ موتور جلوگیری می‌گردد.



## توجه

سنسور برخورد را می‌توان با سیگنال ارسالی از کامپیووتر کیسه ایمنی هوا (ایربگ) جایگزین نمود.



## رله اصلی (رله تغذیه)

رله اصلی برق مورد نیاز کامپیوتر سیستم سوخت رسانی و در برخی موارد سایر قطعات الکتریکی را تامین می‌کند. این رله توسط تغذیه بعد از سویچ و یا کنترل اتصال بدنه توسط کامپیوتر، فرمان می‌گیرد. در برخی موارد و عملکردها، برق این رله از خود آن تامین می‌شود. (مانند سیستم انژکتوری بوش تک نقطه‌ای)

### رله سیستم فن‌ها / سیستم تکمیلی خنک‌کننده

وظیفه رله سیستم خنک‌کننده فن، تامین برق مورد نیاز عملگر سیستم خنک‌کننده می‌باشد.

سیستم تکمیلی خنک‌کننده عبارتست از خنک نمودن محفظه موتور وقتی که دمای مایع سیستم خنک‌کننده موتور در زمان سویچ بسته، بیشتر از حد معینی باشد. این عمل به یکی از دو طریق زیر انجام می‌گیرد:

- راهاندازی واتر پمپ مجزا (مدل F7R Clio)

- یا شروع به کار سیستم فن در دور تند

سیستم تکمیلی خنک‌کننده توسط موارد زیر کنترل می‌شود:

- توسط یک رله زمان‌دار (از طریق یک سنسور دمای مایع سیستم خنک‌کننده ویژه)

- یا توسط کامپیوتر (از طریق سنسور دما) و رله کنترل می‌شود.

در برخی موارد کامپیوتر همچنین سیستم خنک‌کننده موتور را کنترل می‌کند. (مدیریت متمرکز دمای مایع سیستم خنک‌کننده)

### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.

- منبع تغذیه و پیوستگی و عایق‌بندی

- مقاومت کویل، بررسی دیود در صورت نیاز

- مقاومت مدار قدرت

- استفاده از مد فرمان در صورت امکان (Command mode)



در هنگام تست اجزاء خارجی متصل به کامپیوتر، خصوصاً در هنگامی که کامپیوتر معیوب شده است

دقت کنید که دیود رله‌ها را کنترل کنید (رله تک دیودی یا دو دیودی)

یک دیود رله معیوب از آنجاییکه وظیفه حفاظتی خود را به درستی انجام نخواهد داد، می‌تواند منجر به آسیب کامپیوتر شود.



## عملکرد مدیریت دور آرام موتور

هدف از تنظیم دور آرام موتور فراهم نمودن دور موتور معین توسط کنترل جریان هوای عبوری می‌باشد. تنظیم دور آرام موتور فقط زمانی انجام می‌شود که کامپیوتر سیگنال بار موتور را دریافت نکند.

دور موتور معین بر طبق موارد زیر تعیین می‌شود:

- دمای مایع سیستم خنک‌کننده موتور
- عملکرد سیستم کولر یا توان جذب شده
- فشار مدار هیدرولیک فرمان
- شارژ باتری

جریان هوا به روش‌های زیر کنترل می‌شود:

- توسط روش غیر مستقیم (شیر برقی، موتور مرحله‌ای)
- توسط موقعیت دریچه گاز

## پتانسیومتر دریچه گاز (سنسور موقعیت دریچه گاز)

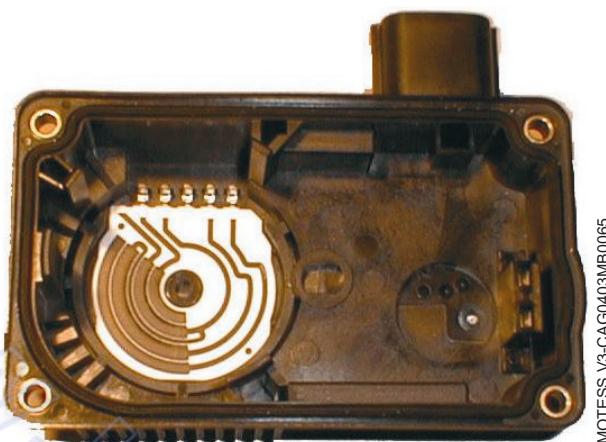


این قطعه موقعیت دریچه گاز را به صورت الکترونیکی به کامپیوتر سیستم سوخت‌رسانی منتقل می‌کند، بنابراین برنامه‌های مشخص زیر می‌تواند اجرا شوند:

- اطلاعات بار موتور
- برنامه‌های جرقه و پاشش
- بدون بار: کنترل دور آرام و قطع پاشش سوخت در زمان کاهش شتاب
- بار کامل: اختصاص توان بدروستی، فعال نمودن تنظیم غلظت مخلوط و محاسبه مجدد فشار اتمسفر (تصحیح براساس ارتفاع)
- برنامه سیستم EGR
- قابلیت عمل کردن سنسور فشار مطلق در مود خطا (برخی کامپیوترها)
- قابلیت عمل کردن سنسور اندازه‌گیر جرم جریان هوا در مود خطا



## سنسور موقعیت دریچه گاز موتوری



این سنسور شامل دو پتانسیومتر با جهت عکس که در داخل دریچه گاز موتوری قرار دارند، می‌باشد.  
این دو موقعیت دریچه گاز را به کامپیوتر سیستم انژکتور اعلام می‌کنند.

### توجه

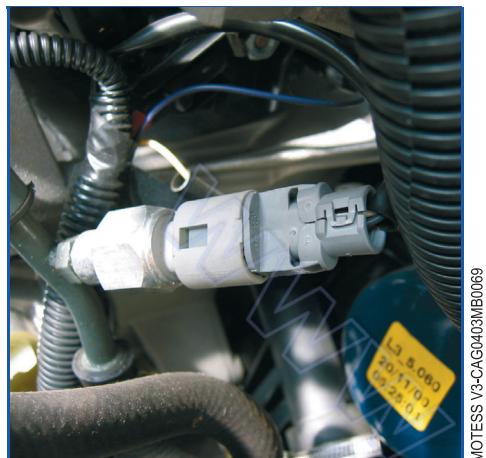
دواتایی بودن اطلاعات موقعیت پدال گاز و موقعیت دریچه گاز برای اطمینان و امنیت بیشتر است.  
اطلاعات پایه ۱ پتانسیومتر دریچه گاز به عنوان اطلاعات مبنا در خصوص عملکرد دریچه گاز موتوری برای کامپیوتر سیستم انژکتور می‌باشد.  
اطلاعات پایه ۲ برای کنترل دقیق اطلاعات پایه ۱ استفاده می‌شود.

### CST های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی
- تغذیه
- تغییرات ولتاژ خروجی بر حسب موقعیت دریچه گاز
- اتصال بدنه تامین شده توسط کامپیوتر
- مقاومت و عایق‌کاری پایه‌های کانکتورها



## سنسور فشار پمپ هیدرولیک فرمان

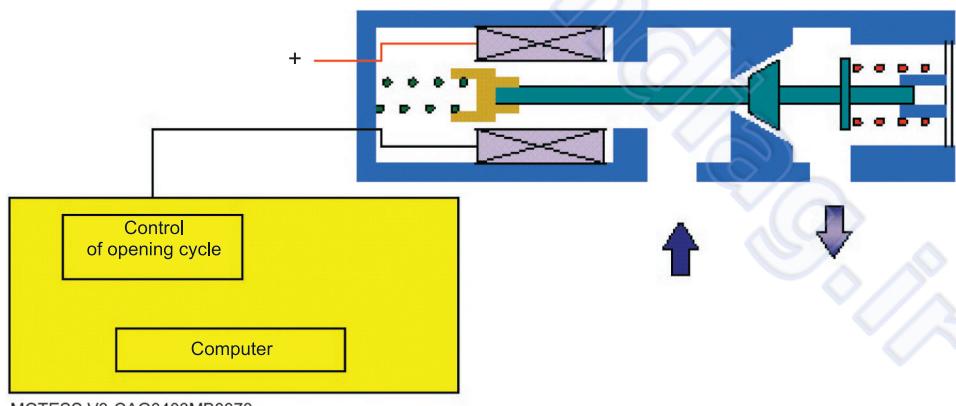


کامپیوتر اطلاعاتی را از سویچ فشار پمپ هیدرولیک فرمان دریافت می‌کند. قدرت فرمان بستگی به فشار مدار هیدرولیک دارد. هر چه فشار بیشتر باشد پمپ هیدرولیک انرژی بیشتری را جذب می‌کند. برای جبران این جذب انرژی، کامپیوتر دور آرام موتور را افزایش می‌دهد.

### شیر الکترومغناطیسی با یک سیم پیچ

فرمان این شیر برقی‌ها، از طریق تامین اتصال به بدنه با یک ترتیب خاص انجام می‌شود. مقدار هوای عبوری مینا که توسط کامپیوتر تعریف شده از طریق ایجاد تعادل بین سیم‌پیچ الکترومغناطیسی و فنر برگرداننده، تامین می‌شود.

این نوع سوپاپ (شیر برقی) فقط از طریق نسبت باز بودن مدار (OCR) کنترل می‌شود.



در دور آرام نسبت باز بودن مدار شیر برقی مطابق جریان هوای مجاز برای حفظ دور آرام موتور، توسط کامپیوتر تعیین می‌شود.

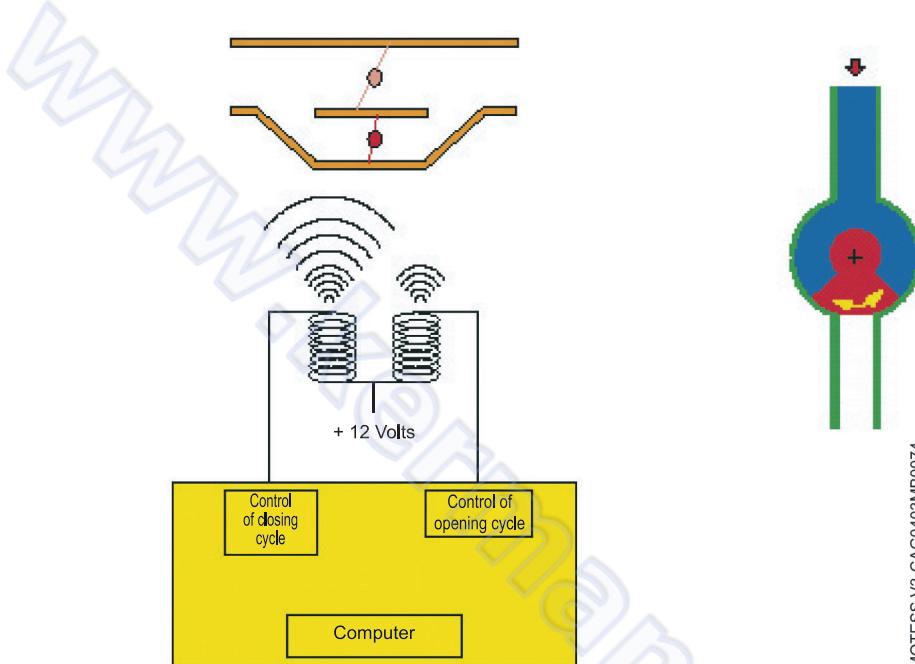
### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- عایق بندی مدار تغذیه
- مقاومت سیم‌پیچ



## شیر الکترومغناطیسی با سیم‌پیچ دوتایی

مقدار هوای تعیین شده توسط کامپیوتر، از طریق برقراری تعادل میان نیروی الکترو مغناطیسی اعمال شده توسط سیم‌پیچ‌ها بر روی سوپاپ کنترل می‌گردد. کامپیوتر کنترل سیکل باز شدن شیر را توسط سیم‌پیچ دیگر انجام می‌دهد.



### تست‌های ممکن:

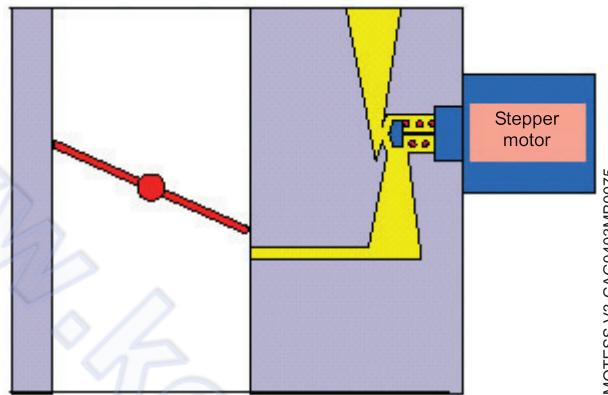
- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- عایق بندی مدار تغذیه
- مقاومت سیم‌پیچ
- گیر کردن مکانیکی
- عدم وجود سیگنال بار



## استپر موتور (موتور پلهای)

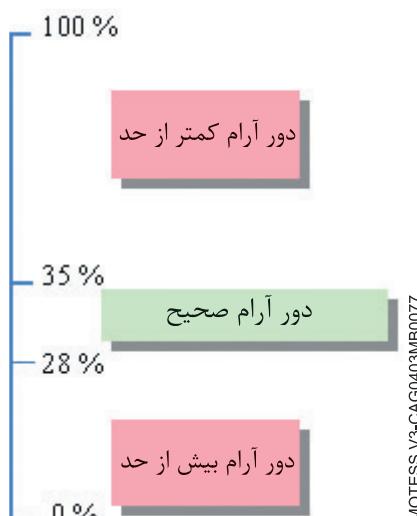
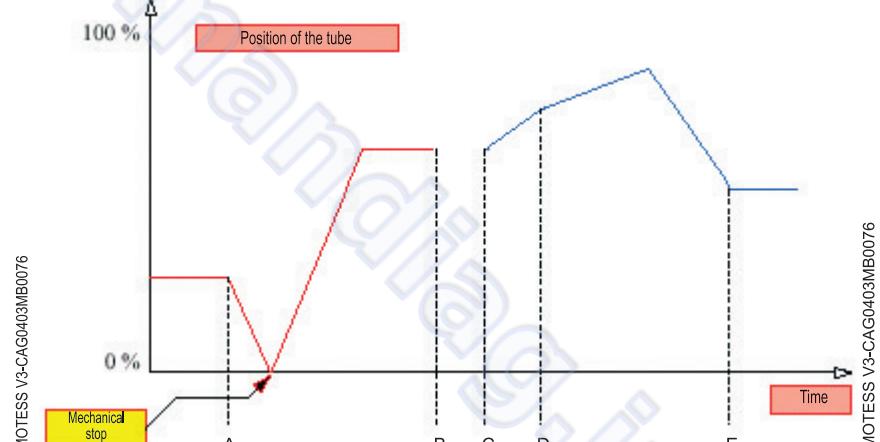
کامپیوچر موتور را از طریق ایجاد اتصال بدنهای که موجب تغییرات در موقعیت لوله کنترل کننده جریان هوا می‌شود، کنترل می‌کند.

برای حفظ کنترل موقعیت این عملگر، برنامه‌های تنظیم مجدد، مورد نیاز است.



مثال یک برنامه

- A سویچ موتور خاموش
- B تغذیه قطع
- C سویچ موتور روشن
- D عملیات استارت
- E سیکل باز بودن مدار در موتور سرد



مثال یک فرمان

کامپیوچر به موتور برای تامین دور آرام صحیح فرمان می‌دهد. محدوده مطابقت در این مثال بین ۲۸ و ۳۵ درصد است.

در محدوده خارج از این مقادیر فرمان، دور آرام موتور مطابقت ندارد.



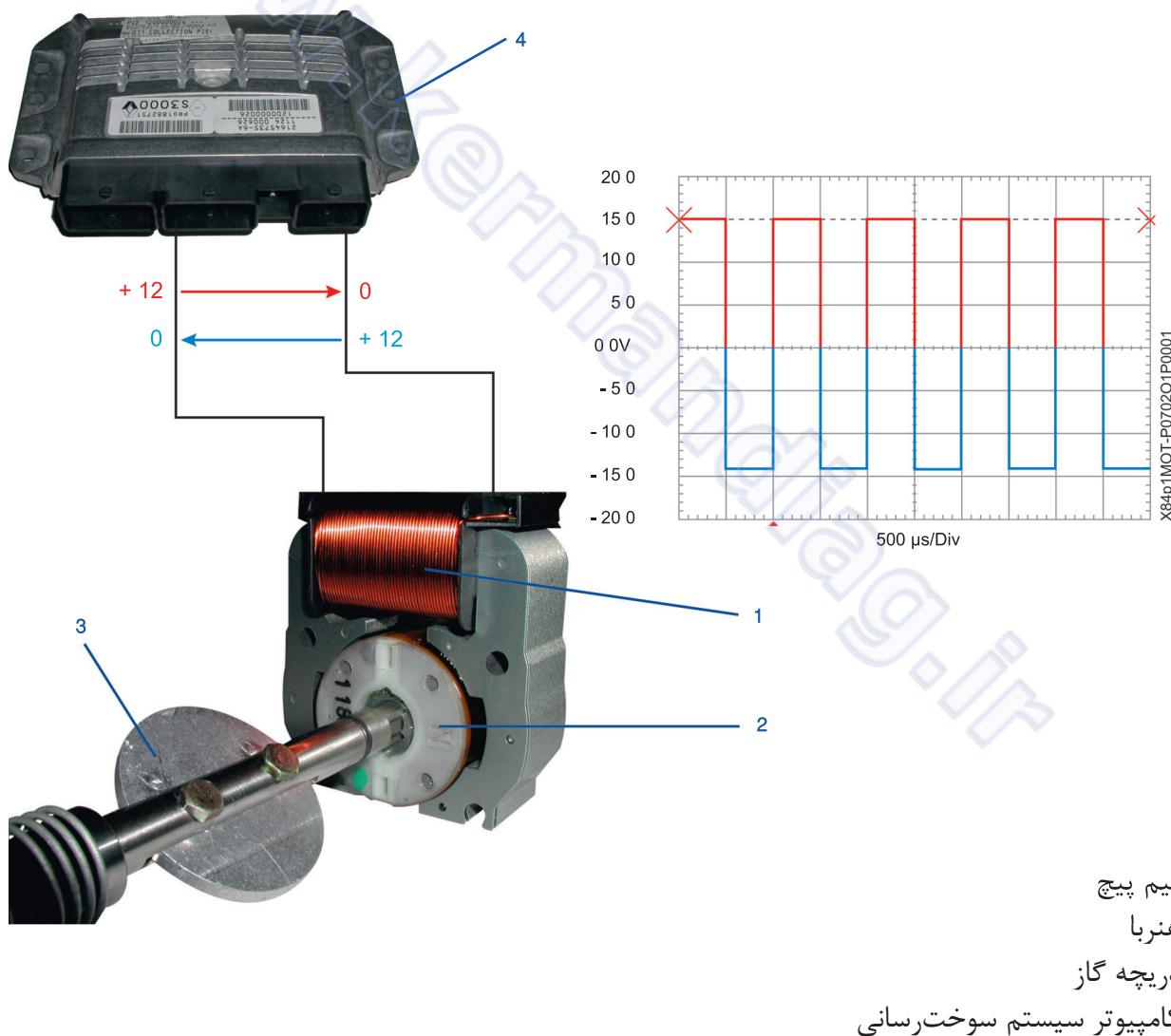
## دريچه گاز موتوري

دريچه گاز موتوري، حرکت دريچه گاز را در پاسخ به درخواست کامپيوتر سистем انژكتور کنترل می‌کند. اين نوع سистем انژكتور، بهترین کنترل گشتاور موتور را تأمین می‌کند.

دريچه گاز را می‌توان بطور الکترونيکي توسط قطعات زير کنترل نمود:

- روتور متشكل از دو قطب مغناطيسي
- يك موتور الکترونيکي DC

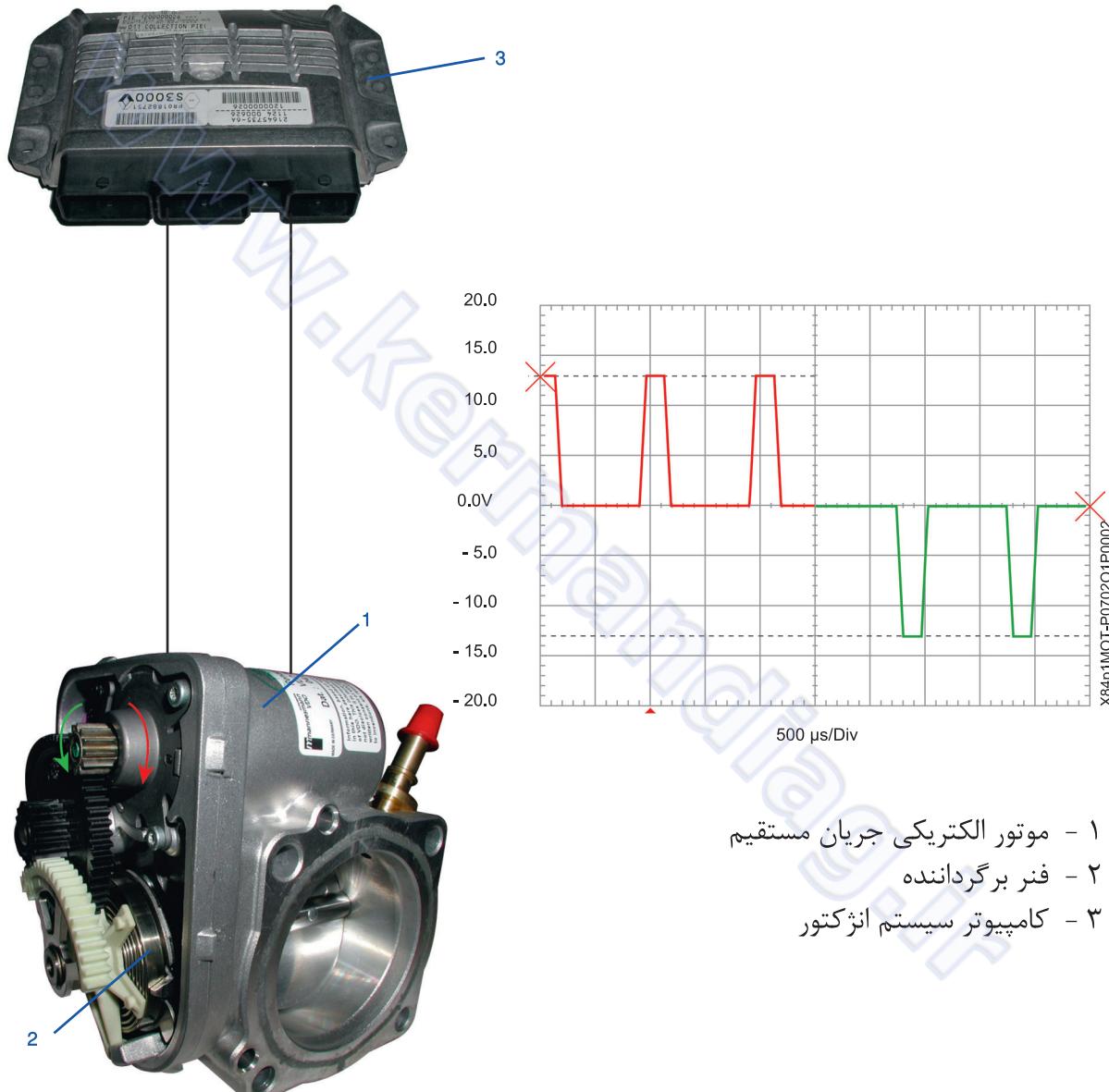
### روتور متشكل از دو قطب مغناطيسي



دريچه گاز (۳) توسط روتور (۲) که شامل دو قطب مغناطيسي است، عمل می‌کند. برای حفظ وضعیت تعادل، کامپيوتر بطور مداوم و پیوسته قطب‌های مغناطيسي سیم‌پیج را معکوس می‌کند. برای باز و بسته نمودن دريچه گاز، کامپيوتر يك جريان بالسی مدوله که از قطب‌های معکوس ترکيب شده، تأمین می‌کند. يك پتانسيومتر دوبل موقعیت دريچه گاز را به کامپيوتر سیستم انژكتور، اطلاع می‌دهد.



## موتور جریان مستقیم DC



- ۱ - موتور الکتریکی جریان مستقیم
- ۲ - فن برگرداننده
- ۳ - کامپیوتر سیستم انژکتور

کامپیوتر یک موتور الکتریکی جریان مستقیم را برای باز نمودن دریچه گاز، کنترل می‌کند. حرکت از موتور الکتریکی توسط چرخدنده به محور دریچه گاز منتقل می‌شود. موتور توسط جریان پالسی مدوله شده متغیر کنترل می‌شود. کامپیوتر با معکوس نمودن پلاریته جریان، حرکت دوران موتور را معکوس می‌کند و بنابراین دریچه گاز باز و بسته می‌شود. یک پتانسیومتر دوبل، موقعیت دریچه گاز را به کامپیوتر سیستم انژکتور، اطلاع می‌دهد.



## تنظیم دور آرام موتور توسط چرخش دریچه گاز

در هنگامی که برق تغذیه به دریچه گاز برقرار نباشد، دریچه گاز در موقعیت کمی باز قرار می‌گیرد (تحت اثر نیروی فنر برگشت).

برای تنظیم دور آرام به کامپیوتر فرمان بسته شدن دریچه را ارسال می‌کند.

در صورت بروز ایراد در دریچه گاز الکتریکی، کامپیوتر مدهای خطای مختلفی را انتخاب می‌کند:

- دور آرام سریع
- باز شدن محدود،
- دور مناسب با نسبت دنده گیربکس.

### توجه

تعريف نقاط ابتدایی و انتهایی (نقاط توقف) دریچه گاز در طول زمان کارکرد این قطعه، فقط یک بار انجام می‌شود.

تعريف دریچه گاز پس از نصب یک قطعه جدید، وقتی که برای اولین بار سویچ اصلی باز می‌شود، انجام می‌شود. بطور اتوماتیک، کامپیوتر این مقادیر حفظ می‌کند.

## عمل متقابل با سایر سیستم‌ها

### سیستم کولر

کامپیوتر مدیریت موتور با سیستم کولر به دلایل زیر در ارتباط است:

- اجازه عمل کردن کمپرسور کولر
- افزایش دور آرام موتور
- به کار انداختن فن‌های رادیاتور

### سیستم انتقال قدرت اتوماتیک

کامپیوتر مدیریت موتور (EMC) با کامپیوتر سیستم انتقال قدرت اتوماتیک به دلایل زیر در ارتباط است:

- افزایش دور آرام موتور، در صورتیکه یک دنده درگیر یا انتخاب شده باشد.
- کنترل کاستن گشتاور موتور هنگام تعویض دنده.



## نکات مخصوص در مدیریت آرام موتور

مدار ورودی هوا، مسیری است که بطور طبیعی دچار گرفتگی می‌شود. کامپیوتر باید بطور تدریجی شیر تنظیم هوا را به منظور حفظ دور موتور، باز کند. اگر شیر تنظیم از تنظیم نمودن مقادیر صحیح ارسالی کامپیوتر، تخطی کند، دور آرام موتور نمی‌تواند در یک حد ثابت بماند.

این ایراد می‌تواند به روش‌های زیر برطرف شود:

- تمیز نمودن مدار هوا.
  - ایجاد یک مسیر هوای اضافی.
  - تصحیح این خطا و انحراف توسط یک مکانیزم الکترونیکی.  
به علاوه، عملگر دور آرام، فرآیند زیر را کنترل می‌کند.
- هنگام برداشتن پا از روی پدال گاز (شتاب منفی)، کامپیوتر عملگر دور آرام را متناسب با دور موتور باز می‌کند. هدف، بازگشت تدریجی به دور آرام موتور می‌باشد تا بدین ترتیب مطابقت با استانداردهای آلایندگی رعایت گردد.



## عملکردهای مرتبط با قدرت و گشتاور



### سنسور موقعیت پدال گاز

سنسور موقعیت پدال گاز، یک پتانسیومتر دوبل می‌باشد. این سنسور موقعیت پدال گاز را که تحت کنترل راننده می‌باشد، به کامپیوتر اطلاع می‌دهد تا از این طریق کامپیوتر دریچه گاز را کنترل کند.

#### ↳ تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- سیگنال خروجی

### توجه

پتانسیومتر نمی‌تواند از پدال گاز جدا شود. در مدل‌های مجهر به سیستم‌های کروز کنترل و انتقال قدرت اتوماتیک، سنسور دارای نقطه Kickdown دنده معکوس در انتهای کورس حرکتی خود می‌باشد.

## سیگنال سرعت خودرو

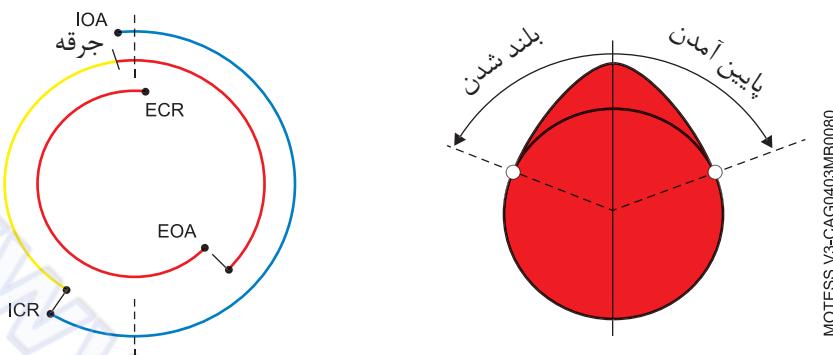
این سیگنال برای مطلع نمودن کامپیوتر از سرعت خودرو بکار می‌رود. یک سنسور یا سیگنال ارسالی از کامپیوتر سیستم ABS، سرعت خودرو را به کامپیوتر سیستم انژکتور اطلاع رسانی می‌کند. وظیفه اصلی این سیگنال اجازه دادن به کامپیوتر برای تزریق سوخت در حالت معمولی و یا قطع پاشش سوخت در حالت شتاب منفی (یا کاهش سرعت) می‌باشد.



#### ↳ تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- سیگنال خروجی (سنسور یا کامپیوتر سیستم ABS)

## سیستم تغییر فاز دهنده میل سوپاپ (Camshaft Dephaser)



تایمینگ سوپاپ، بسته به نوع موتور، در میزان آوانس و ریتارد باز شدن و بسته شدن سوپاپ‌ها نقش دارد. وظیفه سیستم تغییر فاز دهنده میل سوپاپ، بهینه نمودن عملکرد موتور توسط تقویت گشتاور موتور در دور آرام و قدرت موتور در دور بالا می‌باشد. این عمل براساس تغییر در لحظه باز شدن سوپاپ‌های ورودی می‌باشد. برای دستیابی به حداقل قدرت موتور آوانس باز شدن سوپاپ هوا یا تأخیر بسته شدن سوپاپ هوا باید تا حد ممکن زیاد باشد.

در دورهای بالای موتور بعلت اینرسی جریان هوا، با وجود این واقعیت که پیستون در حال بالا آمدن بوده و سوپاپ هنوز باز است، پر شدن سیلندر همچنان ادامه دارد.

در دورهای پایین، بیش از حد دیر بسته شدن سوپاپ هوا ورودی باعث ایجاد جریان معکوس در هوای ورودی به سیلندر می‌شود. این عمل باعث کاهش گشتاور موتور می‌شود.

سیستم تغییر فاز میل بادامک، در دورهای پایین و متوسط موتور تأخیر در بسته شدن سوپاپ هوا را کاهش می‌دهد. (آوانس باز شدن سوپاپ هوا را افزایش می‌دهد).

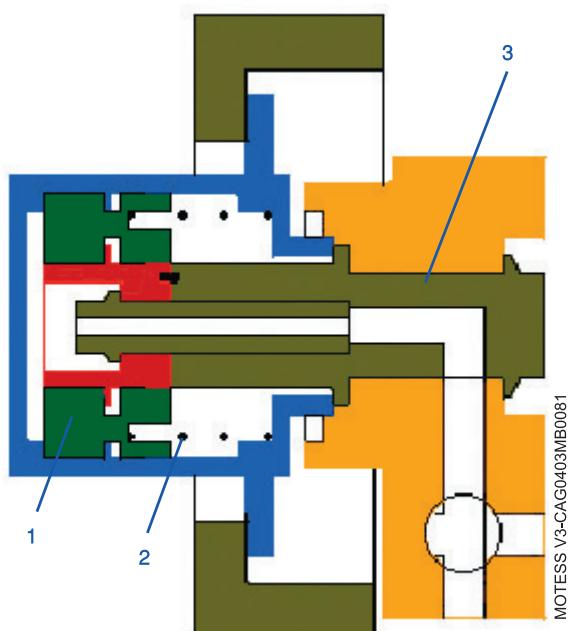
کنترل سیستم تغییر در حالت‌های زیر انجام می‌شود:

- در تمام حالات فعال یا غیر فعال باشد.
- بطور پیوسته فعال باشد.

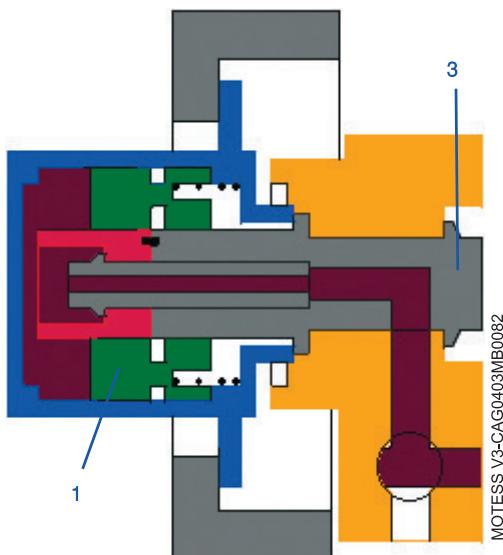


## تغییر فاز دهنده با دنده حلزونی

**حداکثر تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی**  
وقتی شیر برقی بسته شود، فشار روغن صفر می‌شود. فنر (۲) کشویی (۱) را در سمت چپ قرار می‌دهد.  
در این حالت میل بادامک در وضعیت بیشترین تأخیر بسته شدن در دور بالای موتور می‌باشد.

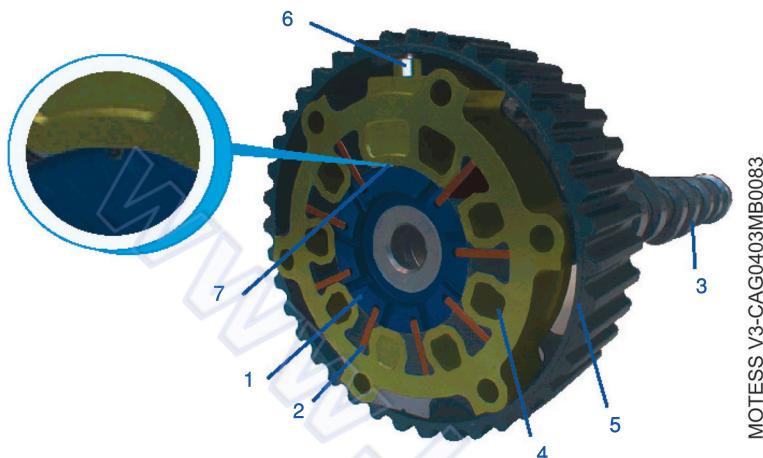


- ۱ - پینیون کشویی
- ۲ - فنر
- ۳ - میل بادامک



**کمترین تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی**  
وقتی که شیر برقی باز است، روغن با فشار از درون میل بادامک به محفظه عقبی، نفوذ می‌کند. پینیون کشویی (۱) به سمت راست حرکت می‌کند و به میل بادامک یک انحراف زاویه نسبت به دنده یا پولی میل سوپاپ، ایجاد می‌کند.  
در این حالت، میل بادامک در کمترین تأخیر بسته شدن قرار دارد. موتور دارای بیشترین گشتاور در دورهای پایین می‌باشد.

## تغییر فاز دهنده پرهای



- ۱ - چرخ پرهای
- ۲ - پره
- ۳ - میل بادامک
- ۴ - سیلندر حفره‌دار
- ۵ - پولی میل بادامک
- ۶ - پیستون قفل کننده
- ۷ - اوریفیس ( مجرای ) بالا برندۀ پیستون

پولی از دو جزء تشکیل شده است:

- یک چرخ (۱) با پره (۲) که به میل بادامک (۳) متصل شده است.

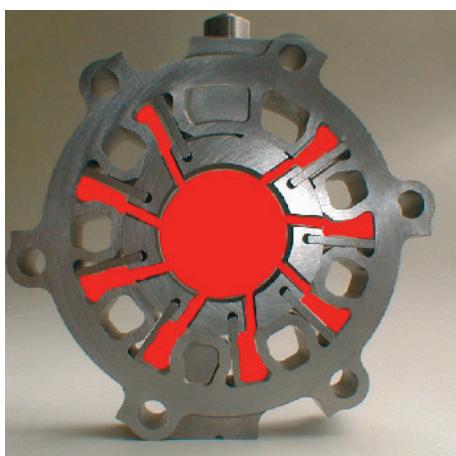
- یک سیلندر حفره‌دار (۴) که به پولی میل بادامک (۵) متصل شده است.

### کمترین تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی

وقتی شرایط مهیا باشد، کامپیوتر شیربرقی را کنترل می‌کند. در این حالت روغن موتور با فشار از مرکز میل بادامک، عبور می‌کند. سپس روغن تحت فشار از مرکز چرخ پره‌دار (۱) و مجرای بالا برندۀ پیستون (۷) عبور می‌کند، در نتیجه پیستون (۶) توسط روغن تحت فشار بالا می‌رود و پره (۱) آزاد می‌شود. روغن تحت فشار پره‌ها را حرکت می‌دهد و بنابراین تغییر فاز دهنده میل بادامک، در جهت حداقل تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی حرکت می‌کند.



MOTESS V3-CAG0403MB0084



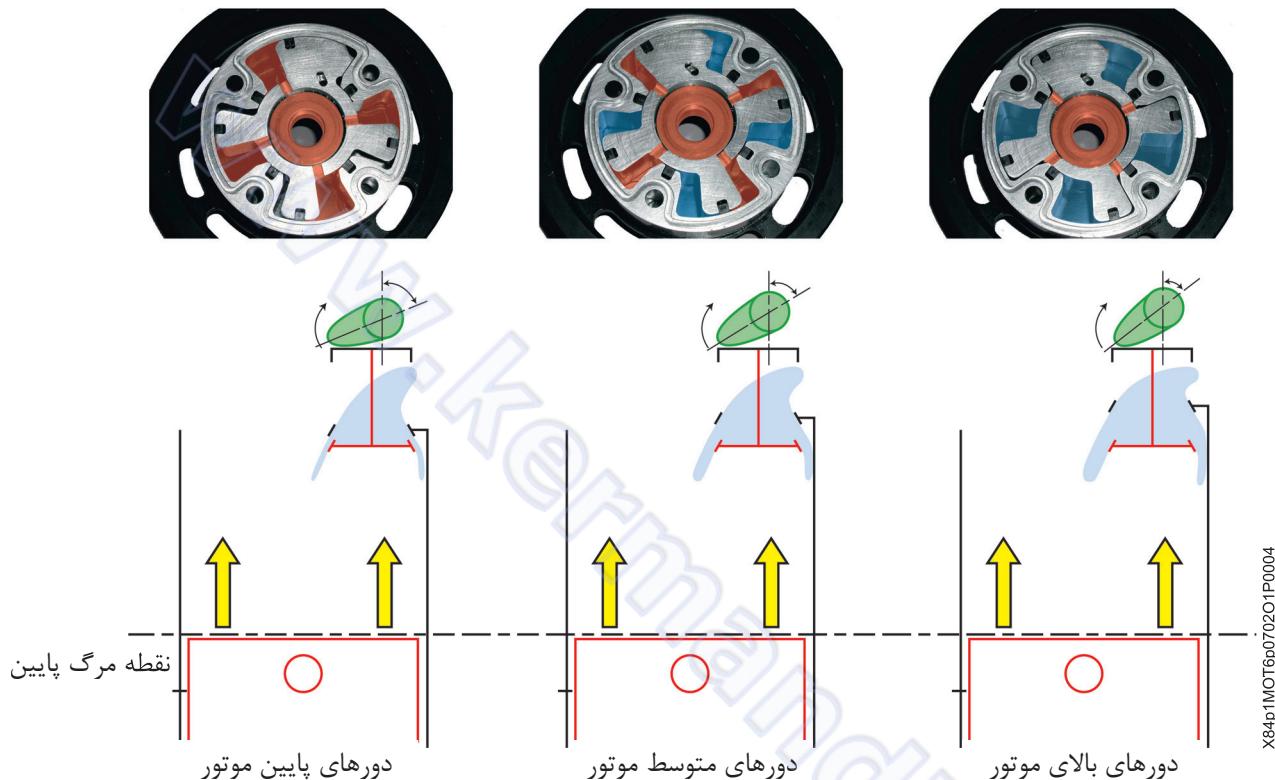
**بیشترین تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی**

وقتی که شیر برقی فعال نباشد، دوران موتور پره‌ها را به وضعیت اولیه باز می‌گرداند و پیستون (۶) مجموعه را در وضعیت بیشترین تأخیر در بسته شدن سوپاپ ورودی قفل می‌کند.



## تغییر فاز دهنده پره‌دار با تغییر پیوسته

برای بهبود عمل پر شدن سیلندر در تمام دورهای موتور، برخی موتورها دارای تغییر فاز دهنده با تغییر پیوسته هستند.



در دور بالای موتور، بیشتر باز نگهداشتن سوپاپ هوای ورودی اجازه می‌دهد تا مخلوط هوا و سوخت بیشتری وارد موتور شود.

در مقابل در دورهای پایین، اینرسی هوای ورودی کم است. بنابراین ترجیح داده می‌شود که سوپاپ هوای ورودی زودتر

بسه شود تا از پر شدن ضعیف سیلندر و کاهش گشتاور موتور در اثر جریان معکوس گاز، جلوگیری شود.

با افزایش دور موتور، بسته شدن سوپاپ هوای ورودی باید به تأخیر بیفتد.

مثال: در موتور نوع K4M+ این تأخیر پیوسته بین  $0^\circ$  تا  $45^\circ$  درجه از دوران میل لنگ، تغییر می‌کند.

## تغذیه هیدرولیک و برنامه‌ها

روغن کاری تغییر فاز دهنده میل بادامک توسط یک شیر برقی که بر روی سرسیلندر قرار گرفته است انجام می‌شود. تغذیه از نوع قطع و وصلی (در تغییر فاز دهنده ۲ حالته یا فعال یا غیر فعال) یا تغذیه از نوع OCR (تغییر فاز دهنده پیوسته) به روغن اجازه می‌دهد که در سرتاسر مکانیزم گردش پیدا کرده و بنابراین زاویه جابجایی تنظیم شود. این عملکرد در صورت خرابی سنسور میل بادامک، متوقف می‌شود.



MOTESS V3-CAG0403MBB087

مثالی از برنامه برای دور موتور ۱۵۰۰ تا ۴۵۰۰ دور در دقیقه کامپیوتر شیر برقی را از طریق یک جریان OCR متغیر، متناسب با تاخیر مورد نیاز فعال می‌کند. در دور موتور بالای ۴۵۰۰ دور در دقیقه، شیر برقی دیگر، تغذیه نمی‌شود. موقعیت مکانیزم پر شدن سیلندر را در دور بالای موتور بیشتر می‌کند. در این وضعیت پیستون قفل کننده مکانیزم را قفل می‌کند.

### توجه

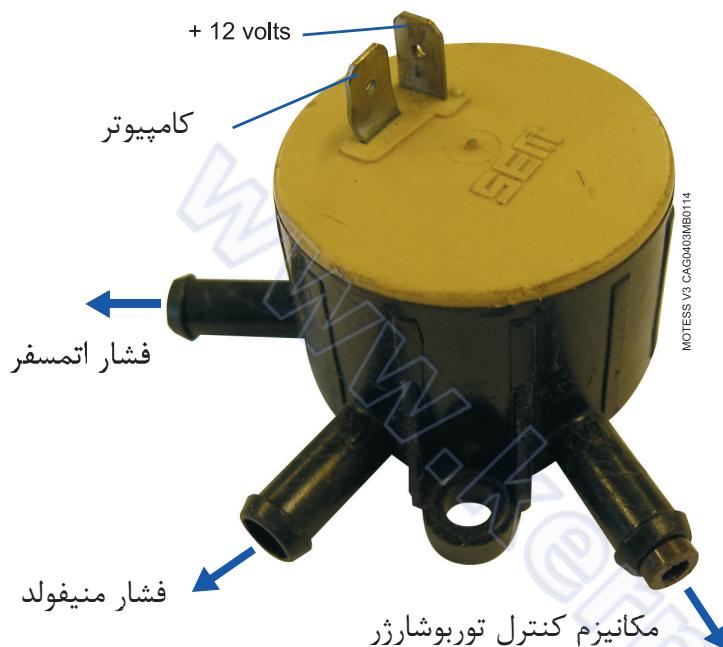
تا دور موتور ۱۵۰۰ دور در دقیقه، شیر برقی عمل نمی‌کند. مکانیزم توسط پیستون قفل شده است. به محض فعال شدن شیر برقی، (دور موتور بیشتر از ۱۵۰۰ دور در دقیقه) فشار روغن، پیستون قفل کننده را به عقب برمی‌گرداند و مکانیزم آزاد می‌شود.

### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- مقاومت شیر برقی
- کنترل شیر برقی توسط اسیلوسکوپ
- کنترل شیر برقی توسط دستگاه عیب‌یاب
- تایمینگ سوپاپ‌ها



## شیر برقی توربوشارژ



در موتورهای مجهر به توربوشارژ، فشار توربوشارژ توسط کامپیوتر از طریق یک شیر برقی، کنترل می‌شود. این شیر برقی ارتباط هوای محیط با مدار پنیوماتیک کاهش توربوشارژ را برقرار می‌کند.

- برای تنظیم فشار توربوشارژر، کامپیوتر فشار را از طریق مدار پنیوماتیک توسط تغییر عملکرد شیر برقی، تنظیم می‌کند.
- مدار آببندی شده (جریان OCR صفر درصد) = حداقل فشار توربوشارژ توسط مسیر کاهش توربوشارژ، ایجاد شود.
  - مدار با فشار محیط (جریان OCR صد درصد) = فشار توربوشارژ نامحدود.
- فشار توربوشارژ توسط سنسور فشار منیفولد، اندازه‌گیری می‌شود.

### توجه

برخی موتورها به منظور امنیت و جلوگیری از فشار بیش از حد توربوشارژ، دارای سویچ ایمنی فشار هستند. این سویچ سیستم انژکتور را در فشار معینی، قطع می‌کند.

### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- مطابقت مجموعه پنیوماتیک
- کالibrاسیون استاتیکی مکانیزم کنترل توربوشارژ
- تست سویچ فشار
- تست فشار دینامیکی توربوشارژ
- مقاومت الکتریکی شیر برقی تنظیم هوا
- پیوستگی و عدم قطعی مدار
- کنترل شیر برقی توسط دستگاه عیب‌یاب
- کنترل سیگنال توسط اسیلوسکوپ



# سیستم‌های ضدآلودگی

سیستم تزریق سوخت الکترونیکی توسعه بسیار زیادی یافته است. این امر به دلیل است که مشکل آلودگی یکی از مسائل اصلی در اروپا و حتی در سطح جهانی است. بر این اساس استانداردهای آلودگی به سرعت توسعه یافته‌اند و کارخانه‌های تولیدکننده برای محصولات پاک و بدون آلودگی در کوتاه مدت و میان مدت، تحت فشار قرار گرفته‌اند.

## تعریف آلودگی

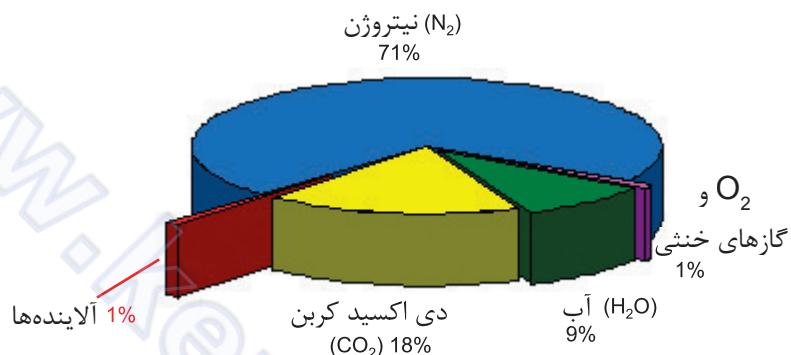
مجموعه مواد شناخته شده‌ای بصورت‌های جامد، مایع و گاز هستند که برای سلامتی و محیط زیست بسیار مضر هستند. برای مثال می‌توان از فلزات سنگین (نظیر سرب و جیوه)، ترکیبات شیمیایی (نظیر فسفات‌ها و نیترات‌ها) و گازهای آلینده که توسط کارخانه‌های صنعتی، اتموبیل‌ها یا مواد زاید رها شده در محیط زیست نام برد. سه عنصر آلوده کننده اصلی شناخته شده و مضر برای سلامتی انسان که به صنعت خودرو مربوط می‌باشد و سازندگان در حال مبارزه با آنها هستند عبارتند از:

- منو اکسید کربن CO
- بخارات بنزین یا هیدرو کربن های نسوخته HC
- اکسید نیتروژن  $\text{NO}_x$



## آلاینده‌ها

### تقسیم بندی گازهای اگزوز



Distribution of pollutants

### تقسیم بندی آلاینده‌ها



MOTESS V3-CAG0403MB0089

MOTESS V3-CAG0403MB0089

MOTESS V3-CAG0403MB0089

### هیدروکربن‌ها

هیدروکربن‌ها از موارد زیر ناشی می‌شوند:

- روغن‌ها (نشتی، تبخیر، تعویض روغن).

- بنزین (نشتی، تبخیر، پر نمودن باک بنزین).

- احتراق غلیظ (رانندگی با موتور سرد، رانندگی با حداکثر قدرت موتور، ایجاد در موتور).

هیدروکربن‌ها باعث سوزش و تحریک اعضاء تنفسی، چشم، گلو و بینی می‌شوند.

### اکسیدهای نیتروژن

اکسیدهای نیتروژن در اثر احتراق با دمای خیلی زیاد بوجود می‌آیند:

- کارکرد موتور با مخلوط رقیق.

- آوانس زیاد جرقه.



اکسیدهای نیتروژن باعث ایجاد موارد زیر می‌شوند.

- خارش و تحریک در مجرای تنفسی و شش‌ها

- ممکن است باعث ایجاد باران اسیدی و لطمه به جنگل‌ها و دریاچه‌ها شوند.

- همراه هیدروکربن‌ها باعث ایجاد دود و مه می‌شوند (smog).

### منو اکسید کربن

منواکسید کربن در اثر احتراق محلوت غلیظ، ایجاد می‌شود.

منواکسید کربن می‌تواند باعث ایجاد عوارض زیر شود:

- سردرد

- سرگیجه شدید

- مشکل بینایی

- ضعف جسمانی

- خفگی

### آلاینده‌های دیگر

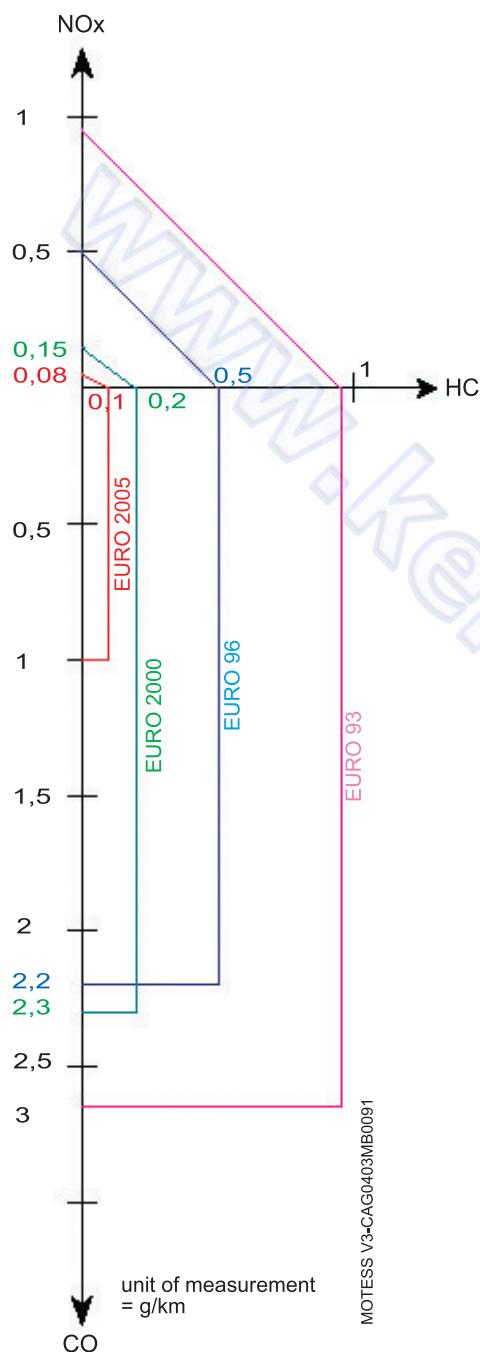
ساخر آلاینده‌ها نظیر ذرات تشکیل شده از دوده و ترکیبات گوناگون کربن، به مقدار کم توسط موتورهای بنزینی تولید می‌شوند.

سرب که یک فلز سنگین است و به عنوان یک آلاینده محسوب می‌شود، از بنزین حذف شده است و در برخی موارد با پتابسیم جایگزین شده است سرب دارای ویژگی خاصی است که سطح موثر کاتالیست در کاهش آلودگی را می‌پوشاند و از انجام واکنش شیمیایی جلوگیری به عمل می‌آید.

کشور ایالات متحده اولین کشوری بود که نسبت به مشکل آلاینده‌ها آگاه گشت و بنابراین اولین استاندارد آلودگی خودرو را تدوین نمود. اروپایی‌ها نیز به دنبال آمریکایی‌ها قوانین سخت آلودگی را که قابل استفاده در کشورهای عضو می‌باشد، تدوین نمودند.



## تاریخچه استانداردهای انتشار گازهای آلاینده



### استاندارد CEC1504

این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها تا تاریخ ۱۹۹۲/۰۷/۰۱ و برای خودروهای جدید تا تاریخ ۱۹۹۳/۰۱/۰۱ اجباری بود. این استاندارد برای یک سیکل رانندگی شهری با سرعت میانگین ۱۸/۸ کیلومتر بر ساعت تدوین شده است. در این استاندارد، برای گازهای سه‌گانه (منواکسید کربن، هیدروکربن‌های نسخته و اکسید نیتروژن) سطوح آزمون با مقدار معینی بر حسب کیلومتر پیماش، تعیین شده است. این استاندارد همچنین بازیافت بخارات روغن را نیز شامل می‌شود.

تاریخ‌ها، شرایط و مقادیر نشان داده شده فقط درخصوص خودروهای سواری بنزینی با حداکثر وزن مجاز کمتر از ۲/۵ تن کاربرد دارد.

### استاندارد اروپایی CEE 88/76

در این استاندارد، کاهش گازهای آلاینده سه‌گانه در خودروهایی با حجم موتور بیشتر از  $2000\text{ cm}^3$  شده است. این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها تا تاریخ ۱۹۸۸/۱۰/۰۱ و برای خودروهای جدید تا تاریخ ۱۹۸۹/۱۰/۰۱ اجباری شده بود. از جمله موارد دیگر در این استاندارد شامل استفاده از کاتالیست کانورتور در سیستم اگزوز نیز می‌باشد.



### استاندارد Euro 93

این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها از تاریخ ۱۹۹۲/۰۷/۰۱ و خودروهای جدید از تاریخ ۱۹۹۳/۰۱/۰۱ قابل اجراست. این استاندارد همچنین کاهش محسوسی در آلدگی تمام خودروهای شخصی با هر حجم موتور داشت. تست اندازه‌گیری گازهای آلاینده برای هر دو سیکل شهری و خارج شهری، انجام می‌شود.

### استاندارد Euro 96

این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها از تاریخ ۱۹۹۶/۰۱/۰۱ و خودروهای جدید از تاریخ ۱۹۹۷/۰۱/۰۱ قابل اجراست. این استاندارد به تعریف سطح جدیدی برای مقادیر گازهای آلاینده و نیز انتشار گاز دی‌اکسید کربن در یک تست ۸۰۰۰۰ کیلومتری ارائه می‌دهد.

### استاندارد (Euro 3) Euro 2000

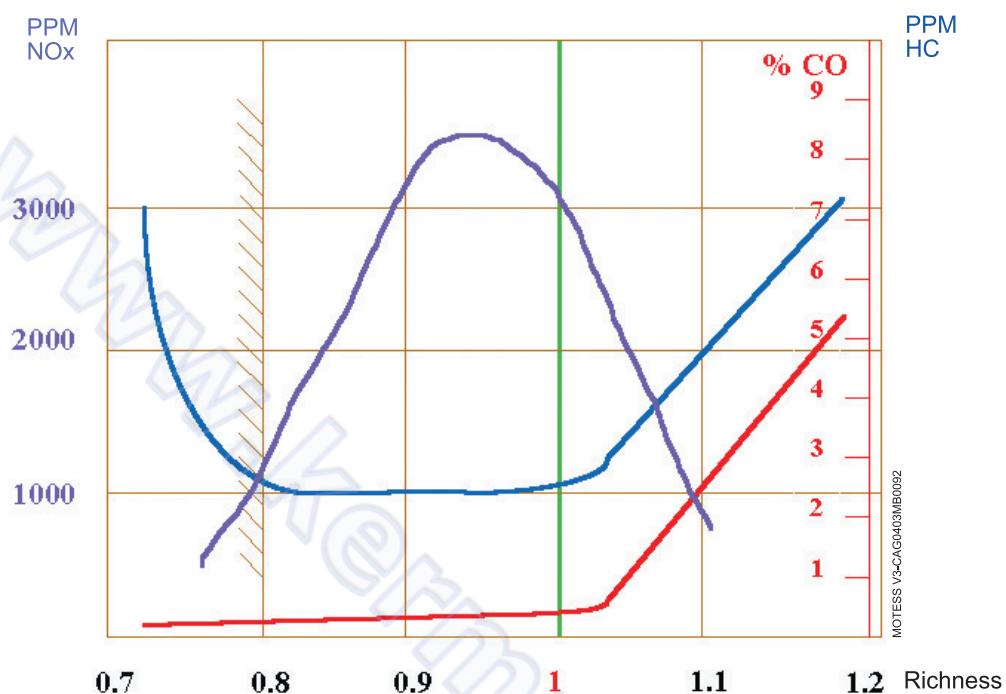
این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها از تاریخ ۲۰۰۰/۰۱/۰۱ و برای خودروهای جدید از تاریخ ۲۰۰۱/۰۱/۰۱ اجباری است. این استاندارد حداقل سطح انتشار گازهای آلاینده را کاهش داده و مبنای محاسبه را از شروع کار موتور قرار داده است. همچنین کاربرد EOBD در این استاندارد وارد شده است.

### استاندارد (Euro 4) Euro 2005

این استاندارد برای مدل‌های جدید خودروها از تاریخ ۲۰۰۵/۰۱/۰۱ و برای خودروهای جدید از تاریخ ۲۰۰۶/۰۱/۰۱، کاهش اجباری برای گازهای آلاینده در تست ۱۰۰۰۰۰ کیلومتری ارائه می‌کند.



## تغییرات میزان آلاینده‌ها نسبت به غلظت مخلوط سوخت و هوای موتور

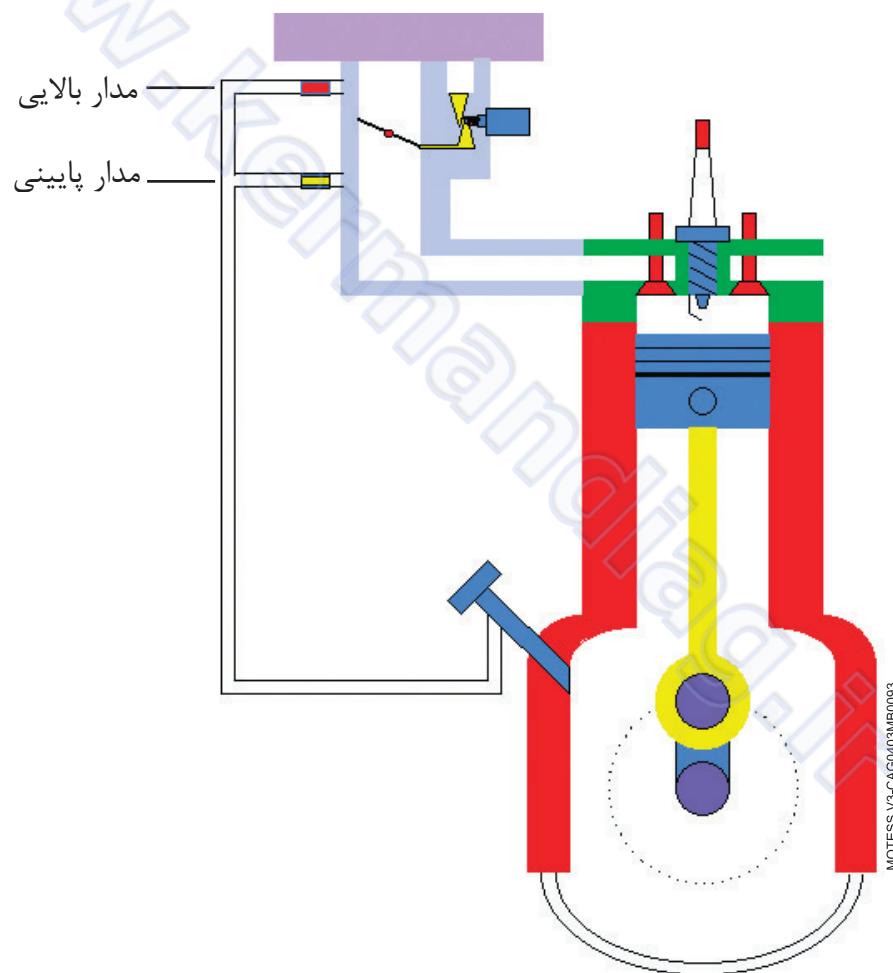


واحد PPM ، یعنی جزء در میلیون (Parts per million) به عنوان مثال: ۱۰۰ PPM از گاز HC ، یعنی در هر یک میلیون جزء گاز (آلاینده و غیره) مقدار ۱۰۰ جزء گاز آلاینده HC وجود دارد.

## بازیابی بخارات روغن موتور

سیستم بازیابی بخارات روغن، بخارات سوخت موجود در بخارات روغن محفظه میل‌لنگ را مجدداً به داخل موتور می‌فرستد. این سیستم شامل دو سیستم مجرا و کالیبره شده می‌باشد:

- بالای دریچه گاز (بارهای متوسط و زیاد موتور) : بخارات روغن به دلیل افت فشار در مسیر مجرای هوای ورودی، بازیابی می‌شوند.
- پایین دریچه گاز (بارهای کم موتور): بخارات بنزین به دلیل افت فشار در مسیر بین دریچه گاز و موتور، بازیابی می‌شوند.



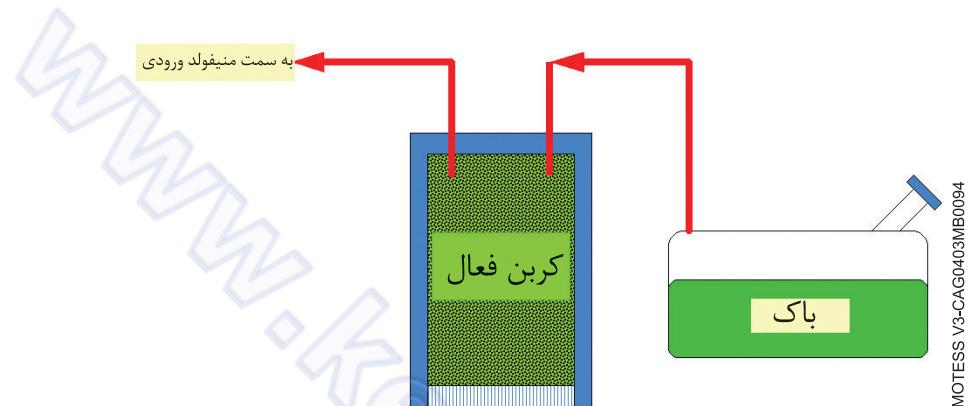
### ↳ تست‌های ممکن:

- بررسی صحیح بودن کالیبراسیون
- مطابقت در نصب قطعات



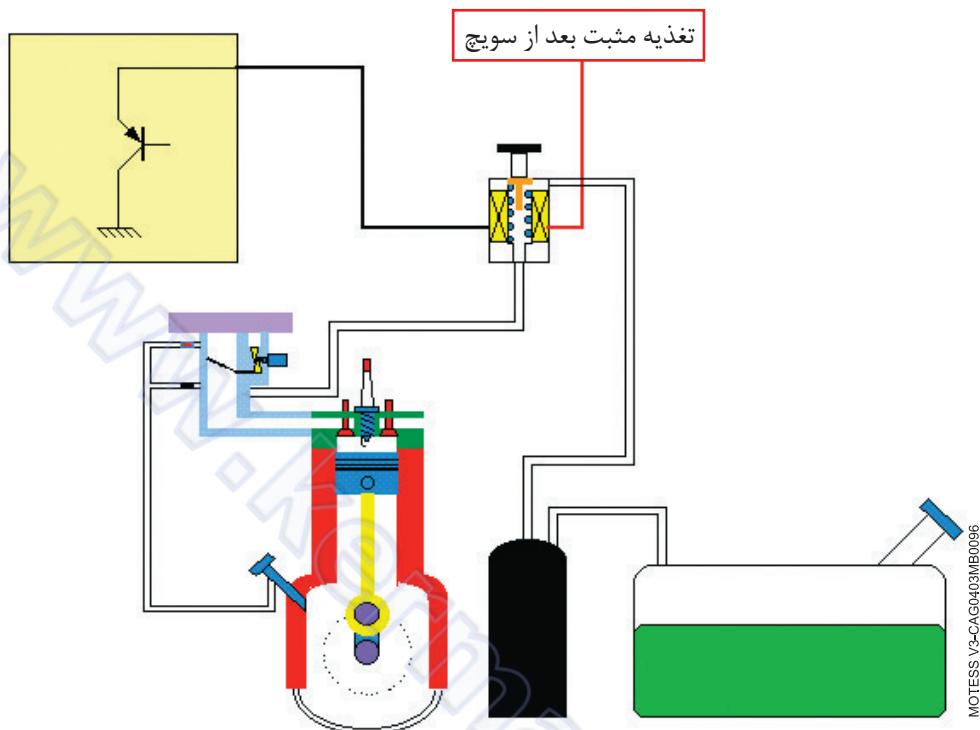
## بازیابی بخارات بنزین

کنیستر یک مخزن با ذرات کربن فعال برای جذب بخارات بنزین بوده که بخارات خروجی از باک بنزین را در خود ذخیره می‌کند.



وقتی که شرایط عملکرد موتور، پایدار و ثبیت شده باشد، ورود بخارات بنزین به منیفولد هوا، توسط کامپیووتر سیستم انژکتور، کنترل می‌شود. در صورت عدم تخلیه بخارات بنزین، مخزن کنیستر اشباع می‌شود و بخارات بنزین متراکم شده و به مایع تبدیل می‌شوند.





شیر برقی تخلیه کنیستر می‌تواند با دو روش زیر کنترل شود:

- بطور پیوسته
  - بطور ترتیبی (OCR) که در این حالت مقدار بخار بنزین عبوری، متغیر می‌باشد.
- شرایط فرمان شیر برقی کنیستر بطور دقیق در مستندات تعمیراتی، برای هر سیستم مشخص ارائه شده است.

#### ↳ تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.
- مطابقت مجموعه پنوماتیک

#### با استفاده از اسیلوسکوپ

- سیگنال کنترل مشاهده شود.

#### با استفاده از مولتی‌متر

- پیوستگی و عایق بودن سیم‌ها بررسی شود.
- مقاومت و عایق بندی شیر برقی بررسی شود.
- منبع تغذیه بررسی شود.

#### توجه

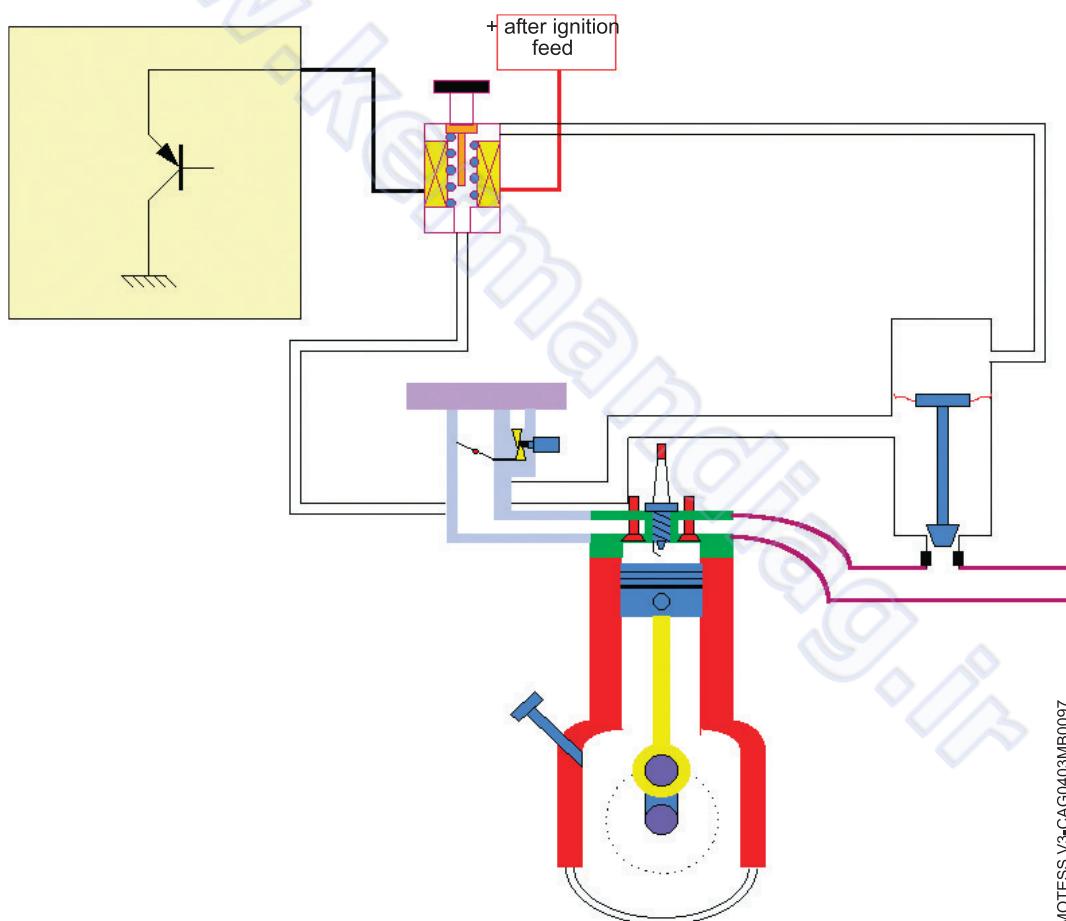
ایجاد مکانیکی در شیر برقی کنیستر در حال حاضر توسط دستگاه عیب‌یاب نشان داده نمی‌شود. هر چند سیستم‌های خاصی بدین منظور بر اساس استاندارد EOBD توسعه خواهند یافت.



## سیستم بازگشت گازهای اگزوژ (EGR)

بازگشت گازهای اگزوژ به منیفولد ورودی به منظور کاهش تولید اکسیدهای نیتروژن انجام می‌شود. با کاهش دمای محفظه احتراق، کاهش تولید اکسیدهای نیتروژن را خواهیم داشت. ساده‌ترین راه کاهش دما استفاده مجدد از گازهای سوخته شده اگزوژ در درون موتور می‌باشد، بدین ترتیب مقدار اکسیژن لازم برای احتراق کاهش یافته و دما کاهش خواهد یافت. به دلیل اینکه گازهای اگزوژ، گازهای سوخته هستند، موضوع ارسال گازهای اگزوژ به منیفولد ورودی در لحظه بهینه موضوع اصلی است. (زیرا ورود این گازها به موتور باعث افت توان موتور می‌شود). کامپیوتر سیستم انژکتور، شیر برقی سیستم EGR را کنترل می‌کند.

## شیر برقی بادی (الکتروپنوماتیک) سیستم EGR



شیر برقی که توسط کامپیوتر کنترل می‌گردد، در واقع یک نازل متغیر می‌باشد.



## EGR سیستم برقی

شیر EGR می‌تواند مستقیماً از طریق یک سلنوئید و توسط کامپیوتر کنترل شود (OCR). یک پتانسیومتر موقعیت شیر را مشخص می‌کند.



### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده از دستگاه عیب‌یاب استفاده کنید.

- مطابقت مجموعه پنیوماتیک

### با استفاده از مولتی‌متر:

- پیوستگی و عایق‌بندی سیم‌ها بررسی شود.
- مقاومت و عایق‌بندی شیر برقی بررسی شود.
- مقاومت و عایق‌بندی پتانسیومتر بررسی شود.
- تغذیه

### با استفاده از اسیلوسکوپ:

- سیگنال کنترل مشاهده شود.

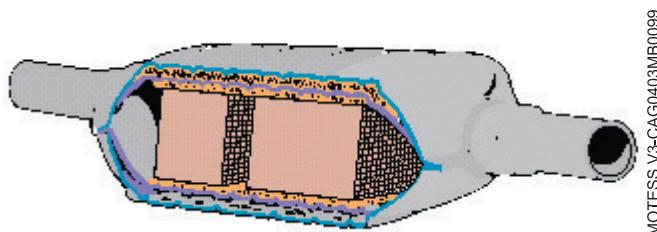
## کاتالیتیک کانورتور (کاتالیست)

### ترکیب و عملکرد

وظیفه این قطعه تبدیل گازهای خطرناک مضر به گازهای بی خطر به طریق زیر می‌باشد.

- با اکسید نمودن منواکسید کربن و هیدروکربن‌ها
- با احیاء نمودن اکسیدهای نیتروژن

## کاتالیست کانورتور سه راهه یا سه کاره (کانورتور احیاء کننده)



کاتالیست کانورتور از یک محفظه فولادی مقاوم در برابر خوردگی، ساخته شده است. به منظور حفاظت شاسی و بدنه خودرو از حرارت ایجاد شده در کاتالیست در اثر انجام واکنش‌های شیمیایی، یک حرارت گیر بر روی کاتالیست، نصب شده است. معمولاً از دو بلوك سرامیکی بجای یک بلوك سرامیکی استفاده شده است. این حالت از خطر شکستگی بلوك در صورت استفاده از یک بلوك با طول زیاد، جلوگیری می‌کند.



این قطعات که عملکرد کاتالیست را تضمین می‌کنند می‌باشد به دقت درون محفظه فولادی جای گیرند. یک غلاف فلزی که بین محفظه فولادی و بلوک‌های سرامیکی قرار گرفته است، عملکرد صحیح کاتالیست را از خطر ناشی از برخورد و فشار اضافی، تضمین می‌کند.

سطح تماس بلوک‌های سرامیکی با ساختار لانه زنبوری، در حدود  $2/8$  متر مربع است. اما با توجه به خاصیت مواد بکار رفته، سطح تماس موثر بین  $2000$  و  $5000$  متر مربع در هر بلوک سرامیکی است. سطح این بلوک‌های سرامیکی با فلزهای گرانبهایی نظیر (پلاتینیوم، روڈیوم و پالادیوم) پوشانیده شده است. این فلزات موجب انجام فرآیندهای اکسیداسیون و احیاء می‌گردند.

در شرایط استوکیومتریک مخلوط هوا و سوخت، گازهای آلاینده ( $\text{NO}_x$ ,  $\text{CO}$ ,  $\text{HC}$ ) بطور همزمان و در یک محفظه در این نوع کاتالیست تبدیل می‌شوند. به همین دلیل این نوع کاتالیست سه راهه نامیده می‌شود. در زمان تنظیم غلظت هوا و سوخت، مخلوط به تناوب رقیق و غلیظ می‌شود.

در مرحله رقیق بودن مخلوط:

- کاتالیست کانورتور  $\text{CO}$ ,  $\text{HC}$  را اکسید می‌نماید و به گاز  $\text{CO}_2$  و بخار آب تبدیل می‌کند.

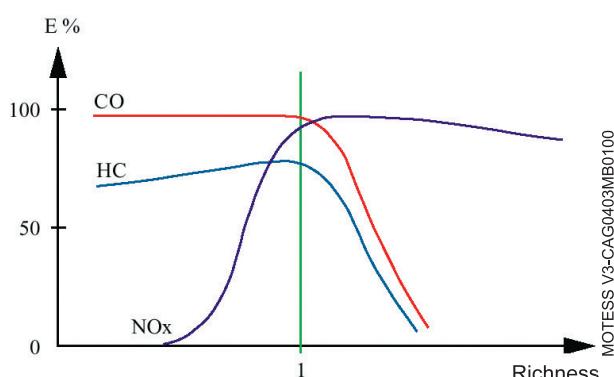
در مرحله غلیظ بودن مخلوط:

کاتالیست کانورتور گازهای  $\text{NO}_x$  را احیا می‌نماید و به گاز  $\text{N}_2$  و  $\text{CO}_2$  تبدیل می‌کند.

### راندمان کاتالیست کانورتور

راندمان کاری کاتالیست به دما بستگی دارد. از دمای  $250^\circ\text{C}$  شروع می‌شود و در دمای بالاتر از  $450^\circ\text{C}$  به حداقل می‌رسد.

راندمان کاری کاتالیست کانورتورها در دمای بسیار زیاد به سرعت کاهش می‌یابد. دمای کارکرد افزایش می‌یابد در حالی که نرخ تبدیل کاهش می‌یابد. بدین ترتیب می‌توان گفت که راندمان کاری کاتالیست، بستگی به غلظت مخلوط هوا و سوخت دارد.



برای رسیدن سریعتر به دمای شروع کارکرد کاتالیست، علاوه بر کاتالیست معمول می‌توان از یک پیش کاتالیست نیز در خروجی منیفولد دود استفاده نمود. نرخ تبدیل سه گاز آلاینده، با غلظت مخلوط هوا و سوخت مرتبط است.

## تأثیرات بر روی کاتالیست

کاتالیست کانورتور یک قطعه شکننده است که می‌تواند توسط عوامل زیر، صدمه بینند.

- عوامل مکانیکی
- عوامل حرارتی
- گرفتگی

### عوامل مکانیکی

شکستگی و گسیختگی محفظه کاتالیست در برخی موارد در اثر:

- اعمال فشار توسط سیستم اگزوز
- برخورد و خستگی حرارتی ناشی از نوسانات سریع دمایی در هنگام استارت، شتاب منفی (برداشتن پا از پدال گاز) یا پاشش آب که کلیه این موارد می‌تواند منجر به گسیختگی کاتالیست شود.

### عوامل حرارتی

ذوب شدن پایه‌های نگهدارنده بهعلت گرمای بیش از حد (بالاتر از  $1000^{\circ}\text{C}$ ) که در اثر واکنش‌های شیمیایی برروی مقادیر بسیار زیاد آلاینده‌ها ایجاد می‌شود.

### گرفتگی

سطح فعال کاتالیست کانورتور می‌تواند بصورت جزئی و یا کلی در اثر رسوب سرب موجود در بنزین معیوب شود. این امر باعث عمل نکردن کاتالیست کانورتور می‌شود چرا که گازها نمی‌توانند با اجزاء فعال در تماس باشند. سایر عوامل نظیر روغن، فسفرها و سولفورها می‌توانند باعث بروز مشکل مشابه شوند.

### توجه

راندن خودرو بدون بنزین کافی می‌تواند باعث خرابی کاتالیست کانورتور در اثر گرمای بیش از حد شود زیرا در این حالت مخلوط بسیار رقیق بوده که باعث آهسته‌تر شدن احتراق درون سیلندر شده و دمای گازهای اگزوز افزایش می‌یابد. عملیات تبدیل مقدار بسیار زیادی گاز HC (در اثر جرقه ناقص یا روشن کردن موتور یا هل دادن) نیز می‌تواند باعث خرابی کاتالیست کانورتور شود.



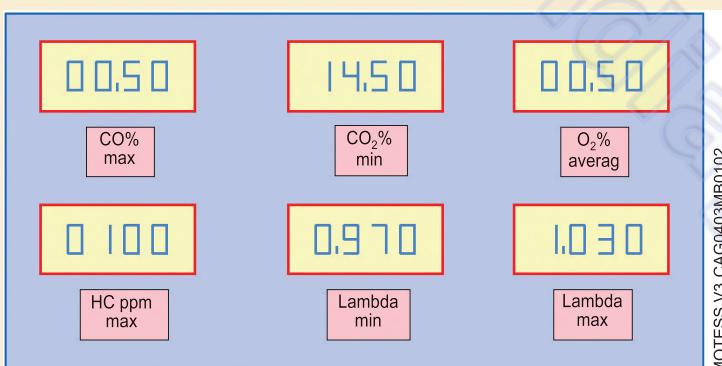


### تست‌های ممکن:

- کاتالیست کانورتور را بطور چشمی و گوشی بازرسی کنید و وجود سرب در اگزووز را کنترل کنید. آببندی مسیر اگزووز را بررسی کنید.
  - مطابقت مقادیر گازهای تولیدی اگزووز با مقادیر استاندارد با کمک دستگاه آنالیز گازهای خروجی اگزووز.
- تست مقادیر گازها در دور موتور ۲۵۰۰



تست‌ها باید زمانی انجام شوند که موتور گرم شده، کاتالیست فعالیت خود را آغاز نموده است و عملیات تنظیم غلظت هوا و سوخت بدرستی انجام شود.  
تست مقادیر گازها در دور آرام موتور

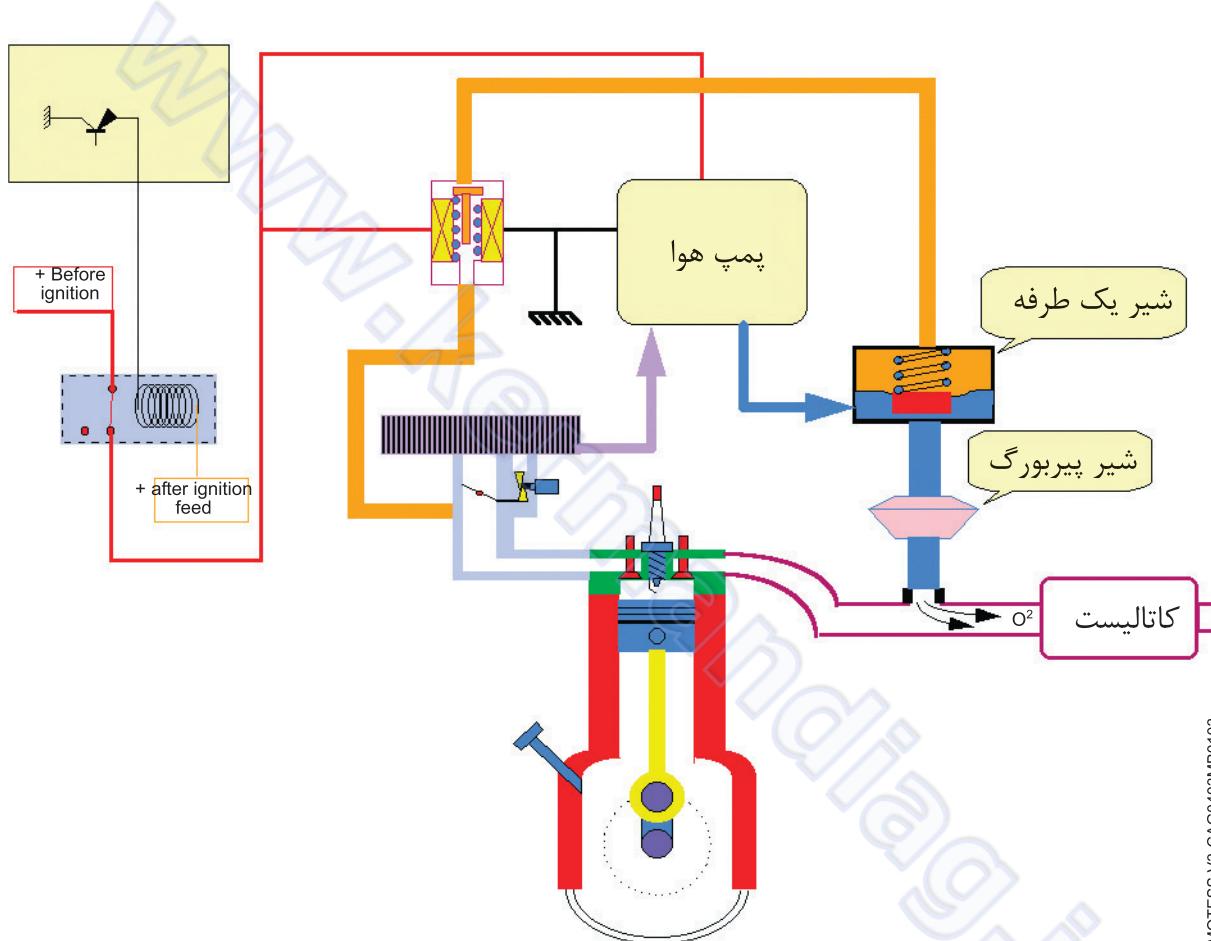


وقتی مقادیر نشان داده شده برای گازهای O<sub>2</sub> ، CO و HC صفر یا نزدیک به صفر باشد، نشان‌دهنده عملکرد صحیح سیستم کنترل آلودگی هوا خواهد بود.  
در تمامی این موارد به مقادیر مرجع برای خودرو در مدارک فنی مربوطه مراجعه نمایید.



## تزریق هوا در اگزوز

در برخی موارد برای پاسخگویی و رعایت استانداردهای آلایندگی، ضروری است که سرعت گرم شدن کاتالیست کانورتور در حالت عملکرد سرد موتور افزایش یابد.



MOTESS V3-CAG0403MB0103

در فاز عملکرد سرد موتور، مخلوط هوا و سوخت غلیظ است:

- گازهای CO و HC به مقدار زیاد تولید می‌شوند.

- اکسیژن کمی برای عمل اکسیداسیون CO و HC در کاتالیست موجود است.

- کاتالیست نیز سرد است.

با تزریق هوا اضافی ( $O_2$ ) به درون منیفولد اگزوز در این مرحله از عملکرد موتور، گازهای CO و HC اکسید می‌شوند.

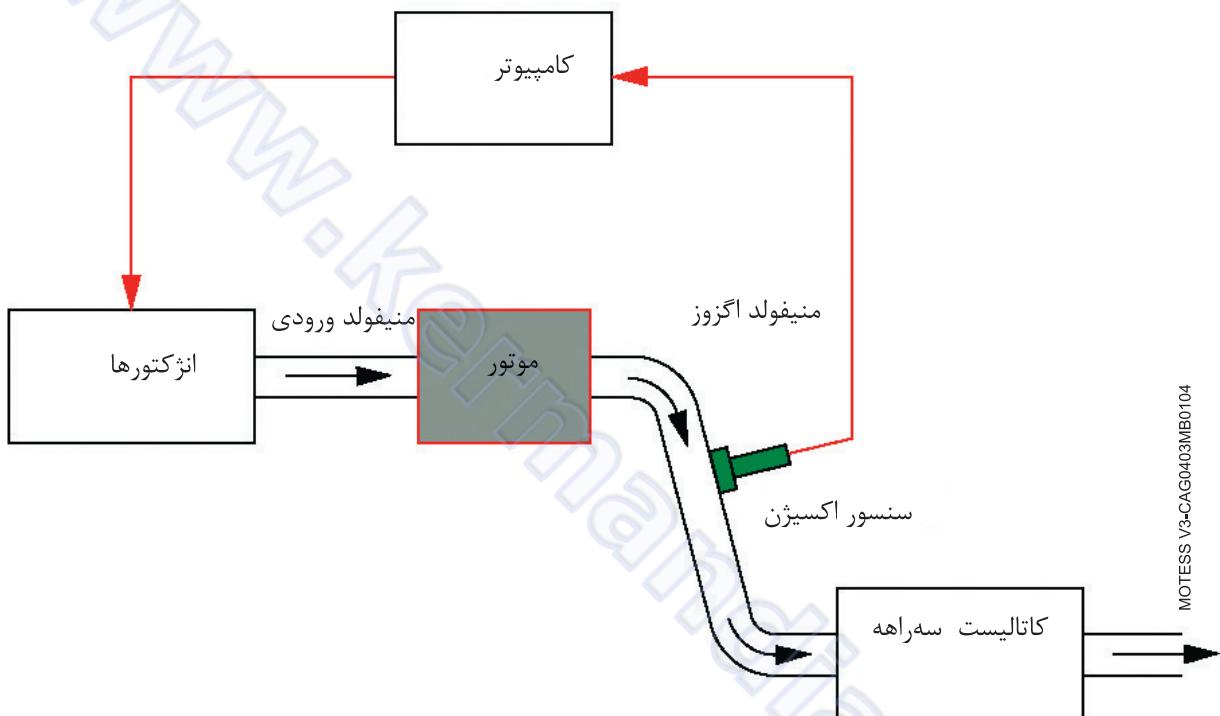
این فرایند تولید گرما می‌کند و باعث می‌شود دمای کاتالیست کانورتور سریع‌تر افزایش یابد.



## تنظیم غلظت مخلوط هوا و سوخت

برای اطمینان از راندمان مناسب کاتالیست کالنورتور، می‌بایست مخلوط هوا و سوخت ارسالی به موتور با یک غلظت مشخص و نزدیک به ضریب استوکیومتری باشد. برای رعایت این موضوع، سنسور اکسیژن استفاده شده است که با لامبда (λ) نشان داده می‌شود.

## اصول عملکرد



وقتی که تمام شرایط برای فعال شدن تنظیم غلظت مخلوط هوا و سوخت مهیا شود، کامپیوتر سیستم سوخت رسانی، سیگнал ارسالی از سنسور اکسیژن را می‌خواند.

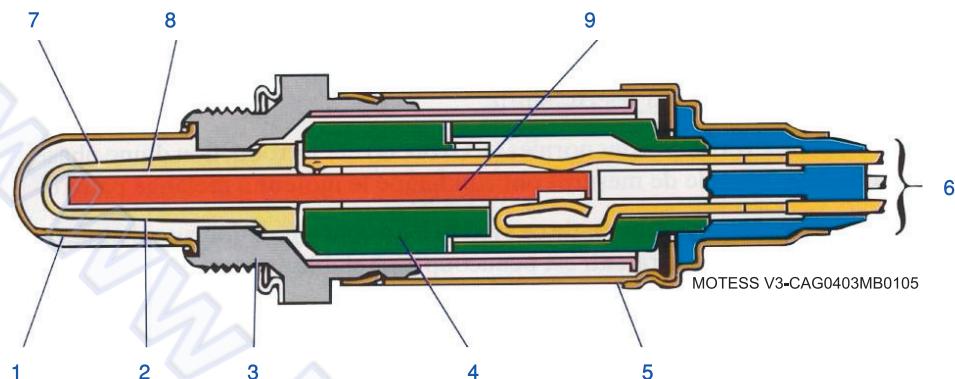
این سیگنال مقدار اکسیژن باقی‌مانده در گازهای اگزووز را نشان می‌دهد. (کم یا زیاد بودن اکسیژن) پس از احتراق و مرحله خروج دود از سیلندر، گازها از مقابل سنسور اکسیژن عبور می‌کنند و عملیات تنظیم مخلوط انجام شده توسط کامپیوتر مجدداً بررسی می‌شود.

این مجموعه عملیات انجام شده، سیستم مدار بسته نامیده می‌شود.



## سنسور اکسیژن

سنسور اکسیژن یا لامبدا سنسور بر روی منیفولد اگزوز یا نزدیک به محل ورودی کاتالیست نصب می‌شود.

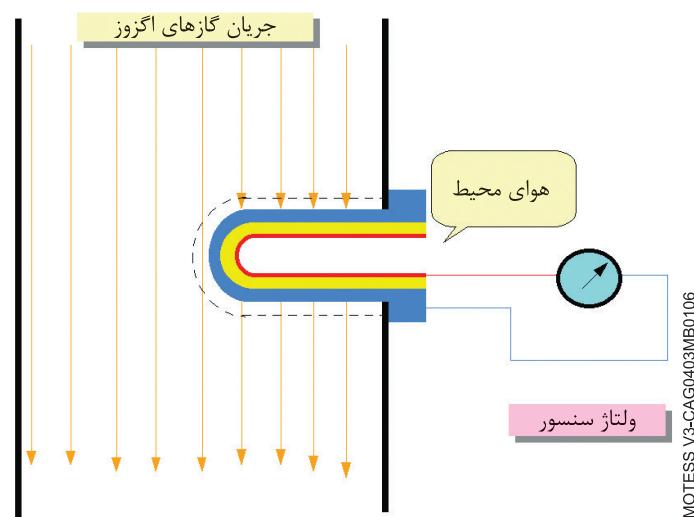


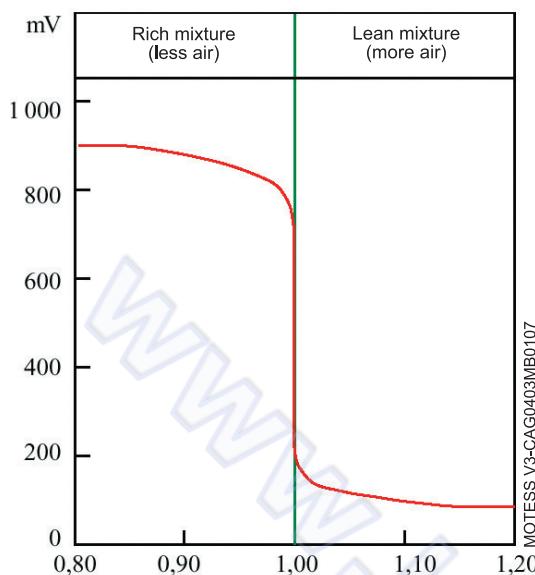
- ٦- کانکتور الکتریکی
- ٧- بلوک سرامیکی در تماس با گازهای اگزوز
- ٨- بلوک سرامیکی در تماس با هوای محیط
- ٩- گرمکن الکتریکی
- ١- محافظ
- ٢- سنسور سرامیکی
- ٣- درپوش
- ٤- پوسته ارتباطی
- ٥- پوسته محافظ

عملکرد سنسور اکسیژن بر اساس خاصیت سرامیک استفاده شده در سنسور که عبور یون اکسیژن در حداقل دمای تقریباً ۳۰۰ درجه سانتیگراد است، می‌باشد. (در مراحل معینی از عملکرد سنسور، دما به حد کافی زیاد نیست و ضروری است که سنسور بصورت الکتریکی گرم شود).

### توجه

یک یون، اتمی است که تعدادی الکترون جذب کرده یا از دست داده است.



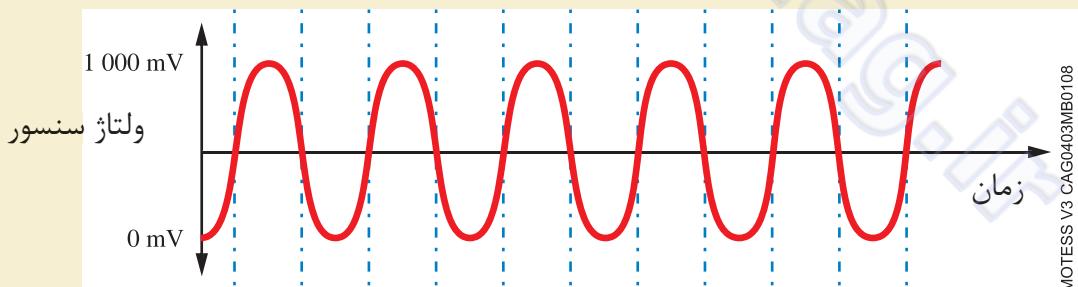


یک طرف سنسور اکسیژن در تماس با گازهای اگزوز و طرف دیگر در تماس با هوا محيط می‌باشد. بالاتر بودن دمای گاز (تا حد ۹۵۰ درجه سانتیگراد) عکس‌العمل بهتری را در سنسور اکسیژن بوجود می‌آورد. اگر مقدار اکسیژن در دو طرف سنسور خیلی متفاوت باشد، خواص ویژه مواد استفاده شده در سنسور باعث افزایش ولتاژ ناگهانی در نزدیک ضریب غلظت ۱ می‌شود.

در نزدیکی ضریب غلظت ۱ (عدد ۱)، یک تغییر کوچک در غلظت مخلوط هوا و سوخت باعث یک تغییر زیاد در ولتاژ می‌شود. این تغییر وضعیت اجازه عمل کردن سریع را به کامپیوتر می‌دهد.

### تست‌های ممکن:

- برای کنترل مطابقت با تنظیمات سازنده، از دستگاه عیب‌یاب، استفاده کنید.
- پیوستگی و عدم قطعی
- تعذیله گرمکن سیستم
- بررسی سیگنال توسط دستگاه اسیلوسکوپ



- پریود زمانی سیگنال باید ۵۰۰ میلی ثانیه با حداکثر یک ثانیه باشد.
  - دامنه نوسان سیگنال باید ۶۵۰ میلی ولت با حداقل ۵۰۰ میلی ولت باشد.
- کوتاه‌تر بودن پریود زمانی و زیادتر بودن دامنه نوسان در خصوص مشاهده سیگنال مناسب‌تر است. وقتی که سیگنال توسط سنسور ایجاد نمی‌شود کامپیوتر غلظت مخلوط سوخت و هوا را افزایش و کاهش می‌دهد و سپس سیگنال ارسالی از سنسور را کنترل می‌کند. اگر کیفیت سیگنال ارسالی در طی این تست، بهبود نیابد نتیجه گرفته می‌شود که سنسور ایراد دارد. این اطلاعات به دستگاه عیب‌یاب، منتقل می‌شود و سیستم وارد مود خطأ می‌شود.

### توجه

سنسور اکسیژن توسط سرب موجود در بنزین و مواد سیلیکونی، خراب می‌شود و راندمان سیستم ضد آلاینگی کاهش می‌یابد.



## حالت‌های مدار باز و مدار بسته

### وقتی کامپیوتر سیستم سیگنالی را از سنسور اکسیژن دریافت نمی‌کند:

سیستم به سمت حالت مدار باز، ارجاع داده می‌شود (حالت غیرفعال).

سیستم تا زمانی که شرایط عملکرد با تنظیمات غلظت مخلوط مطابق نباشد و دمای سنسور به حد عملکرد مناسب نرسیده باشد، در حالت مدار باز عمل می‌کند.

- تأخیر در زمان جرقه (مخلوط غلیظ)

- عملکرد در شرایط سرد

- حالت تمام بار و تغییرات سریع بار موتور

- قطع پاشش سوخت در شرایط شتاب منفی (برداشتن پا از روی پدال گاز)

- مود خطأ (سنسور معیوب)

### وقتی کامپیوتر سیستم سیگنالی را از سنسور اکسیژن دریافت می‌کند:

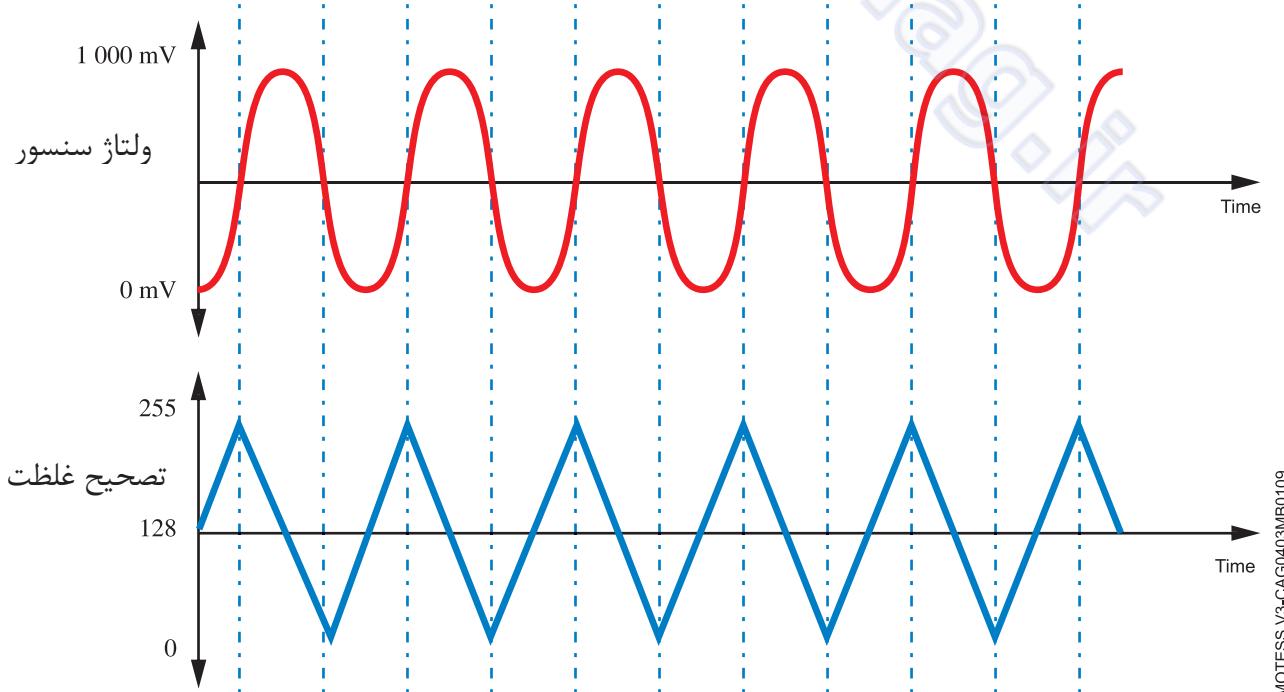
به این سیستم حالت مدار بسته گفته می‌شود.

حالت تنظیم غلظت مخلوط هوا و سوخت فعال است.

کامپیوتر خواهد توانست زمان پاشش را تنظیم کند تا ضریب استوکیومتری را معادل عدد یک حفظ کند.

این تنظیمات توسط دستگاه عیب یاب، قابل روئیت است.

مقدار خوانده شده برای تصحیح غلظت می‌تواند بین صفر تا ۲۲۵ و با میانگین ۱۲۸ باشد.



در عملکردهای معینی، مقیاس اندازه‌گیری می‌تواند متفاوت باشد (به عنوان مثال میانگین مقادیر عدد ۱ باشد) ولی تفسیر مقادیر خوانده شده یکسان است.

وقتی مقدار بیشتر از ۱۲۸ است:

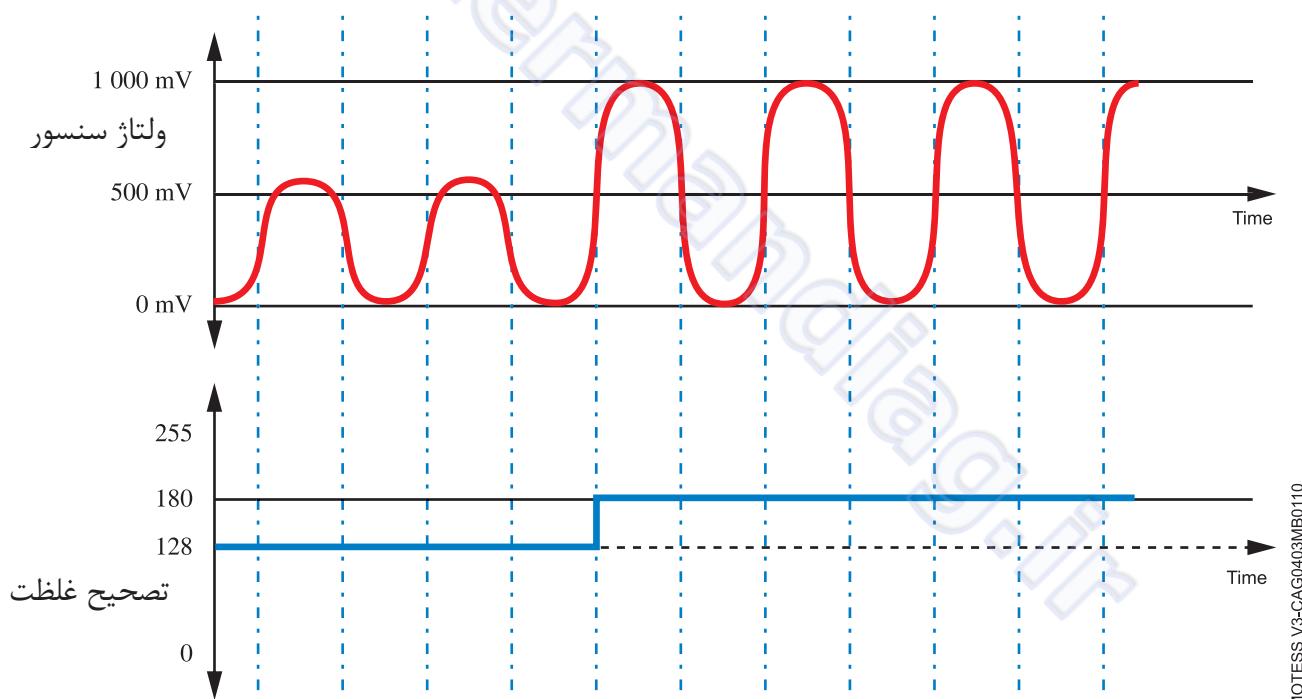
کامپیوتر فرمان افزایش غلظت محلوت را (با افزایش زمان تزریق) صادر می‌کند. این امر به دلیل رقیق بودن محلوت انجام می‌شود. (ولتاژ ارسالی سنسور کمتر از ۵۰۰ میلی ولت است).

وقتی مقدار کمتر از ۱۲۸ است:

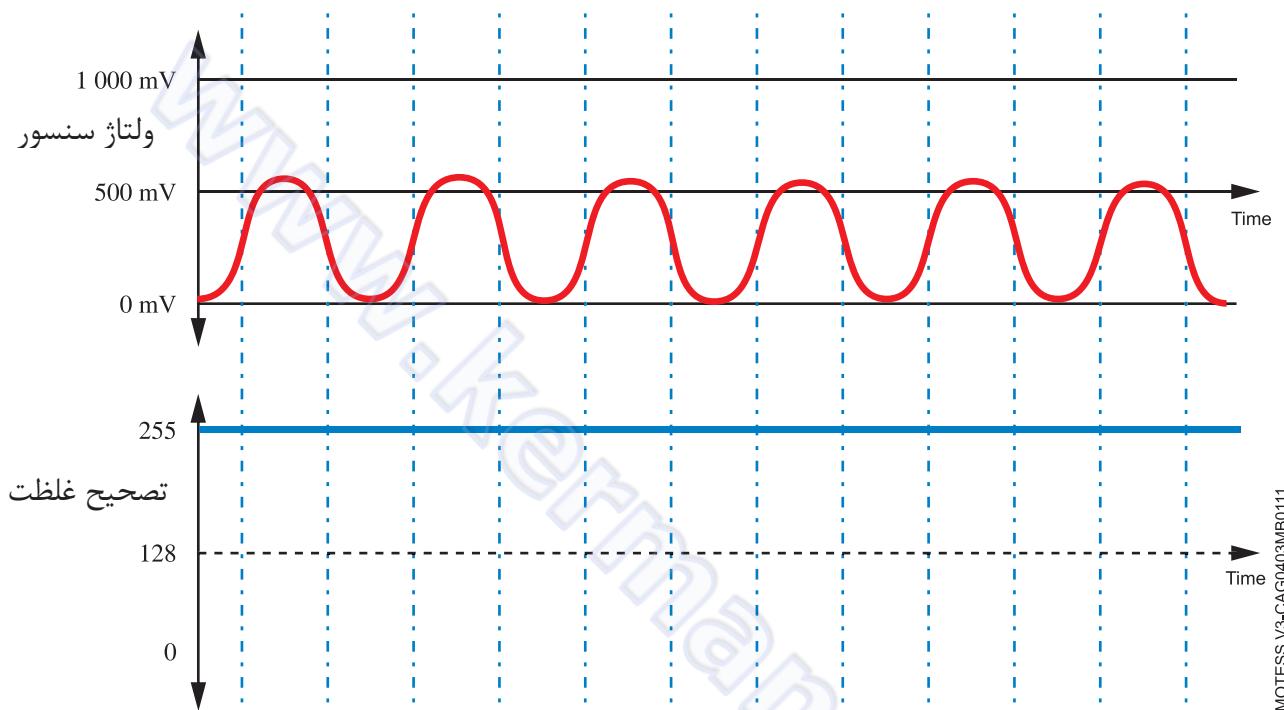
کامپیوتر فرمان کاهش غلظت محلوت را (با کاهش زمان تزریق) صادر می‌کند. این امر به دلیل غلیظ بودن محلوت انجام می‌شود. (ولتاژ ارسالی بیشتر از ۵۰۰ میلی ولت است)

### مثالی از تنظیمات غلظت محلوت

انژکتورها گرفته‌اند. زمان تزریق اولیه محاسبه شده، برای حفظ ضریب استو کیومتری، ناکافی است. کامپیوتر باید زمان تزریق را افزایش دهد. مقدار متوسط در عدد ۱۸۰ در نظر گرفته شده است، اما ضریب استو کیومتری حفظ شده است.



انژکتورها، خیلی بیشتر گرفته‌اند. از آنجاییکه کامپیووتر نمی‌تواند مقدار تصحیح بیشتر از ۲۵۵ را تأمین کند، مخلوط خیلی رقیق می‌شود و ضریب استوکیومتری به کمتر از ۱ سقوط می‌کند.  
راندمان کاتالیست کانور کاهش می‌یابد و خودرو آلودگی تولید و منتشر می‌کند.



برای حفظ ضریب استوکیومتری، عدد متوسط تصحیح غلظت می‌بایست ۱۲۸ باشد. بنابراین نقشهٔ کارت‌وگرافی پاشش سوخت می‌بایست مجدداً محاسبه گردد.  
==> این امر وظیفه تصحیح انطباقی است.

### تست‌های ممکن:

- آنالیز گازهای اگزووز
- مطابقت ضریب لامبدا



## آنالیز گازهای اگزو

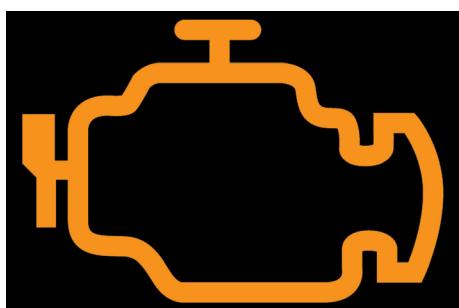
پس	اما	اگر
مخلوط بیش از حد غلیظ است.	O <sub>2</sub> در حد صفر حفظ می‌شود	مقدار HC به طور مشخص افزایش می‌یابد.
مخلوط هوا سوخت خیلی رقیق است یا مکش اضافی هوا وجود دارد.	افزایش O <sub>2</sub>	مقدار گازهای CO، HC، صفر باقی بماند.
تنظیم غلظت می‌بایست کنترل شود و یا کاتالیست می‌تواند معیوب باشد.	گازهای O <sub>2</sub> و HC افزایش می‌یابد.	مقدار گاز CO، صفر باقی بماند.
کاتالیست می‌تواند معیوب باشد.		مقدار گازهای CO، HC، کمی افزایش یافته یا این مقادیر مشابه مقادیر یک خودرو بدون سیستم کنترل آلودگی است.

### (European On Board Diagnostics) EOBD استاندارد EOBD

خودروهای مورد تأیید سیستم استاندارد آلودگی EURO ۲۰۰۰ همگی دارای ابزار تجهیزات موردنیاز سیستم EOBD می‌باشند. این استاندارد به طور مستقیم از قوانین امریکا که در اروپا اجرا می‌شود برگرفته است.

این خودروها با خودروهای استاندارد EURO ۹۶ در موارد زیر تفاوت دارند:

- موتور این خودروها برای کامل نمودن استاندارد ضدآلودگی EURO ۲۰۰۰ که سیکل تاییدیه آلودگی آن نصف استاندارد ۹۶ EURO است، عملکرد سیستم کنترل آلودگی قوی‌تری دارند.
  - در طی یک سیکل کاری، کامپیوتر آنها قادر است ایرادی را که باعث افزایش آلودگی شده است، شناسایی کند. بنابراین آنها دارای تست‌های مشخصی برای اجزاء و قطعات سیستم کنترل آلودگی می‌باشند.
  - اگر یک ایراد موجب آلایندگی شدید در طی ۳ سیکل کاری متولی، شود، یک چراغ در صفحه نشانگرها روشن خواهد شد. (چراغ نشانده‌نده ایراد یا چراغ EOBO). این چراغ به راننده می‌گوید که تعمیرات لازم است.
- فعالیت صحیح سیستم انژکتور را می‌توان از طریق سوکت EOBD و استفاده از پروتکل EURO ۲۰۰۰ که در تمام خودروهای تولیدی اروپا، استفاده شده است، مورد نظرارت قرار داد.



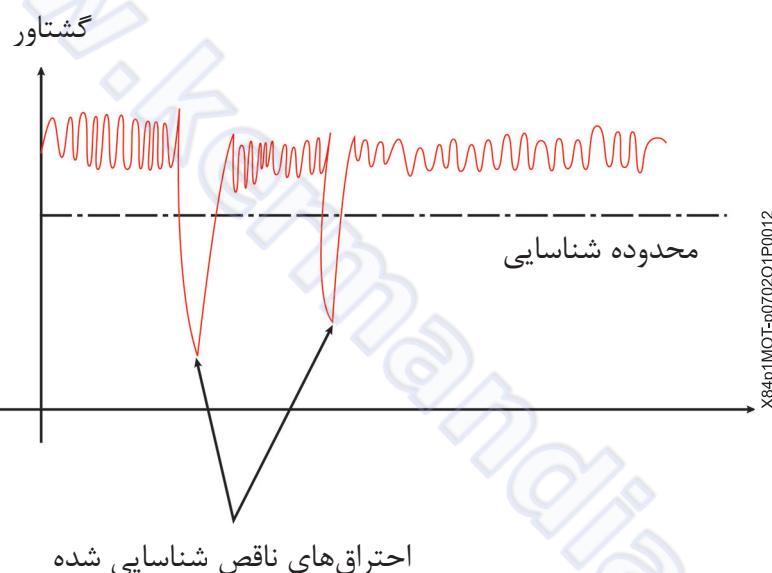
X84p1MOT-p07/2020/P0011

وقتی یک خودرو در حال حرکت است، کامپیووتر آزمونهای زیر را انجام می‌دهد:

- نظارت متوالی و پیوسته احتراق‌های ناقص
- راندمان کاری کاتالیست
- راندمان کاری سنسور اکسیژن بالایی

## یافتن ایراد برای احتراق ناقص

احتراق ناقص نتیجه یک احتراق با کیفیت ضعیف در یک یا چند سیلندر، می‌باشد. این ایراد با استفاده از آنالیز نمودن گشتاور موتور از طریق سنسور فلاکویل (دور موتور) شناسایی می‌شود. سرعت دورانی (دور موتور) توسط سنسور دور موتور اندازه‌گیری می‌شود. (تغییر پریود زمانی)



یک احتراق ناقص با افت گشتاور اندازه‌گیری شده موتور به زیر محدوده تعريف شده، آشکار می‌شود. نرخ ۱۵ درصد احتراق ناقص (۱۵ احتراق ناقص از بین ۱۰۰ احتراق) باعث خرابی کاتالیست می‌شود. لامپ اخطار سیستم EOBD در پشت آمپر، فوراً شروع به چشمک زدن می‌کند و به راننده اخطار می‌دهد که کاتالیست در خطر است. نرخ احتراق ناقص کمتر از ۱۵ درصد، باعث تولید آلودگی می‌شود. در این حالت در صورتی که خطای ۳ سیکل کاری پیوسته و متوالی، ظاهر شود، چراغ هشدار EOBD بطور دائم روشن می‌ماند.

## مهم

برای فعال بودن تست احتراق ناقص، برنامه‌ریزی دنده فلاکویل باید انجام شود. در این حالت نباید ایرادهای الکتریکی وجود داشته باشد و سیستم تنظیم غلظت مخلوط سوخت و هوا، باید فعال باشد.



برنامه‌ریزی دنده فلاکویل، شامل تعریف تغییر شکل‌های دنده فلاکویل می‌باشد. این تغییر شکل‌ها که به علت ترانس‌های ماشین‌کاری می‌باشد، باعث تغییراتی در گشتاور اندازه‌گیری شده، می‌شود. این امر می‌تواند آنالیز احتراق‌های ناقص را با اشکال مواجه نماید.

برنامه‌ریزی باید در حالتهای زیر دوباره تکرار شود:

- تعویض کامپیوتر سیستم انژکتور
- تعویض دنده فلاکویل
- تعویض سنسور دور موتور

پس از پاک نمودن خطاب، برنامه‌ریزی باید در تست جاده، انجام شود.  
برای این کار، باید چند بار متوالی برداشتن پا از روی پدال گاز، انجام شود.

### توجه

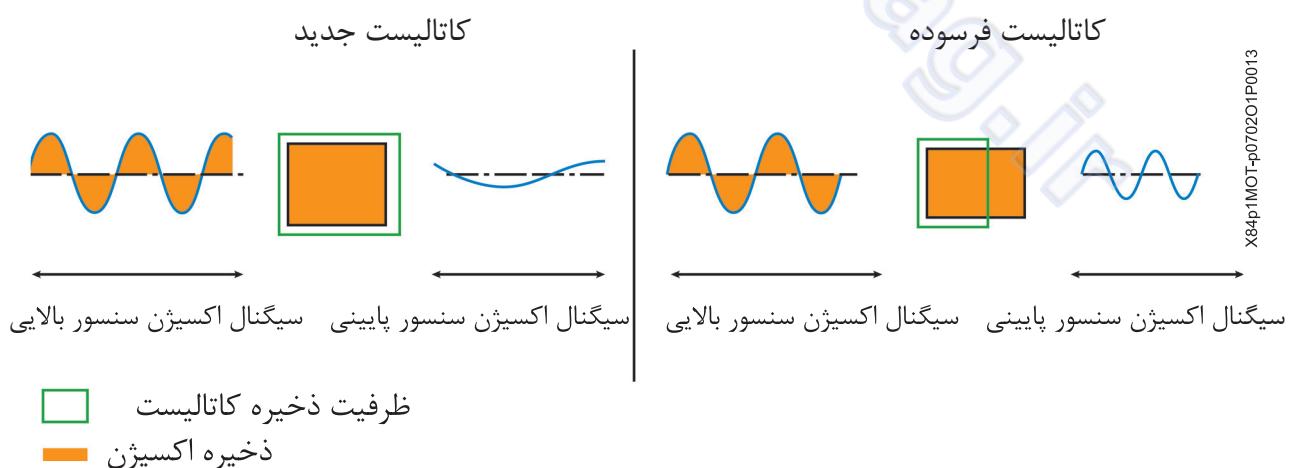
برخی سیستم‌ها دارای عملکرد زیر هستند:

- قطع پاشش سوخت در سیلندرها موجب احتراق ناقص می‌شود.
- عدم تطابق دنده فلاکویل باعث ظاهرشدن ایراد می‌شود.

اگر تغییر شکل دنده فلاکویل خیلی زیاد باشد، کامپیوتر سیستم انژکتور نمی‌تواند تصحیح کافی برای بررسی شناسایی دقیق احتراق ناقص، انجام دهد.

### یافتن عیب کاتالیست

X84p1MOT-p070201P0013



توانایی کاتالیست کانورتور در ذخیره‌سازی اکسیژن وضعیت آن را نشان می‌دهد.  
با گذشت زمان کاتالیست کانورتور، توانایی خود را در ذخیره‌سازی اکسیژن و عملیات کاهش آلیندگی گازها، از دست می‌دهد.

تست کاتالیست کانورتور شامل تغییر دادن غلظت مخلوط برای ارسال موجی از اکسیژن به درون کاتالیست کانورتور می‌باشد.  
سپس کامپیوتر سیگنال ارسالی از اکسیژن سنسور پایینی را بررسی می‌کند.  
اگر کاتالیست خراب شده باشد، نمی‌تواند تمام اکسیژن را ذخیره کند و مقداری از آن خارج می‌شود. این عمل باعث می‌شود سیگنال اکسیژن سنسور پایینی نوسان داشته باشد.



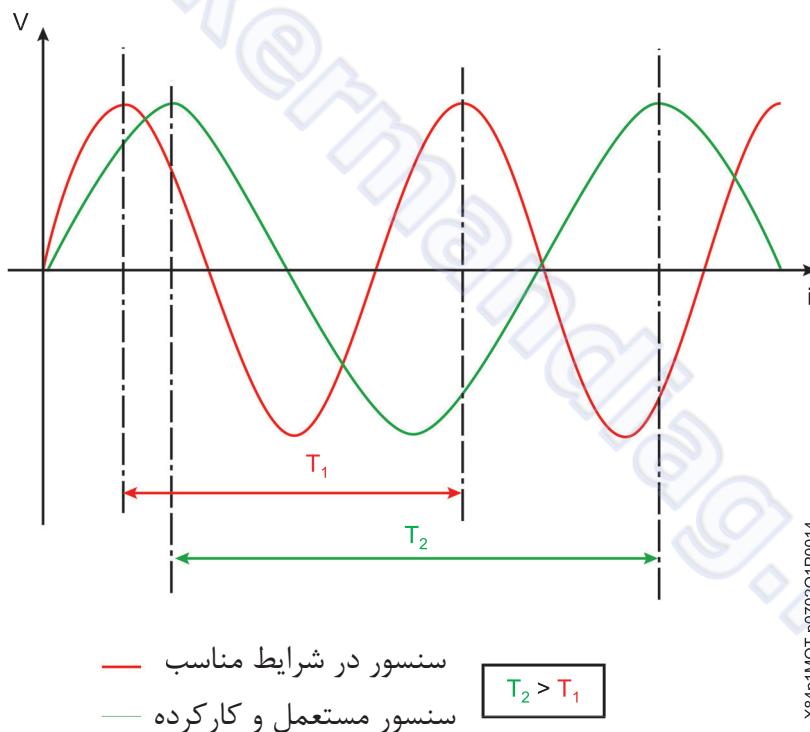
تست راندمان وقتی که شرایط معینی مهیا شده باشد، در طی یک سیکل سفر (از هنگام روشن کردن موتور، حرکت و دوباره خاموش کردن آن) فقط یکبار انجام می‌شود. (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای تعمیرات مراجعه نمایید).

لامپ اخطار سیستم EOBD بطور دائم زمانی که یک ایراد در سه سیکل متوالی، بروز نماید روشن می‌شود.

### توجه

بعضی کامپیوترهای سیستم انژکتور، اجازه می‌دهند که کاتالیست در حالت توقف خودرو نیز تست شود.

### عیب‌یابی سنسور اکسیژن بالایی



X34p1MOT-p070201P0014

فرسوده شدن کاتالیست با کند شدن زمان پاسخ و افزایش پریود ( $T$ )، نمایان می‌شود. تست اکسیژن سنسور بالایی در هر سیکل سفر وقتی شرایط مهیا شده باشد، فقط یک بار انجام می‌شود. (برای اطلاعات بیشتر به راهنمای تعمیرات مراجعه نمایید).

لامپ اخطار سیستم EOBD در صورتی که ایراد در سه سیکل متوالی ظاهر شود، بطور دائم روشن می‌شود. ایرادات الکتریکی معینی نظیر (شیر برقی کنیستر، اکسیژن سنسورهای بالایی و پائینی) می‌توانند باعث تجاوز از آستانه EOBD شوند. در این حالت نیز، لامپ اخطار سیستم EOBD در صورتی که ایراد در سه سیکل متوالی ظاهر شود، بطور دائم روشن می‌شود.



